



HUSQVARNA AUTOMOWER®
310/315
GEBRUIKERSHANDLEIDING







| | | | |
|-----------|--|--|-----------|
| 1 | Introductie en veiligheid | | |
| 1.1 | Inleiding | | |
| 1.2 | Symbolen op het product | | |
| 1.3 | Symbolen in de gebruikershandleiding | | |
| 1.4 | Veiligheidsinstructies | | |
| 2 | Presentatie | | |
| 2.1 | Wat is wat? | | |
| 2.2 | Inhoud pakket | | |
| 2.3 | Werking | | |
| 3 | Installatie | | |
| 3.1 | Vorbereidingen | | |
| 3.2 | Het laadstation installeren | | |
| 3.3 | De accu laden | | |
| 3.4 | Installatie van de begrenzingsdraad | | |
| 3.5 | De begrenzingsdraad aansluiten | | |
| 3.6 | De begeleidingsdraad installeren | | |
| 3.7 | De installatie controleren | | |
| 3.8 | Ingebruikname en kalibratie | | |
| 3.9 | Het dokken in het laadstation testen | | |
| 4 | Gebruik | | |
| 4.1 | Een lege accu laden | | |
| 4.2 | De timer gebruiken | | |
| 4.3 | Stand-by | | |
| 4.4 | Starten | | |
| 4.5 | Stoppen | | |
| 4.6 | Uitschakelen | | |
| 4.7 | De maaihoogte aanpassen | | |
| 5 | Bedieningspaneel | | |
| 5.1 | Bedieningsselectie Start | | |
| 5.2 | Bedieningsselectie Parkeren | | |
| 5.3 | Hoofdschakelaar | | |
| 6 | Menufuncties | | |
| 6.1 | Hoofdmenu | | |
| 6.2 | Menustructuur | | |
| 6.3 | Timer | | |
| 6.4 | Veiligheid | | |
| 6.5 | Meldingen | | |
| 6.6 | Weertimer | | |
| 6.7 | Installatie | | |
| 6.8 | ECO | | |
| 6.9 | Instellingen | | |
| 6.10 | Accessoires | | |
| 7 | Voorbeelden van tuinen | | |
| 8 | Onderhoud | | |
| 8.1 | Winteropslag | | |
| 8.2 | Winterbeurt | | |
| 8.3 | Na de winteropslag | | |
| 8.4 | Reinigen | | |
| 8.5 | Transport en verplaatsing | | |
| 8.6 | Bij onweer | | |
| 8.7 | Messen | | |
| 8.8 | Accu | | |
| 3 | 9 Problemen oplossen | | 73 |
| 3 | 9.1 Foutmeldingen | | 73 |
| 4 | 9.2 Infomeldingen | | 76 |
| 5 | 9.3 Indicatielampje in het laadstation | | 77 |
| 6 | 9.4 Symptomen | | 78 |
| 9 | 9.5 Breuken in de lusdraad opsporen | | 79 |
| 10 | 10 Technische gegevens | | 83 |
| 11 | 11 Garantievoorwaarden | | 85 |
| 11 | 12 Informatie over het milieu | | 86 |
| 15 | 12.1 Accu verwijderen om te recyclen | | 86 |
| 15 | 13 EG-conformiteitsverklaring | | 88 |
| 16 | | | |
| 20 | | | |
| 21 | | | |
| 27 | | | |
| 28 | | | |
| 31 | | | |
| 32 | | | |
| 32 | | | |
| 33 | | | |
| 33 | | | |
| 34 | | | |
| 34 | | | |
| 35 | | | |
| 35 | | | |
| 36 | | | |
| 36 | | | |
| 37 | | | |
| 38 | | | |
| 39 | | | |
| 40 | | | |
| 41 | | | |
| 41 | | | |
| 42 | | | |
| 43 | | | |
| 45 | | | |
| 47 | | | |
| 48 | | | |
| 49 | | | |
| 58 | | | |
| 59 | | | |
| 62 | | | |
| 63 | | | |
| 68 | | | |
| 68 | | | |
| 69 | | | |
| 70 | | | |
| 70 | | | |
| 71 | | | |
| 71 | | | |
| 72 | | | |
| 72 | | | |



MEMO

Serienummer: _____

PIN-code: _____

Dealer: _____

Telefoonnummer dealer: _____

Als de robotmaaier wordt gestolen, is het belangrijk om Husqvarna Group AB hiervan op de hoogte te stellen. Neem in dat geval contact op met uw dealer en geef het serienummer van het product door, zodat het product als gestolen kan worden geregistreerd in een internationale database. Dat vormt een belangrijke stap in de diefstalbeveiliging van de robotmaaier en maakt het kopen en verkopen van gestolen robotmaaiers minder aantrekkelijk.

Het serienummer van het product bestaat uit negen cijfers en staat op het productplaatje (te vinden op de binnenkant van het displaydeksel) en de productverpakking.

www.automower.com

1 Introductie en veiligheid

1.1 Inleiding

Gefeliciteerd met uw keuze voor een product van uitzonderlijk hoge kwaliteit. Om het beste uit uw Husqvarna-robotmaaier te halen, moet u weten hoe hij werkt. Deze gebruikershandleiding bevat belangrijke informatie over de robotmaaier, de installatie en het gebruik van het product.

Als aanvulling op deze gebruikershandleiding is er meer informatie beschikbaar op de Automower®-website: www.automower.com. Hier vindt u meer hulp en adviezen over het gebruik van het product.

www.automower.com

Husqvarna AB werkt voortdurend aan het verder ontwikkelen van zijn producten en behoudt zich dan ook het recht voor om zonder aankondiging vooraf wijzigingen in het ontwerp, het uiterlijk en de werking van zijn producten aan te brengen.

Het volgende systeem wordt gebruikt in de gebruikershandleiding voor eenvoudig gebruik:

- *Cursief* gedrukte tekst geeft schermteksten van de robotmaaier aan of is een verwijzing naar een ander gedeelte in de gebruikershandleiding.
- **Vet** gedrukte woorden geven de toetsen op het toetsenbord van de robotmaaier aan.
- Woorden gedrukt in **HOOFDLETTERS** en *cursieve letters* verwijzen naar de positie van de hoofdschakelaar en de verschillende bedrijfsmodi die beschikbaar zijn in de robotmaaier.



1001-003

BELANGRIJKE INFORMATIE

Lees de gebruikershandleiding aandachtig door en zorg ervoor dat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt.



WAARSCHUWING

De robotmaaier kan gevaarlijk zijn als u hem verkeerd gebruikt.



WAARSCHUWING

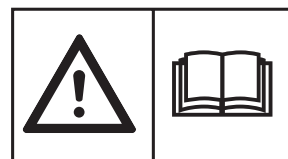
Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen of huisdieren, zich in het maaigebied bevinden.

INTRODUCTIE EN VEILIGHEID

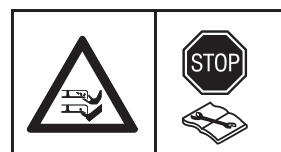
1.2 Symbolen op het product

Deze symbolen staan op de robotmaaier. Bestudeer ze zorgvuldig.

- Lees de gebruikershandleiding aandachtig door en zorg ervoor dat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt. De waarschuwingen en veiligheidsinstructies in deze gebruikershandleiding moeten zorgvuldig worden opgevolgd voor veilig en efficiënt gebruik van de robotmaaier.
- De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar is ingesteld op 1 en de juiste pincode is ingevoerd. Stel de hoofdschakelaar in op 0 alvorens inspecties en/of onderhoud uit te voeren.
- Blijf op een veilige afstand van de robotmaaier als deze is ingeschakeld. Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen.
- Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de kap wanneer de robotmaaier in gebruik is. Ga niet op de robotmaaier zitten.
- Dit product voldoet aan de geldende EG-richtlijnen.
- Geluidsemissie naar de omgeving. De emissies van het product staan vermeld in hoofdstuk 10 *Technische gegevens* en op het productplaatje.
- Het is niet toegestaan dit product aan het einde van zijn levensduur bij het normale huisvuil af te voeren. Zorg dat het product wordt gerecycled volgens de lokale wettelijke voorschriften.
- Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken.



1001-002, 1001-003



3012-663, 3012-1085



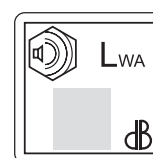
3018-066



3012-665



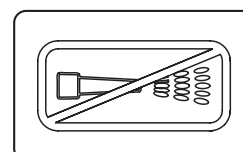
6001-024



3012-1059



3012-689



3018-062

INTRODUCTIE EN VEILIGHEID

- Het chassis bevat onderdelen die gevoelig zijn voor elektrostatische ontlading (ESD). Het chassis is ook een belangrijk deel van het ontwerp van de robotmaaier en moet professioneel worden afdicht als het product buiten wordt gebruikt. Daarom mag het chassis uitsluitend worden geopend door erkende servicemonteurs. Een defecte afdichting kan ertoe leiden dat de volledige garantie of een deel ervan komt te vervallen.
- De laagspanningskabel mag niet worden ingekort, verlengd of gesplitst.
- Gebruik geen trimmer in de buurt van de laagspanningskabel. Wees voorzichtig bij het knippen van randen waar de kabels liggen.

1.3 Symbolen in de gebruikershandleiding

De volgende symbolen worden in de gebruikershandleiding gebruikt. Bestudeer ze zorgvuldig.

- Stel de hoofdschakelaar in op 0 alvorens inspecties en/of onderhoud uit te voeren.

- Draag altijd handschoenen wanneer u aan het chassis van de robotmaaier werkt.

- Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken.

- Een waarschuwingsbox waarschuwt dat er gevaar voor lichamenteel letsel bestaat wanneer de instructies niet worden opgevolgd.

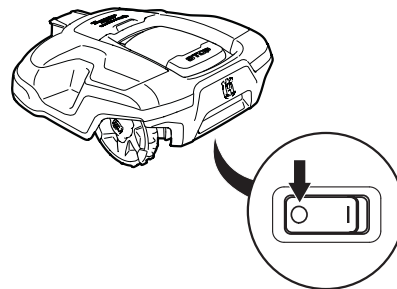
- Een informatiekader waarschuwt dat er materiële schade kan ontstaan wanneer de instructies niet worden opgevolgd. De box wordt ook gebruikt als er een kans bestaat dat de gebruiker een fout maakt.



3012-1097



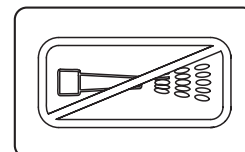
3012-1351



3012-1301



3012-272



3018-062



WAARSCHUWING

Text

BELANGRIJKE INFORMATIE

Text

INTRODUCTIE EN VEILIGHEID

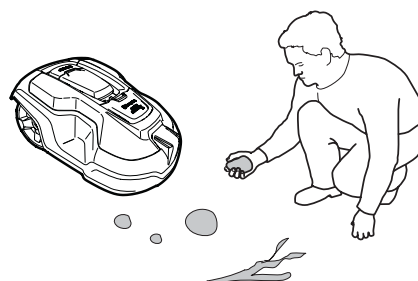
1.4 Veiligheidsinstructies

Gebruik

- De robotmaaier is bedoeld voor het maaien van gras op open en vlakke grondoppervlakken. Hij mag uitsluitend worden gebruikt in combinatie met door de fabrikant aanbevolen apparatuur. Elk ander gebruik is onjuist. De instructies van de fabrikant over bediening/onderhoud en reparaties moeten nauwkeurig worden gevolgd.
- Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen of huisdieren, zich in het maaigebied bevinden. Als er zich personen of huisdieren in het maaigebied bevinden, wordt aanbevolen het gebruik van de robotmaaier te plannen wanneer er zich geen personen in het gebied bevinden, bijvoorbeeld 's avonds. Zie 6.3 *Timer op pagina 43*.
- De robotmaaier mag uitsluitend worden bediend, onderhouden en gerepareerd door personen die volledig vertrouwd zijn met de speciale kenmerken van en veiligheidsvoorschriften voor het product. Lees de gebruikershandleiding aandachtig door en zorg ervoor dat u de instructies voor het gebruik van de robotmaaier goed hebt begrepen voordat u het apparaat gebruikt.
- Het is niet toegestaan het originele ontwerp van de robotmaaier aan te passen. Alle wijzigingen zijn op eigen risico.
- Controleer of er geen stenen, takken, gereedschap, speelgoed of andere voorwerpen op het gazon liggen die de messen kunnen beschadigen. Voorwerpen op het gazon kunnen er ook toe leiden dat de robotmaaier hierin vast komt te zitten. Als dat gebeurt, kan het nodig zijn om het voorwerp te verwijderen voordat de maaier verder kan gaan met maaien.
- Start de robotmaaier volgens de instructies. Wanneer de hoofdschakelaar is ingesteld op 1, dient u ervoor te zorgen dat u uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen houdt. Steek nooit uw handen en voeten onder de robotmaaier.
- Til de robotmaaier nooit omhoog en draag hem nooit als de hoofdschakelaar is ingesteld op stand 1.
- Sta niet toe dat de robotmaaier wordt gebruikt door personen die niet weten hoe de robotmaaier werkt en zich gedraagt.
- De robotmaaier mag nooit in aanraking komen met personen of andere levende wezens. Als een persoon of ander levend wezen in de baan van de robotmaaier komt, moet deze onmiddellijk worden gestopt. Zie 4.5 *Stoppen op pagina 35*.
- Zet niets boven op de robotmaaier of het laadstation.
- Zorg ervoor dat de robotmaaier niet wordt gebruikt als de maaischijf of behuizing defect is. De maaier mag ook niet worden gebruikt als de messen, schroeven, moeren of draden defect zijn.
- Gebruik de robotmaaier niet als de hoofdschakelaar niet werkt.



1001-003



3012-1302



3012-663

INTRODUCTIE EN VEILIGHEID

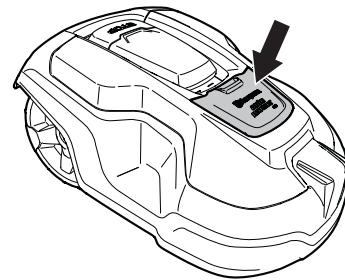
- Schakel de robotmaaier altijd uit via de hoofdschakelaar wanneer de maaier niet wordt gebruikt. De robotmaaier kan alleen worden gestart als de hoofdschakelaar is ingesteld op 1 en de juiste pincode is ingevoerd.
- Gebruik de robotmaaier nooit terwijl er een gazonsproeier aanstaat. Gebruik in dat geval de timerfunctie (zie 6.3 *Timer op pagina 43*) zodat de maaier en sproeier nooit tegelijkertijd werken.
- Husqvarna AB staat niet garant voor volledige compatibiliteit tussen de robotmaaier en andere vormen van draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, ondergrondse elektrische afasteringen of iets dergelijks.
- Het ingebouwde alarm maakt een zeer hard geluid. Let op, in het bijzonder wanneer de robotmaaier in een gesloten ruimte wordt gehanteerd.

Verplaatsen

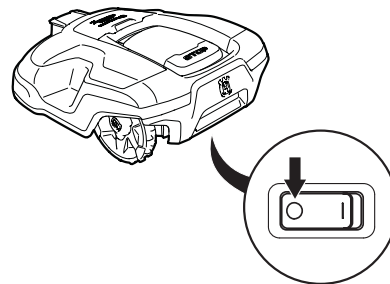
De originele verpakking moet worden gebruikt als de robotmaaier over lange afstanden wordt vervoerd.

Voor het veilig verplaatsen uit of binnen het werkgebied:

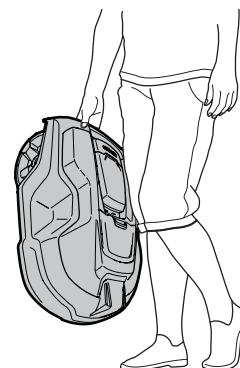
1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen. Als beveiliging is ingesteld op gemiddeld of hoog niveau (zie 6.4 *Veiligheid op pagina 455*), moet de pincode worden ingevoerd. De pincode bestaat uit vier cijfers en wordt gekozen als de robotmaaier de eerste keer wordt gestart, zie 3.8 *Ingebruikname en kalibratie op pagina 32*.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
3. Draag de robotmaaier aan de handgreep die zich achter aan het product bevindt. Draag de robotmaaier met de maaischijf van uw lichaam af gericht.



3012-1381



3012-1301



3012-1307

BELANGRIJKE INFORMATIE

Til de robotmaaier niet op wanneer deze in het laadstation is geparkeerd. Dat kan het laadstation en/of de robotmaaier beschadigen. Druk op STOP en trek de robotmaaier uit het laadstation voordat u hem optilt.

INTRODUCTIE EN VEILIGHEID

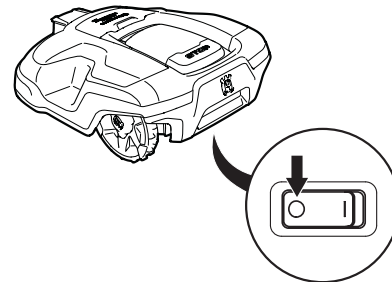
Onderhoud



WAARSCHUWING

Wanneer de robotmaaier op zijn kop is gedraaid, moet de hoofdschakelaar altijd in stand 0 staan.

De hoofdschakelaar moet in stand 0 staan tijdens alle werkzaamheden aan het chassis van de maaier, zoals het reinigen of vervangen van de messen.



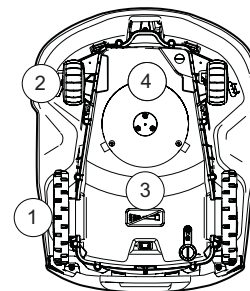
3012-1301

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.

Inspecteer de robotmaaier elke week en vervang beschadigde of versleten onderdelen. De wekelijkse inspectie omvat de volgende punten:

- Ontdoe het laadstation van gras, bladeren, twijgen en andere voorwerpen die het voor de robotmaaier moeilijk kunnen maken om in het laadstation te dokken.
- Stel de hoofdschakelaar in op stand 0 en draag veiligheidshandschoenen. Draai de robotmaaier op zijn kop. Controleer de volgende punten:
 1. Reinig de aandrijfwielen. Gras in de aandrijfwielen kan van invloed zijn op de wijze waarop de maaier op hellingen werkt.
 2. Reinig de voorwielen. Gras op de voorwielen en op de voorwielas kan de prestaties nadelig beïnvloeden.
 3. Reinig de kap, het chassis en het maaisysteem. Gras, bladeren en andere voorwerpen die het product zwaarder maken, kunnen de prestaties nadelig beïnvloeden.
 4. Controleer of alle maaimessen intact zijn. Controleer ook of de maaimessen vrij kunnen bewegen. Zelfs als de messen van de maaimachine intact zijn, moeten deze regelmatig worden vervangen voor de beste maairesultaten en een laag energieverbruik. Vervang, indien nodig, alle messen en schroeven tegelijkertijd, zodat de draaiende delen in balans blijven. Zie 8.7 Messen op pagina 72.



3012-1304

2 Presentatie

Dit hoofdstuk bevat informatie waarvan u zich bewust moet zijn bij het plannen van de installatie.

Het systeem van een Husqvarna-robotmaaier bestaat uit vier hoofdonderdelen:

- Een robotmaaier die het gazon maait door in principe te bewegen in een willekeurig patroon. De robotmaaier wordt gevoed door een onderhoudsvrije accu.
- Een laadstation waarnaar de robotmaaier automatisch terugkeert wanneer de accu bijna leeg is.

Het laadstation heeft drie functies:

- Controlesignalen door de begrenzingsdraad verzenden.
 - Controlesignalen door de geleidingsdraad verzenden.
 - Om de accu in de robotmaaier op te laden.
- Een transformator, die is aangesloten tussen het laadstation en een stopcontact van 100V-240V. De transformator wordt op het stopcontact en het laadstation aangesloten via een laagspanningskabel van 10 m. De laagspanningskabel mag niet worden ingekort of verlengd.

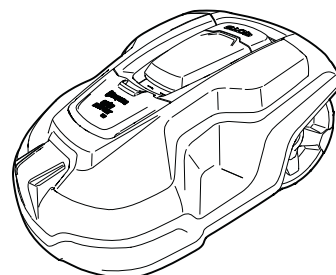
Een langere laagspanningskabel is verkrijgbaar als accessoire. Neem contact op met de dealer voor meer informatie.

Het uiterlijk van de transformator kan afhankelijk van de markt verschillen.

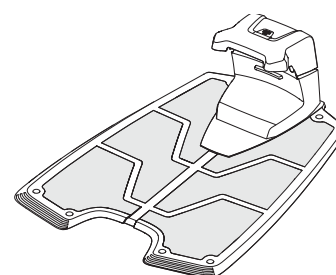
- Een lusdraad, die in een lus rond het werkgebied voor de robotmaaier wordt gelegd. De lusdraad wordt langs de randen van het gazon en rondom voorwerpen en planten gelegd en vormt een grens waar de robotmaaier niet mag komen. De lusdraad wordt ook als begeleidingsdraad gebruikt.

De bijgeleverde lusdraad is 200 m lang (150 m voor Automower® 310). Als dat niet voldoende is, kunt u extra draad kopen en die met behulp van een koppeling aan de bestaande draad vastmaken.

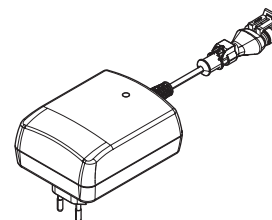
De maximaal toegestane lengte voor de begrenzingslus is 800 m.



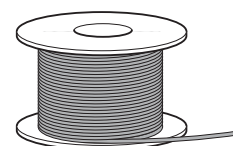
3012-1305



3012-1041



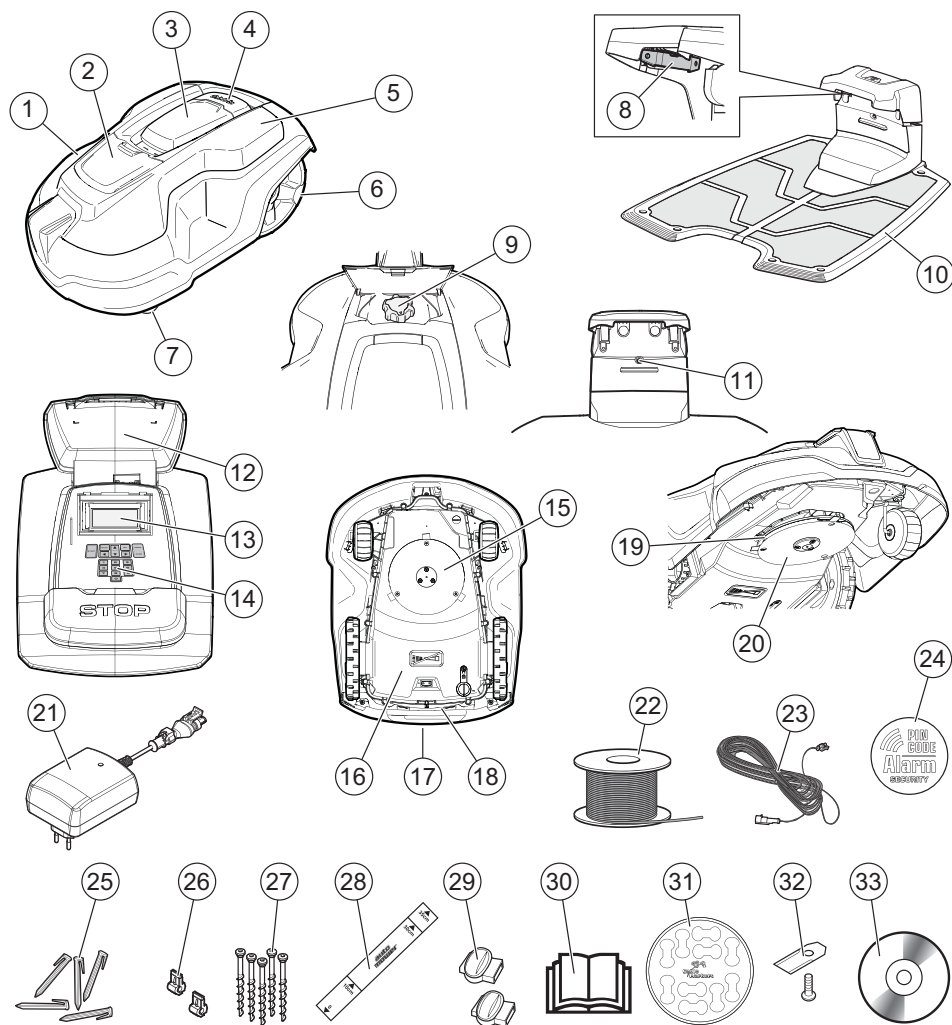
3012-1352



3012-221

PRESENTATIE

2.1 Wat is wat?



De nummers in de afbeelding geven het volgende aan:

- | | |
|---|--|
| 1. Behuizing | 18. Hoofdschakelaar |
| 2. Klep naar maaihogteafstelling | 19. Maaischijf |
| 3. Klep voor display en toetsenbord | 20. Gelagerde onderschotel |
| 4. Stopknop/Vergrendeling voor het openen van de klep | 21. Transformator (het uiterlijk van de transformator kan afhankelijk van de markt verschillen) |
| 5. Verwisselbare kap | 22. Lusdraad voor begrenzingslus en begeleidingsdraad |
| 6. Achterwielen | 23. Laagspanningskabel |
| 7. Voorwielen | 24. Alarmsticker |
| 8. Contactstrips | 25. Krammen |
| 9. Maaihogteafstelling | 26. Aansluitklem voor de lusdraad |
| 10. Laadstation | 27. Schroeven voor bevestiging van het laadstation |
| 11. LED voor controle van de werking van laadstation, begrenzingsdraad en begeleidingsdraad | 28. Meetlat voor hulp bij het installeren van de begrenzingsdraad (de meetlat is losgeraakt uit de doos) |
| 12. Productplaatje | 29. Koppelingen voor de lusdraad |
| 13. Display | 30. Gebruikershandleiding en beknopte handleiding |
| 14. Toetsenbord | 31. Kabelmarkers |
| 15. Maaisysteem | 32. Extra bladen |
| 16. Chassiskast met elektronica, accu en motoren | 33. DVD-rom met uitgebreide gebruikershandleiding |
| 17. Handgreep | |

PRESENTATIE

2.2 Inhoud pakket

Uw Automower®-pakket omvat de volgende onderdelen.

| | Automower® 310 | Automower® 315 |
|---|----------------|----------------|
| Robotmaaier | √ | √ |
| Laadstation | √ | √ |
| Transformator | √ | √ |
| Lusdraad | 150 m | 200 m |
| Laagspanningskabel | √ | √ |
| Krammen | 200 stuks | 200 stuks |
| Verbinders | 5 stuks | 5 stuks |
| Schroeven laadstation | 5 stuks | 5 stuks |
| Inbussleutel | √ | √ |
| Meter | √ | √ |
| Koppelingen | 3 stuks | 3 stuks |
| DVD-rom | √ | √ |
| Gebruikershandleiding en Beknopte handleiding | √ | √ |
| Kabelmarkers | √ | √ |
| Extra bladen | 9 stuks | 9 stuks |
| Alarmsticker | 2 stuks | 2 stuks |

2.3 Werking

Capaciteit

De robotmaaier is geschikt voor gazons tot 1500 m² (1000 m² voor de Automower® 310).

De grootte van het gebied dat de robotmaaier kan maaien, is voornamelijk afhankelijk van de toestand van de messen en het type ervan, en de groei en het vochtgehalte van het gras. Ook de vorm van de tuin speelt een rol. Wanneer de tuin voornamelijk uit open gazongebieden bestaat, kan de robotmaaier een groter oppervlak per uur maaien dan wanneer de tuin uit diverse kleine gazons bestaat, die van elkaar worden gescheiden door bomen, bloemperken en doorgangen.

Een volledig geladen robotmaaier maait 60 tot 80 minuten lang, afhankelijk van de leeftijd van de accu en de dikte van het gras. Vervolgens wordt de robotmaaier 60 tot 70 minuten opgeladen. De laadtijd is afhankelijk van onder andere de omgevingstemperatuur.

PRESENTATIE

Maaitechniek

Het maaisysteem van de Husqvarna-robotmaaier is efficiënt en energiezuinig. In tegenstelling tot veel andere standaardgrasmaaiers snijdt de robotmaaier het gras in plaats van het eraf te slaan.

Wij adviseren u de robotmaaier voornamelijk bij droog weer in te schakelen om de best mogelijke resultaten te behalen. Robotmaaiers van Husqvarna kunnen ook in de regen maaien, maar nat gras blijft aan de robotmaaier plakken, waardoor er een groter risico bestaat van glijden op steile hellingen.

De messen moeten in goede staat zijn voor de beste maairesultaten. Om ervoor te zorgen dat de messen zo lang mogelijk scherp blijven, is het belangrijk dat er geen takken, kleine steentjes of andere voorwerpen aanwezig zijn op het gazon die de messen kunnen beschadigen.

Vervang de messen regelmatig voor het beste maairesultaat. Het vervangen van de messen is heel eenvoudig. Zie 8.7 Messen op pagina 72.

Werkmethode

De robotmaaier maait automatisch het gazon. Hij wisselt constant tussen maaien en laden.

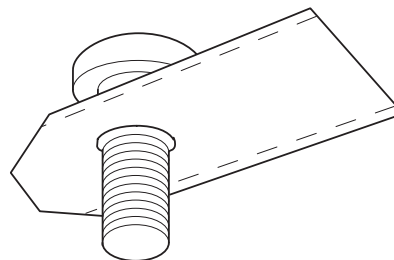
De robotmaaier start met zoeken naar het laadstation wanneer de acculading te laag wordt. De robotmaaier maait niet wanneer hij het laadstation zoekt.

Wanneer de robotmaaier op zoek gaat naar het laadstation, kan hij het laadstation op diverse manieren vinden. Zie Laadstation zoeken op pagina 13.

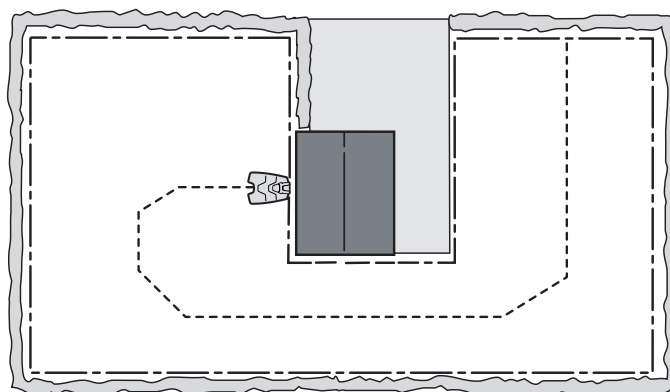
Als de accu volledig is opgeladen, verlaat de robotmaaier het laadstation en begint op een vooraf ingestelde plaats in de tuin te maaien. De robotmaaier moet u misschien handmatig instellen, om er zeker van te zijn dat het gras gelijkmatig wordt gemaaid, zie 6.7 "Installatie" op pag. 49.

Wanneer de robotmaaier een obstakel raakt, rijdt de maaier achteruit en kiest hij vervolgens een nieuwe richting.

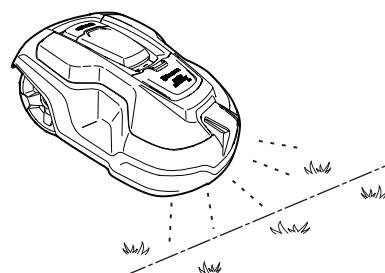
Sensoren op de voor- en achterkant van de robotmaaier detecteren wanneer de robotmaaier de begrenzingsdraad nadert. De robotmaaier rijdt tot 32 centimeter over de begrenzingsdraad voordat hij omkeert.



3020-002



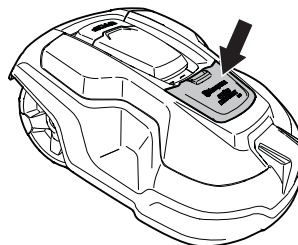
3012-1309



3012-1308

PRESENTATIE

De **STOP**-knop op de bovenkant van de robotmaaier wordt voornamelijk gebruikt om de robotmaaier te stoppen als deze is ingeschakeld. Wanneer u op de **STOP**-knop drukt, wordt de afdekking voor het bedieningspaneel geopend. De **STOP**-knop blijft ingedrukt totdat de afdekking weer wordt gesloten. In combinatie met de **START**-knop werkt deze als een startvergrendeling.



3012-1381

Alle instellingen van de maaier kunnen via het bedieningspaneel boven op de robotmaaier worden aangepast.

De eerste keer dat de hoofdschakelaar op 1 wordt gezet, wordt een startprocedure opgestart die betrekking heeft op een aantal belangrijke basisinstellingen.

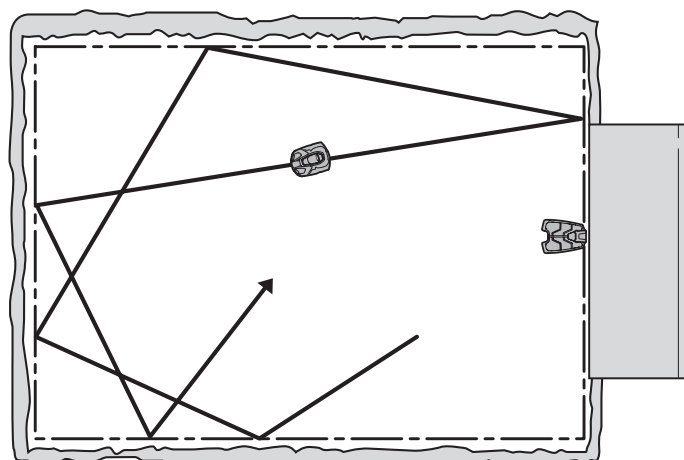
Zie 3.8 *Ingebruikname en kalibratie op pagina 32.*



3012-1094

Bewegingspatroon

Het bewegingspatroon van de robotmaaier is willekeurig en wordt door de robotmaaier zelf bepaald. Een bewegingspatroon wordt nooit herhaald. Het maaisysteem zorgt dat het gazon zeer gelijkmatig en zonder maailijnen van de robotmaaier wordt gemaaid.



3012-562

Laadstation zoeken

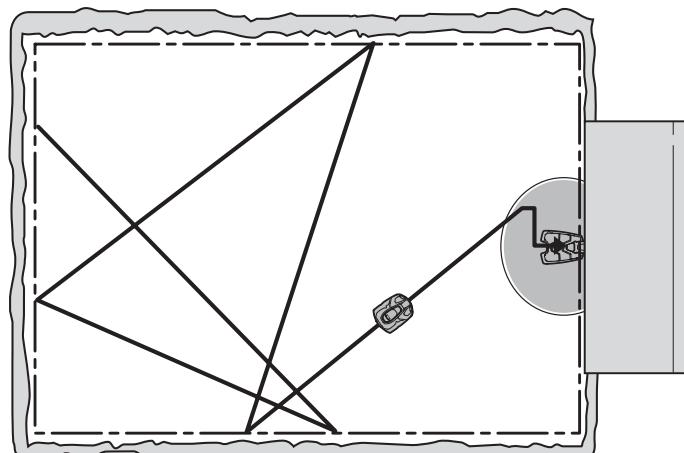
De robotmaaier kan worden ingesteld om het laadstation op een of meer van de drie beschikbare manieren te zoeken. De robotmaaier combineert deze drie zoekmethoden automatisch om het laadstation zo snel mogelijk te vinden, terwijl hij tegelijkertijd probeert om zo weinig mogelijk sporen te vormen.

Via de handmatige instelmogelijkheden kunnen de drie zoekmethoden worden gecombineerd om het zoeken naar het laadstation te optimaliseren voor de vorm van de betreffende tuin, zie 6.7 *Installatie op pagina 49.*

Zoekmethode 1: Onregelmatig

De robotmaaier rijdt in een onregelmatig patroon totdat hij dicht bij het laadstation komt.

Het voordeel van deze zoekmethode is dat er geen kans bestaat op sporen van de robotmaaier in het gazon. Het nadeel is dat het zoeken soms wat langer kan duren.



3012-485

PRESENTATIE

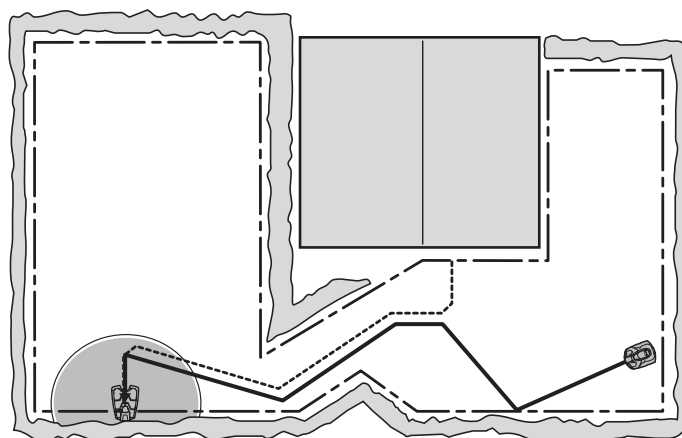
Zoekmethode 2: Begeleidingsdraad volgen

De robotmaaier rijdt in een onregelmatig patroon totdat hij bij de begeleidingsdraad komt. Vervolgens volgt de robotmaaier de begeleidingsdraad naar het laadstation.

De begeleidingsdraad is een kabel die vanaf het laadstation bijvoorbeeld richting een afgelegen deel van het werkgebied of door een smalle doorgang wordt gelegd, om vervolgens te worden aangesloten op de begeleidingsdraad. Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28.

Deze zoekmethode maakt het voor de robotmaaier makkelijker om het laadstation te vinden in een gebied met veel of grote eilanden, smalle doorgangen of steile hellingen.

Het voordeel van deze zoekmethode is de kortere zoektijd.



Zoekmethode 3: Begrenzingsdraad volgen

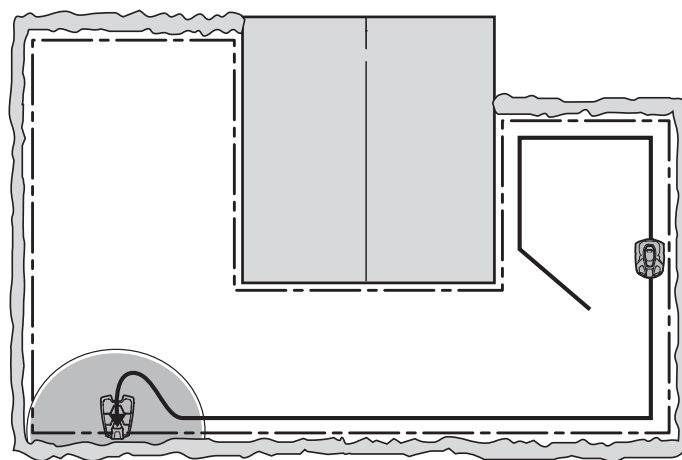
De robotmaaier rijdt in een onregelmatig patroon totdat hij bij de begrenzingslus komt. Vervolgens volgt hij de begrenzingslus naar het laadstation. De robotmaaier gaat willekeurig rechtsom of linksom.

Deze zoekmethode is geschikt voor een installatie met een open tuin met brede doorgangen (breder dan circa 3 meter) en geen of slechts enkele kleine eilanden.

Het voordeel van deze zoekmethode is dat er geen begeleidingsdraad hoeft te worden geïnstalleerd.

Het nadeel is dat er langs de begrenzingslus enkele sporen in het gazon kunnen worden gevormd. Bovendien zal de zoektijd langer zijn als de installatie smalle doorgangen of talrijke eilanden bevat.

In de regel wordt deze zoekmethode enkel gebruikt als de robotmaaier het laadstation met behulp van zoekmethode 1 of 2 niet binnen de verwachte tijd kan vinden.



3 Installatie

Dit hoofdstuk beschrijft hoe u de robotmaaier installeert. Lees voordat u met de installatie begint eerst het vorige hoofdstuk 2. *Presentatie*.

Lees ook het huidige hoofdstuk volledig door voordat u met de installatie begint. De wijze waarop de installatie is uitgevoerd, bepaalt tevens hoe goed de robotmaaier functioneert. Het is daarom belangrijk om de installatie zorgvuldig te plannen.

De planning is gemakkelijker als u een schets maakt van het werkgebied, met inbegrip van alle obstakels. Zo vindt u eenvoudiger de beste positie voor het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad. Geef op de schets aan hoe de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad moeten lopen.

Zie 7 *Voorbeelden van tuinen op pagina 63* voor installatievoorbeelden.

Kijk ook op www.automower.com voor meer beschrijvingen en tips voor het installeren.

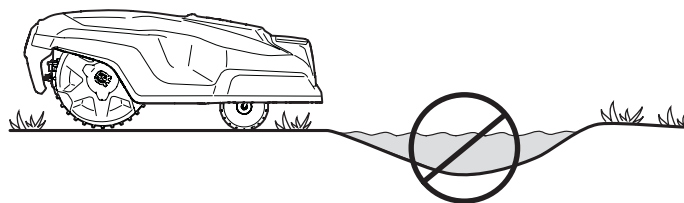
Volg onderstaande stappen om de installatie uit te voeren:

- 3.1 Voorbereidingen
- 3.2 Het laadstation installeren
- 3.3 De accu laden
- 3.4 De begrenzingsdraad installeren
- 3.5 De begrenzingsdraad aansluiten
- 3.6 De begeleidingsdraad installeren
- 3.7 De installatie controleren
- 3.8 Ingebruikname en kalibratie
- 3.9 Het dokken in het laadstation testen

Het laadstation, de begrenzingslus en de begeleidingsdraad moeten zijn aangesloten om een volledige startprocedure te kunnen uitvoeren.

3.1 Voorbereidingen

1. Als het gras in het werkgebied langer dan 10 cm is, moet u het gras eerst met een gewone gazonmaaier maaien. Verzamel daarna het gras.
2. Vul gaten en kuilen op om te voorkomen dat regenwater hier plassen vormt. Het product kan beschadigd raken als het wordt gebruikt in waterplassen. Zie 11 *Garantievoorwaarden op pagina 85*.
3. Lees alle stappen volledig door voordat u met de installatie begint.



3012-1310

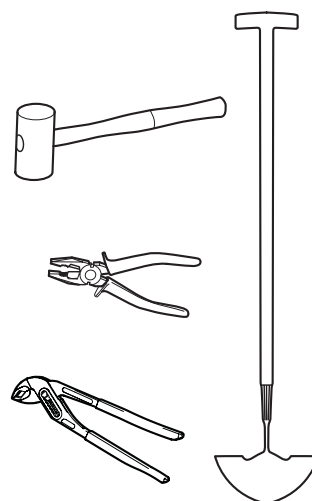
INSTALLATIE

4. Controleer of alle onderdelen voor de installatie zijn meegeleverd. De cijfers tussen haakjes verwijzen naar het onderdeel op de afbeelding. Zie 2.1 *Wat is wat?* op pagina 10.

- Robotmaaier
- Laadstation (10)
- Lusdraad voor begrenzingslus en begeleidingsdraad (22)
- Transformator (21)
- Laagspanningskabel (23)
- Krammen (25)
- Aansluitklemmen voor de lusdraad (26)
- Schroeven voor het laadstation (27)
- Meetlat (28)
- Koppelingen voor de lusdraad (29)
- Kabelmarkers (31)

Tijdens de installatie hebt u ook het volgende nodig:

- Hamer/kunststof moker (om de krammen gemakkelijker in de grond te krijgen).
- Combinatietang voor het knippen van de begrenzingsdraad en het samenknijpen van de connectoren.
- Waterpomptang (voor het samenknijpen van de koppelingen).
- Kantensteker/rechte spade als de begrenzingsdraad moet worden ingegraven.



3.2 Het laadstation installeren

3012-1311

Beste locatie voor het laadstation

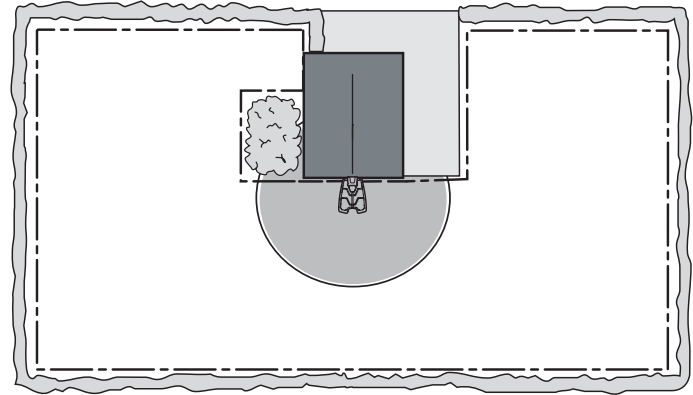
Houd bij het kiezen van de beste locatie voor het laadstation rekening met de volgende aspecten:

- Zorg voor minimaal 3 meter vrije ruimte vóór het laadstation.
- Kies een locatie dicht bij een stopcontact. De bijgeleverde laagspanningskabel is 10 meter lang.
- Een vlakke ondergrond vrij van scherpe voorwerpen om het laadstation op te plaatsen.
- Bescherming tegen waternevel van bijvoorbeeld een besproeiingsinstallatie.
- Bescherming tegen direct zonlicht.
- Eventuele noodzaak om het laadstation uit het zicht van buitenstaanders te houden.



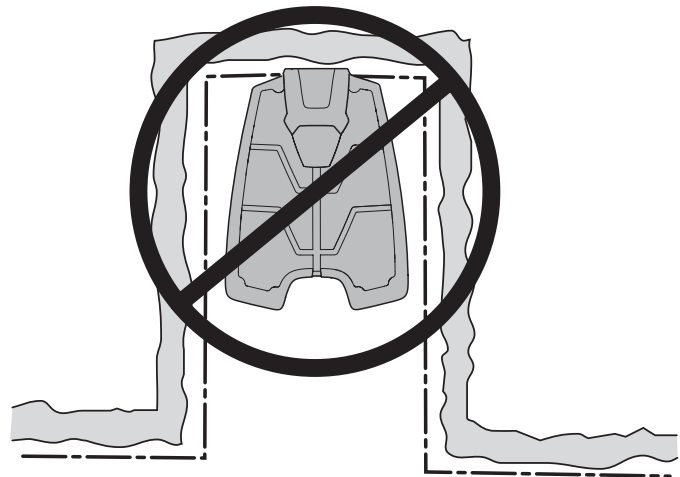
INSTALLATIE

Het laadstation moet zodanig worden geplaatst dat er veel vrije ruimte vóór het laadstation is (minstens 3 meter). Het laadstation moet ook centraal in het werkgebied worden geplaatst, zodat de robotmaaier het laadstation makkelijker kan vinden en snel alle gebieden in het werkgebied kan bereiken.



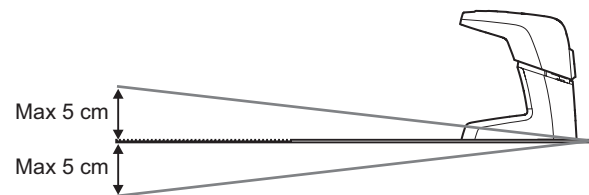
3012-559

Plaats het laadstation niet in krappe ruimtes in het werkgebied. Als dat wel gebeurt, kan de robotmaaier moeite hebben om het laadstation te vinden.



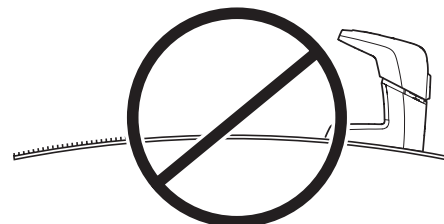
3012-555

Het laadstation moet op een redelijk vlakke ondergrond worden geplaatst. De voorkant van het laadstation mag maximaal 5 cm hoger of lager liggen dan de achterkant.



3012-1312

Het laadstation mag niet zodanig worden geplaatst dat de grondplaat verbogen kan raken.



3012-1053



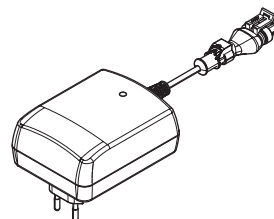
INSTALLATIE

Transformator aansluiten

Houd bij het bepalen van de locatie voor de transformator rekening met de volgende punten:

- Dicht bij het laadstation
- Bescherming tegen regen
- Bescherming tegen direct zonlicht

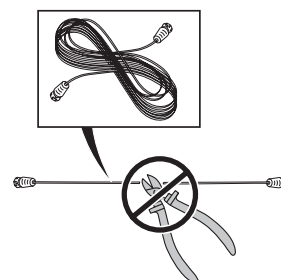
Wanneer de transformator op een stopcontact buiten wordt aangesloten, moet dit stopcontact zijn goedgekeurd voor gebruik buitenshuis.



3012-1352

De laagspanningskabel naar de transformator is 10 meter lang en mag niet worden ingekort of verlengd. Een langere laagspanningskabel is verkrijgbaar als accessoire. Neem contact op met de dealer voor meer informatie.

Het is niet toegestaan om de transformator rechtstreeks op het laadstation aan te sluiten. Gebruik altijd de laagspanningskabel.



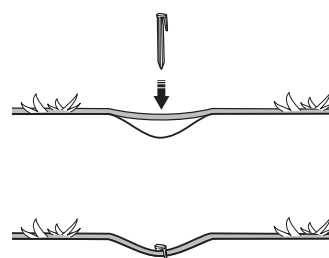
3018-069

BELANGRIJKE INFORMATIE

De laagspanningskabel mag onder geen enkele voorwaarde worden ingekort of verlengd.

De laagspanningskabel mag door het werkgebied worden gelegd. De laagspanningskabel moet met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.

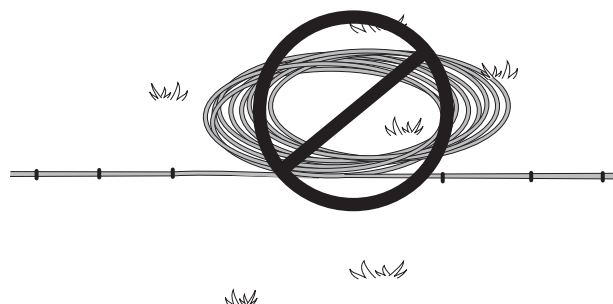
Zorg dat de laagspanningskabel over de grond met krammen wordt vastgezet. De kabel moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid.



3018-085

BELANGRIJKE INFORMATIE

Plaats de laagspanningskabel zodanig dat deze nooit in contact kan komen met de messen op de maaischijf.



3012-281

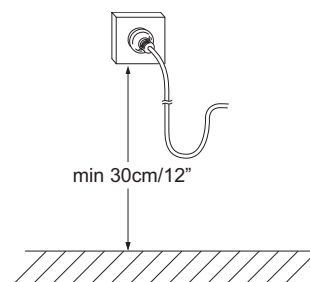
De transformator moet op een locatie worden geplaatst waar voldoende ventilatie is en geen direct zonlicht. De transformator moet onder een afdak worden geplaatst.

We raden u aan om een aardlekschakelaar te gebruiken bij het aansluiten van de transformator op het stopcontact.

INSTALLATIE

De transformator moet worden gemonteerd op een verticaal oppervlak, zoals een muur of een hek. Schroef de transformator in positie met behulp van de twee bevestigingsoogjes. Er worden geen schroeven meegeleverd. Kies schroeven die geschikt zijn voor het betreffende materiaal.

Monteer de transformator nooit op een hoogte waarbij het risico bestaat dat hij onder water komt te staan (minimaal 30 cm vanaf de grond). Het is niet toegestaan om de transformator op de grond te plaatsen.



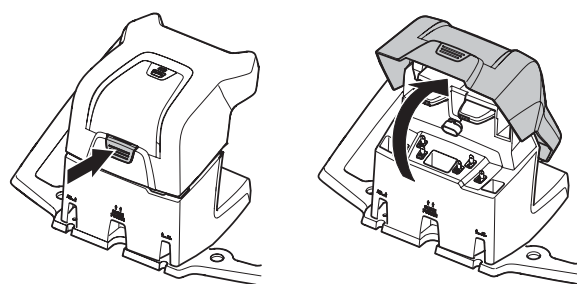
3012-1344

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik de stekker van de transformator om het laadstation los te koppelen wanneer u bijvoorbeeld de lusdraad wilt reinigen of repareren.

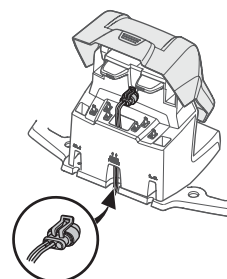
Het laadstation installeren en aansluiten

1. Zet het laadstation op een geschikte plek.
2. Kantel de beschermkap op het laadstation naar voren en sluit de laagspanningskabel aan op het laadstation.
3. Sluit de voedingskabel van de transformator aan op een stopcontact van 100-240 V.



3012-1090

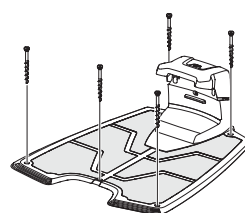
Bevestig het laadstation aan de grond met behulp van de bijgeleverde schroeven. Draai de schroeven zodanig aan dat ze helemaal verzonken zijn. Als het laadstation tegen een wand wordt geplaatst, is het beter om het laadstation pas aan de grond te bevestigen nadat alle kabels zijn aangesloten.



3012-1093

BELANGRIJKE INFORMATIE

Het is niet toegestaan om nieuwe gaten in de plaat van het laadstation te maken. Alleen de bestaande gaten mogen worden gebruikt om de grondplaat in de grond vast te zetten.



3012-1345

BELANGRIJKE INFORMATIE

Sta of loop nooit op de plaat van het laadstation.



3012-1045

Nederlands - 19

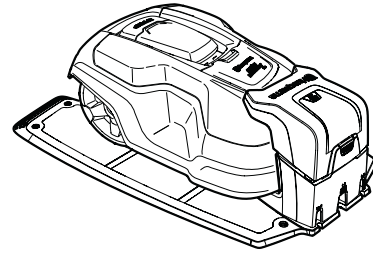


INSTALLATIE

3.3 De accu laden

Zodra het laadstation is aangesloten, kunt u de robotmaaier opladen. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Plaats de robotmaaier in het laadstation om de accu op te laden terwijl de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad worden gelegd.



3012-1313

BELANGRIJKE INFORMATIE

De robotmaaier kan niet worden gebruikt zolang de installatie niet is voltooid.



INSTALLATIE

3.4 Installatie van de begrenzingsdraad

De begrenzingsdraad kan op een van de volgende manieren worden geïnstalleerd:

- De draad in de grond vastzetten met krammen.

U kunt de begrenzingsdraad het beste met krammen vastzetten als u de plaatsing tijdens de eerste paar weken van het gebruik wilt kunnen bijstellen. Na enkele weken zal het gras over de draad heen zijn gegroeid, waardoor deze niet langer zichtbaar is. Gebruik een hamer/kunststof moker en de bijgeleverde krammen om de installatie uit te voeren.

- De draad ingraven.

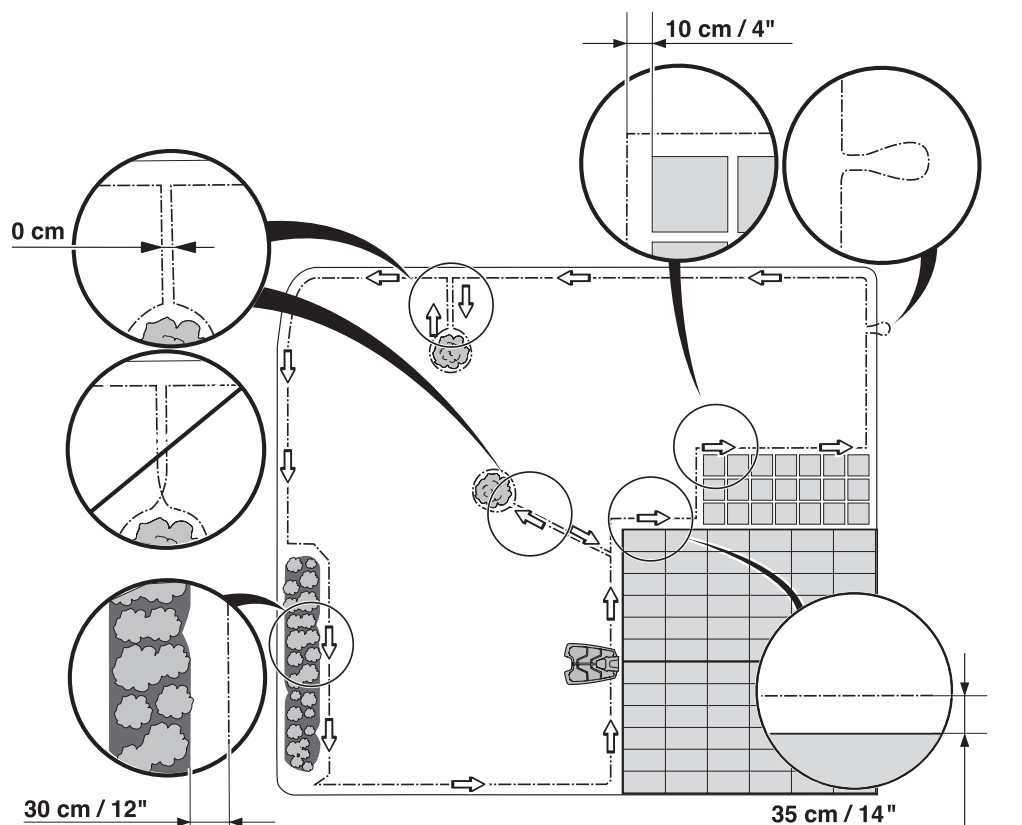
Als u het gazon wilt verticuteren of beluchten, kunt u de begrenzingsdraad het best ingraven. Waar nodig kunnen beide methoden worden gecombineerd zodat een deel van de begrenzingsdraad is vastgezet met krammen en de rest is ingegraven. De draad kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade. Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm en maximaal 20 cm onder de grond legt.

Bepalen waar u de begrenzingsdraad wilt leggen

Bij het leggen van de begrenzingsdraad geldt het volgende:

- De draad vormt een lus rond het werkgebied voor de robotmaaier. Gebruik alleen originele begrenzingsdraad. Dit is bestand tegen het vocht in de grond dat de draden anders makkelijk zou kunnen beschadigen.
- De robotmaaier mag op geen enkel punt binnen het volledige werkgebied meer dan 35 meter verwijderd zijn van de draad.
- De draad mag niet langer zijn dan 800 meter.
- Zorg dat er 20 cm extra draad beschikbaar is om de begeleidingsdraad later op aan te sluiten.
Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28.

De afstand van de begrenzingsdraad tot obstakels varieert en is afhankelijk van wat er pal naast het werkgebied ligt. In de onderstaande afbeelding ziet u hoe de begrenzingsdraad rond het werkgebied en rond obstakels moet worden gelegd. Gebruik de bijgeleverde meetlat om de juiste afstand te bepalen. *Zie 2.1 Wat is wat? op pagina 10.*



3012-1217

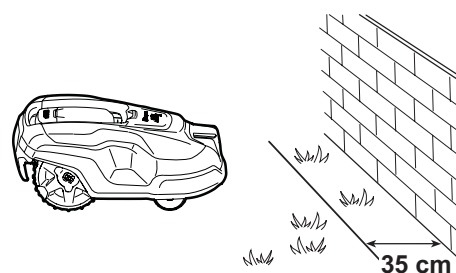
Nederlands - 21

INSTALLATIE

Grenzen van het werkgebied

Als het werkgebied wordt begrensd door bijvoorbeeld een muur of hek moet de begrenzingsdraad op 35 cm vanaf het obstakel worden gelegd. Dat voorkomt dat de robotmaaier op een obstakel botst en beperkt slijtage aan de kap.

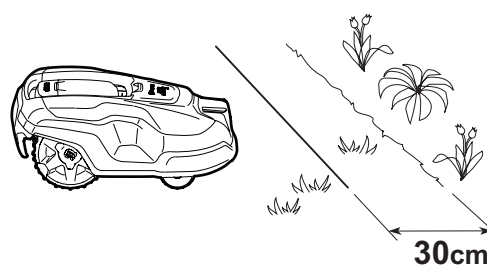
Ongeveer 20 cm van het gazon rond het vaste obstakel zal niet worden gemaaid.



3012-1314

Als het werkgebied grenst aan een kleine greppel, zoals bij een bloemperk, of een kleine verhoging, zoals een lage stoeprand (3-5 cm), moet de begrenzingsdraad op 30 cm binnen het werkgebied worden gelegd. Op die manier rijden de wielen niet de greppel in of de stoep op.

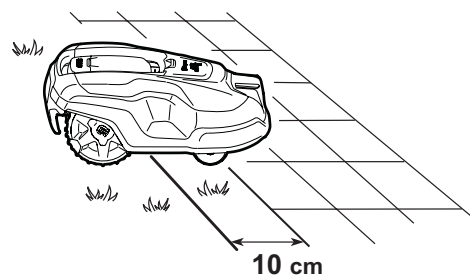
Ongeveer 15 cm gras langs de greppel/stoeprand wordt niet gemaaid.



3012-1315

Als het werkgebied grenst aan een tegelpad of iets dergelijks, dat niet boven het gazon uitsteekt, is het mogelijk om de robotmaaier een eindje over het pad te laten rijden. De begrenzingsdraad moet dan 10 cm vanaf de rand van het pad worden gelegd.

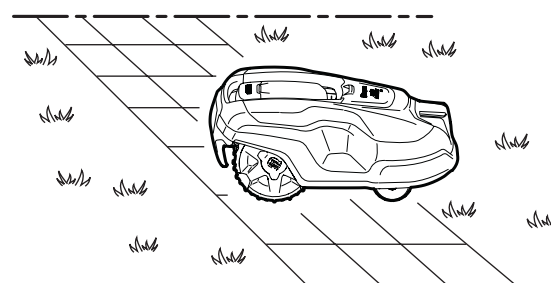
Al het gras langs het tegelpad wordt gemaaid.



3012-1316

Als het werkgebied in tweeën wordt gedeeld door een tegelpad dat niet boven het gazon uitsteekt, is het mogelijk om de robotmaaier over het pad te laten rijden. Het kan een voordeel zijn om de begrenzingsdraad onder de tegels te leggen. De begrenzingsdraad kan ook in de voeg tussen de tegels worden gelegd.

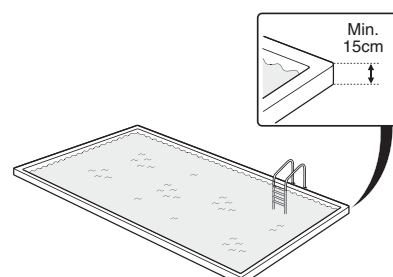
Opmerking: De robotmaaier mag nooit over grind, mulch of soortgelijk materiaal rijden, omdat de messen hierdoor kunnen worden beschadigd.



3012-1317

BELANGRIJKE INFORMATIE

Als het werkgebied aan een waterpartij, helling, afgrond of openbare weg grenst, moet behalve de begrenzingsdraad ook een rand of iets dergelijks worden geplaatst. Die moet in dat geval minimaal 15 cm hoog zijn. Dat zorgt ervoor dat de robotmaaier nooit buiten het werkgebied terecht kan komen.



3018-046

INSTALLATIE

Grenzen binnen het werkgebied

Gebruik de begrenzingsdraad om gebieden binnen het werkgebied te isoleren door eilanden te creëren rond obstakels die niet tegen botsingen kunnen, zoals bloemperken, struiken en fonteinen. Leg de draad tot en rond het gebied dat moet worden geïsoleerd en keer dan terug langs dezelfde route. Als er krammen worden gebruikt, moet de draad op de terugweg onder dezelfde kram worden gelegd. Als de begrenzingsdraden naar en vanaf het eiland dicht bij elkaar worden gelegd, kan de robotmaaier over de draad rijden.

BELANGRIJKE INFORMATIE

De begrenzingsdraad mag op het traject van en naar een eiland niet worden gekruist.

Obstakels die wel tegen een botsing kunnen, zoals bomen en struiken hoger dan 15 cm, hoeven niet met de begrenzingsdraad te worden geïsoleerd. De robotmaaier keert om wanneer hij tegen een dergelijk obstakel stoot.

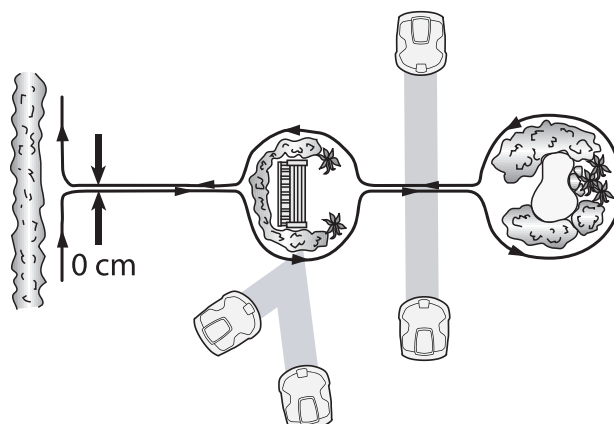
We raden aan om alle vaste voorwerpen in en rond het werkgebied te isoleren. Dat zorgt voor de rustigste en stilste werking en voorkomt dat de robotmaaier op enig moment vast komt te zitten in deze voorwerpen.

Obstakels met een lichte helling, bijvoorbeeld stenen of grote bomen met bovengrondse wortels, moeten worden geïsoleerd of verwijderd. De robotmaaier kan anders op zulke obstakels glijden, met als gevolg dat de messen beschadigd raken.

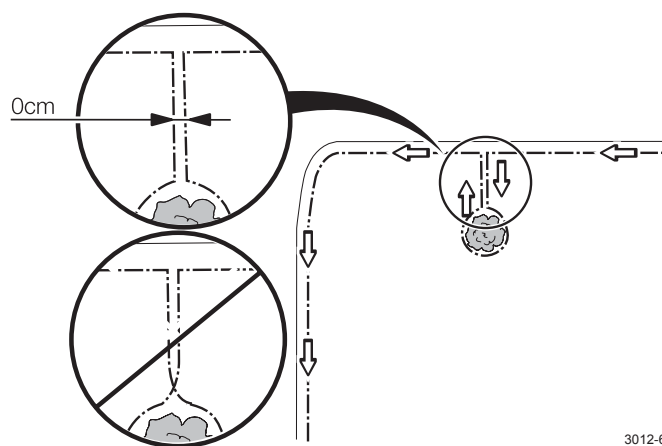
Bijgebieden

Als het werkgebied uit twee zones bestaat, waarbij het voor de robotmaaier lastig is om van de ene naar de andere zone te gaan, kunt u beter een bijgebied creëren. Dit zijn bijvoorbeeld hellingen van 40% of een doorgang smaller dan 60 cm. Leg de begrenzingsdraad dan rond het bijgebied zodat er een eiland wordt gevormd buiten het hoofdgebied.

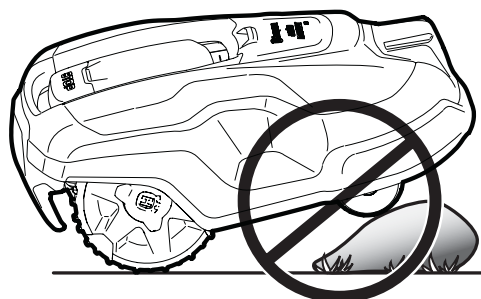
De robotmaaier moet handmatig worden verplaatst tussen hoofd- en bijgebied wanneer het gras in het bijgebied moet worden gemaaid. Hiervoor moet de bedieningsmodus *Bijgebied* worden gebruikt, omdat de robotmaaier het traject tussen het bijgebied en het laadstation niet zelfstandig kan afleggen. Zie 5.1 *Bedieningsselectie Start op pagina 38*. In deze modus zal de robotmaaier nooit op zoek gaan naar het laadstation, maar doorgaan met maaien totdat de accu leeg is. Wanneer de accu leeg is, stopt de robotmaaier en verschijnt de melding *Moet handmatig laden* op het display. Plaats de robotmaaier dan in het laadstation om de accu op te laden. Als het hoofdgebied meteen na het laden moet worden gemaaid, moet u de **START**-knop indrukken en *Hoofdgebied* selecteren voordat u de klep sluit.



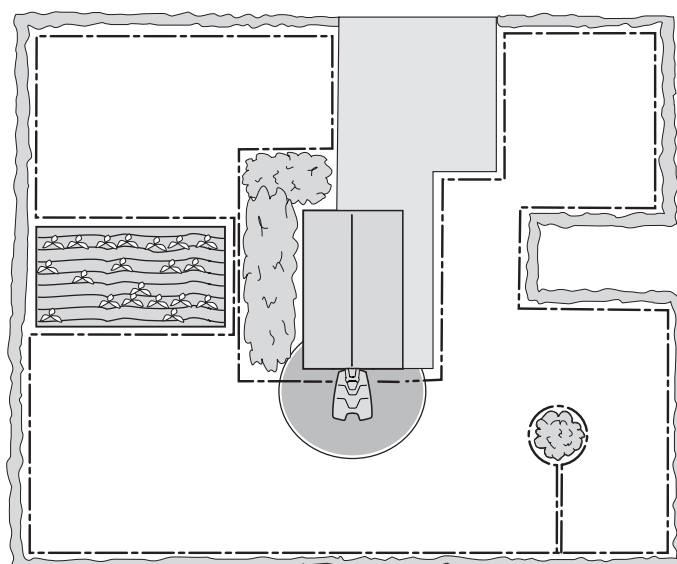
3012-1318



3012-686



3012-1319



3012-1320

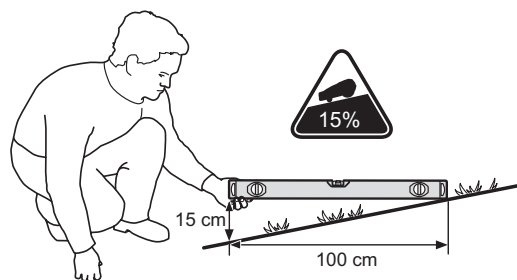
INSTALLATIE

Doorgangen tijdens het maaien

Vermijd lange en smalle doorgangen en zones smaller dan 1,5 tot 2 meter. Er bestaat een kans dat de robotmaaier tijdens het maaien langere tijd blijft hangen in een dergelijke doorgang of zone. Het gazon zal er dan geplet uitzien.

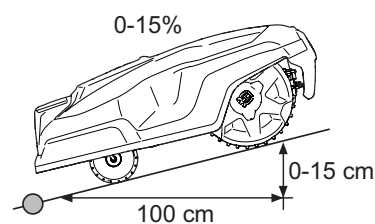
Hellingen

De robotmaaier kan ook werken op hellende werkgebieden. De maximale hellingsgraad wordt uitgedrukt in procenten (%). De hellingsgraad in procenten wordt berekend als het hoogteverschil in centimeter per meter. Als het hoogteverschil bijvoorbeeld 15 cm is, is de hellingsgraad 15%. Zie de afbeelding.



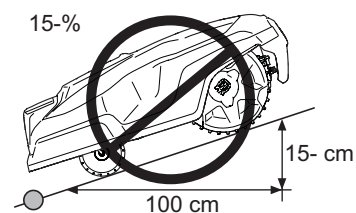
3012-1346

De begrenzingsdraad kan over een helling met een hellingsgraad van minder dan 15% worden gelegd.



3012-1321

De begrenzingsdraad mag niet op een helling van meer dan 15% worden gelegd. De kans bestaat dat de robotmaaier daar moeilijk kan draaien. De robotmaaier stopt dan en de foutmelding *Buiten maaigebied* wordt weergegeven. Dat kan vooral gebeuren bij natte weersomstandigheden, omdat de wielen dan op het natte gras kunnen gaan slippen.

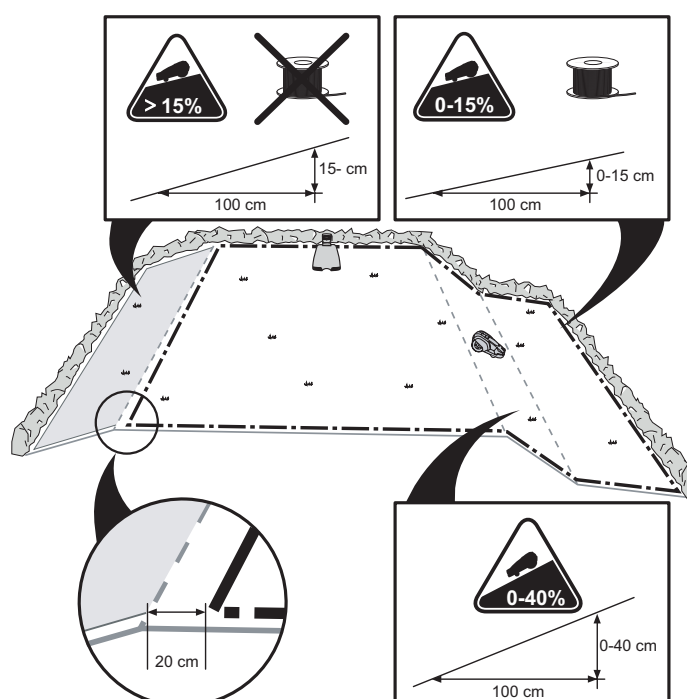


3012-1322

De begrenzingsdraad kan ook op een helling steiler dan 15% worden gelegd als er een obstakel is waar de robotmaaier tegenaan mag rijden, zoals bijvoorbeeld een omheining of dichte haag.

Binnen het werkgebied kan de robotmaaier zones met een helling tot 40% maaien. Gebieden met een grote hellingsgraad moeten met begrenzingsdraad worden geïsoleerd.

Als zich aan de buitenrand van het werkgebied hellingen bevinden die steiler zijn dan 15% moet de begrenzingsdraad op een vlakke ondergrond worden gelegd op een afstand van ongeveer 20 cm voor het begin van de helling.



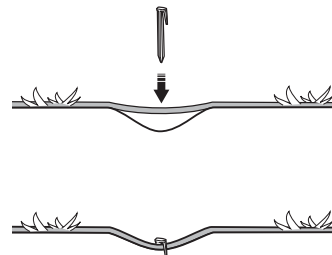
3012-1347

INSTALLATIE

De begrenzingsdraad leggen

Als u van plan bent de begrenzingsdraad met krammen vast te zetten:

- Maai het gras op de plek waar u de draad gaat leggen heel kort met een gewone gazonmaaier of trimmer. U kunt de draad dan dicht bij de grond leggen, waardoor de kans kleiner wordt dat de robotmaaier de draad doorsnijdt of de isolatie van de draad beschadigt.
- Leg de begrenzingsdraad vlak bij de grond en zet de krammen dicht bij elkaar. De kabel moet overal vlak tegen de grond liggen, zodat hij niet wordt doorgesneden voordat de graswortels er overheen zijn gegroeid.
- Gebruik een hamer om de krammen in de grond te tikken. Wees voorzichtig bij het inslaan van de krammen en zorg dat de draad niet te strak komt te staan. Vermijd scherpe bochten in de draad.



3018-085

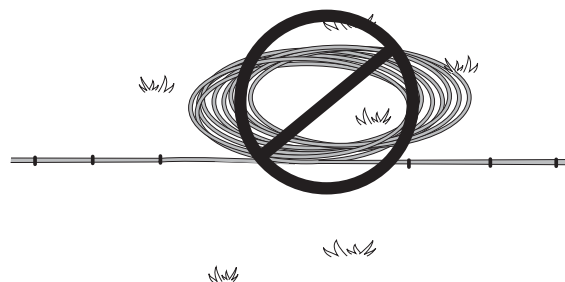
Als u de begrenzingsdraad gaat ingraven:

- Zorg dat u de begrenzingsdraad minimaal 1 cm en maximaal 20 cm onder de grond legt. De draad kan worden ingegraven met behulp van bijvoorbeeld een kantensteker of een rechte spade.

Gebruik de bijgeleverde meetlat als hulpmiddel bij het leggen van de begrenzingsdraad. Zo kunt u eenvoudig de juiste afstand aanhouden tussen de begrenzingsdraad en de grens/het obstakel. De meetlat wordt van de doos gescheurd.

BELANGRIJKE INFORMATIE

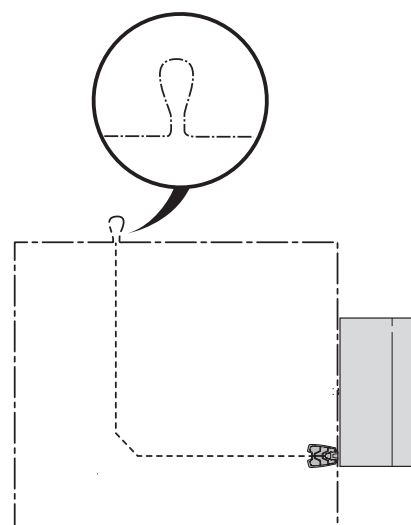
Leg extra draad niet opgerold buiten de begrenzingsdraad. Dit kan de werking van de robotmaaier verstoren.



3012-281

Oogje voor het aansluiten van de begeleidingsdraad

Om het aansluiten van de begeleidingsdraad op de begrenzingsdraad te vergemakkelijken, is het een goed idee om op het punt waar de begeleidingsdraad later wordt aangesloten een oogje te maken met behulp van een extra stuk begrenzingsdraad van ongeveer 20 cm. Bepaal voordat u begint met het uitleggen van de begrenzingsdraad waar u de begeleidingsdraad wilt plaatsen. *Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28.*



3018-172

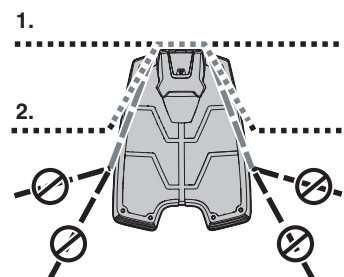
Nederlands - 25

INSTALLATIE

De begrenzingsdraad richting het laadstation leggen

Op het traject naar het laadstation kan de begrenzingsdraad volledig buiten het laadstation worden gelegd (zie optie 1 op de afbeelding). Als het noodzakelijk is om het laadstation gedeeltelijk buiten het werkgebied te plaatsen, is het ook mogelijk om de draad onder de laadplaat van het laadstation te leggen (zie optie 2 op de afbeelding).

Voorkom echter dat het grootste deel van het laadstation buiten het werkgebied wordt geplaatst, omdat dit het voor de robotmaaier lastig maakt om het laadstation te vinden (zie afbeelding).

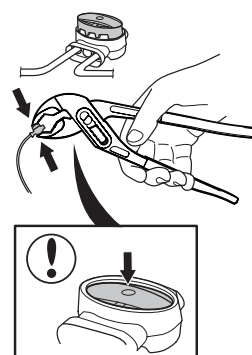


3012-1065

De begrenzingsdraad lassen

Gebruik een originele koppeling wanneer de begrenzingsdraad niet lang genoeg is en moet worden gelast. Die is waterbestendig en garandeert een betrouwbare elektrische aansluiting.

Steek beide draaduiteinden in de koppeling. Controleer of de draden volledig in de koppeling zijn gestoken, zodat de uiteinden zichtbaar zijn door het doorzichtige deel aan de andere zijde van de koppeling. Duw de knop boven op de koppeling vervolgens helemaal in. Gebruik een waterpomptang om de knop op de koppeling helemaal in te drukken.



3012-1323

BELANGRIJKE INFORMATIE

Een tweaderige kabel of een kroonsteen-tje geïsoleerd met isolatietape levert geen adequate lassen op. Het vocht in de grond zorgt ervoor dat de draden gaan oxideren, waardoor het circuit na een tijdje wordt onderbroken.

INSTALLATIE

3.5 De begrenzingsdraad aansluiten

Om de begrenzingsdraad aan te sluiten op het laadstation:

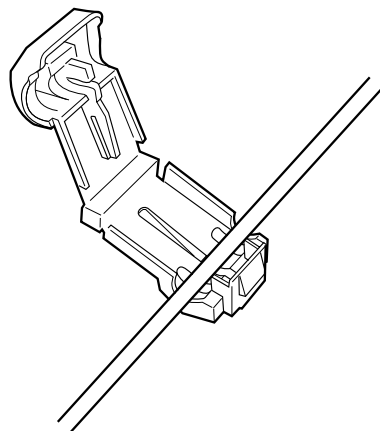
BELANGRIJKE INFORMATIE

De begrenzingsdraad mag zichzelf niet kruisen wanneer deze wordt aangesloten op het laadstation. Sluit het rechteruiteinde van de draad aan op de pen rechts op het laadstation en het linkeruiteinde op de pen links.

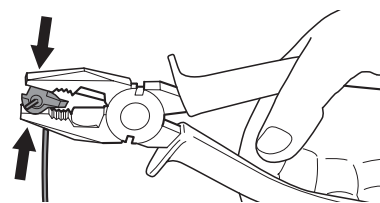
1. Steek de uiteinden van de draad in de aansluitklem:
 - Open de aansluitklem.
 - Plaats de draad in de uitsparing in de aansluitklem.
2. Druk de aansluitklemmen samen met een tang. Druk totdat u een klik hoort.
3. Knip overtollige begrenzingsdraad weg. Knip op 1 tot 2 cm boven de aansluitklemmen af.
4. Kantel de beschermkap van het laadstation naar voren en steek de draadeinden in de relevante kanalen aan de achterkant van het laadstation. Druk de verbinder op de metalen pennen, met de markeringen AL (links) en AR (rechts), op het laadstation.
5. Markeer de draden met de bijgeleverde kabelmarkers. Dat maakt het eenvoudiger om de draden later opnieuw aan te sluiten, bijvoorbeeld nadat het laadstation tijdens de winter binnen is opgeslagen.

BELANGRIJKE INFORMATIE

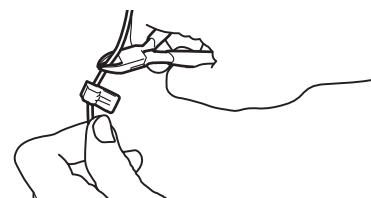
De rechteraansluitklem moet zijn aangesloten op de metalen pen rechts op het laadstation en het linkerdraaduiteinde moet zijn aangesloten op de linkeraansluitklem.



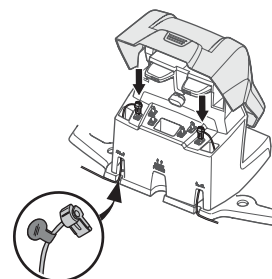
3012-284



3012-264



3012-265



3012-1091

INSTALLATIE

3.6 De begeleidingsdraad installeren

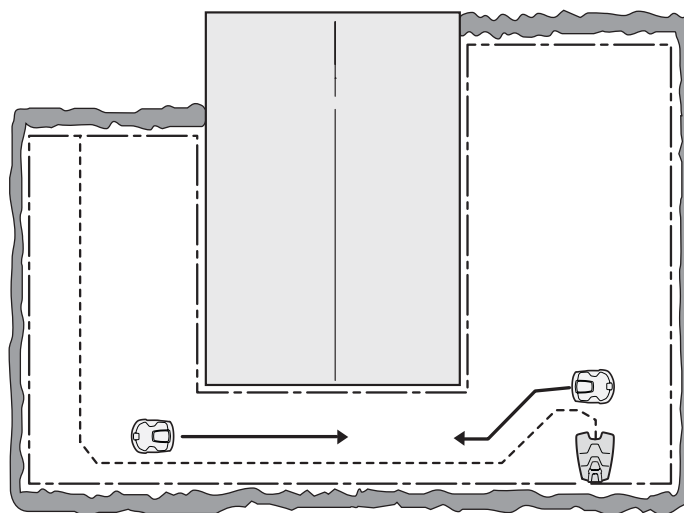
De begeleidingsdraad is een kabel die vanaf het laadstation bijvoorbeeld richting een afgelegen deel van het werkgebied of door een smalle doorgang wordt gelegd, om vervolgens te worden aangesloten op de begeleidingsdraad. Voor de begrenzingslus en de begeleidingsdraad wordt dezelfde kabelhaspel gebruikt.

De begeleidingsdraad wordt door de robotmaaier gebruikt om de weg naar het laadstation te vinden, maar dient ook om de robotmaaier naar moeilijk te bereiken delen van de tuin te leiden.

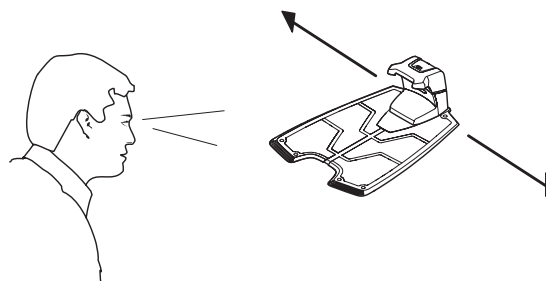
Laat de robotmaaier op diverse afstanden vanaf de begeleidingsdraad werken om de kans op spoorvorming te beperken. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier dan gebruikt, wordt de corridor genoemd. Hoe groter de ingestelde doorrijbreedte voor de corridor is, hoe kleiner de kans op spoorvorming is. Zorg daarom bij het installeren voor zo veel mogelijk vrije ruimte langs de begeleidingsdraad.

De robotmaaier loopt altijd links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation. De corridor bevindt zich dus links van de begeleidingsdraad. Zorg daarom bij het installeren voor zo veel mogelijk vrije ruimte links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation. Het is niet toegestaan om de begeleidingsdraad op een afstand van minder dan 30 cm vanaf de begrenzingsdraad te leggen.

De begeleidingsdraad kan, net als de begrenzingsdraad, met krammen in de grond worden vastgezet of worden ingegraven.



3012-1325



3012-1100

BELANGRIJKE INFORMATIE

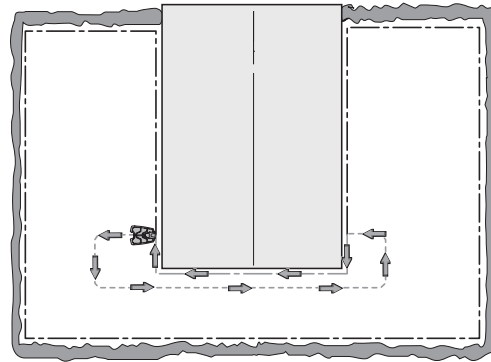
Zorg voor zo veel mogelijk vrije ruimte links van de begeleidingsdraad, gezien in de richting van het laadstation.

INSTALLATIE

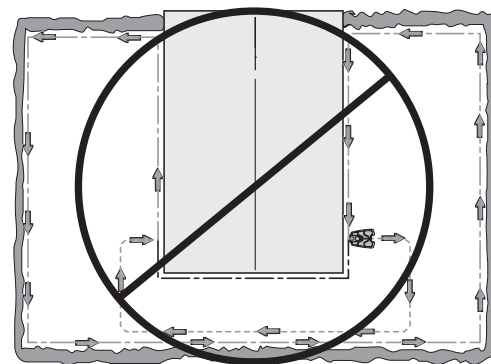
De begeleidingsdraad leggen en aansluiten

1. Het is belangrijk om na te denken over de lengte van de begeleidingslus voordat u begint met het leggen en aansluiten van de begeleidingsdraad. Dit geldt met name bij grote of complexe installaties. Als de begeleidingslus langer dan 400 meter is, kan het voor de robotmaaier lastig zijn om de begeleidingsdraad te volgen.

De combinatie van de begeleidingsdraad en het deel van de begrenzingslus dat de retourdraad naar het laadstation vormt, wordt de begeleidingslus genoemd. De stroom in de begeleidingslus gaat altijd naar links op het punt waar de begeleidingsdraad op de begeleidingslus is aangesloten. De twee afbeeldingen laten zien wat onder een begeleidingslus wordt verstaan. De afbeeldingen laten ook goed zien dat de lengte van een begeleidingslus in een werkgebied kan variëren op basis van de locatie van het laadstation.

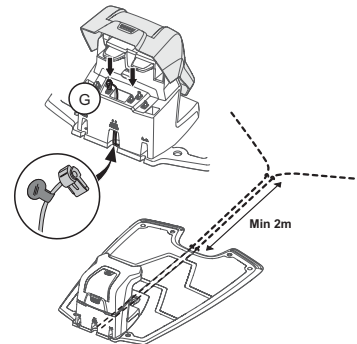


3012-557



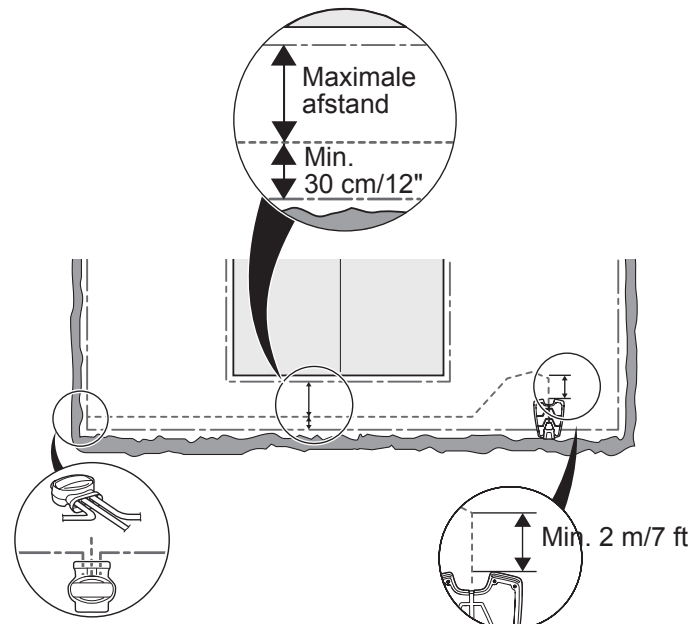
3012-556

2. Kantel de bovenklep op het laadstation naar voren en steek de begeleidingsdraad door het kanaal dat naar de aansluiting voor de begeleidingsdraad gaat.
3. Bevestig een aansluitklem op de begeleidingsdraad, op dezelfde wijze als bij de begrenzingsdraad in *3.5 De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 27*. Sluit deze aan op de aansluitpen, gemarkeerd met G1, op het laadstation.
4. Markeer de draden met de bijgeleverde kabelmarkers. Dat maakt het eenvoudiger om de draden later opnieuw aan te sluiten, bijvoorbeeld nadat het laadstation tijdens de winter binnen is opgeslagen.
5. Leid de draad recht onder de laadplaat door en vervolgens minstens 2 meter in een rechte lijn vanaf de voorste rand van de plaat.



3012-1326

Zorg er bij het leggen van de begeleidingsdraad voor dat er zo veel mogelijk vrije ruimte links van de begeleidingsdraad (gezien in de richting van het laadstation) beschikbaar is. De afstand tussen de begrenzingslus en de begeleidingsdraad dient echter altijd minimaal 30 cm te zijn.

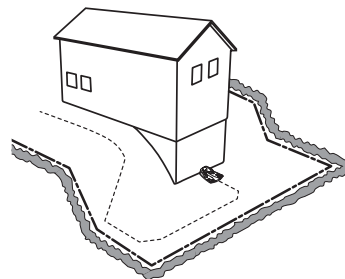


3012-1075

Nederlands - 29

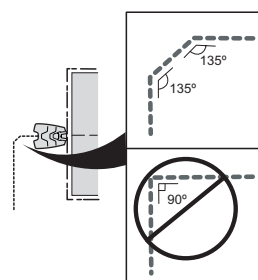
INSTALLATIE

Wanneer de begeleidingsdraad op een steile helling wordt geïnstalleerd, is het beter om deze onder een hoek op de helling te leggen. Dat maakt het voor de robotmaaier eenvoudiger om de begeleidingsdraad op de helling te volgen.



3018-061

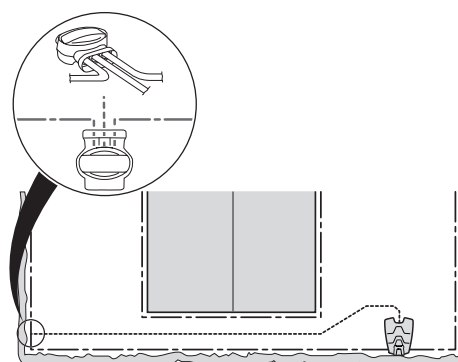
Leg de draad niet in scherpe bochten. Hierdoor kan het voor de robotmaaier lastig worden om de begeleidingsdraad te volgen.



3012-1327

6. Leid de begeleidingsdraad naar het punt op de begrenzingslus waar de begeleidingsdraad moet worden aangesloten.

Til de begrenzingsdraad op. Knip de begrenzingsdraad door met bijvoorbeeld een draadtang. Het aansluiten van de begeleidingsdraad gaat makkelijker als er op de begrenzingsdraad een oogje wordt gemaakt, zoals eerder beschreven. *Zie Oogje voor het aansluiten van de begeleidingsdraad op pagina 25.*

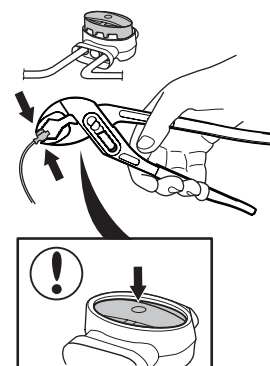


3012-1328

7. Sluit de begeleidingsdraad met behulp van een koppeling aan op de begrenzingsdraad:

Steek de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad in de koppeling. Controleer of de draden volledig in de koppeling zijn gestoken, zodat de uiteinden zichtbaar zijn door het doorzichtige deel aan de andere zijde van de koppeling.

Gebruik een tang om de knop op de koppeling helemaal in te drukken.



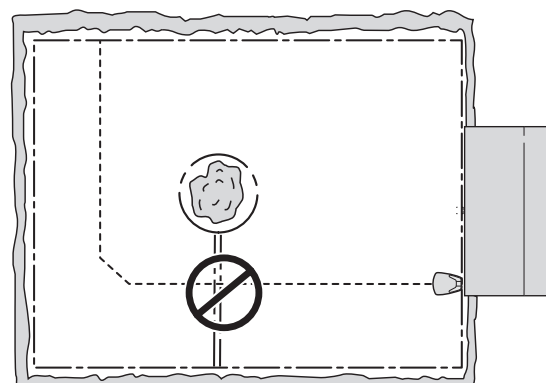
3018-1323

Het maakt niet uit welke openingen worden gebruikt voor het aansluiten van elke draad.

8. Zet de las met krammen vast in het gazon of graaf hem in.

BELANGRIJKE INFORMATIE

De begeleidingsdraad mag de begrenzingsdraad niet kruisen, bijvoorbeeld een begrenzingsdraad die naar een eiland loopt.



3018-073

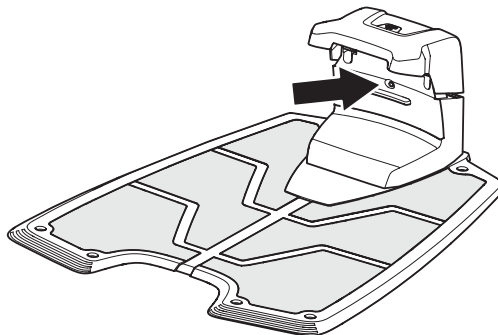
INSTALLATIE

3.7 De installatie controleren

Controleer het lussignaal door te kijken naar het indicatielampje in het laadstation.

- Constant groen licht = goede signalen.
- Knipperend groen licht = het lussysteem is uitgeschakeld en de robotmaaier bevindt zich in de ECO-modus. *Zie 6.9 Instellingen op pagina 59.*
- Knipperend blauw licht = onderbreking in de begrenzingslus, geen signaal.
- Knipperend rood licht = onderbreking in de antenneplaat van het laadstation. De storing moet worden verholpen door een erkende dealer.
- Constant blauw licht = zwak signaal. Dit kan komen doordat de begrenzingslus te lang is of doordat de draad beschadigd is. Als de robotmaaier nog werkt, is er geen probleem.
- Constant rood licht = defect in een printplaat in het laadstation. De storing moet worden verholpen door een erkende dealer.

Zie 9.3 Indicatielampje in het laadstation op pagina 77 als de lamp geen constant of knipperend groen licht aangeeft.



3012-1066

INSTALLATIE

3.8 Ingebruikname en kalibratie

Voordat de robotmaaier in gebruik wordt genomen, moet er via het menu van de robotmaaier een opstartprocedure worden uitgevoerd. Er wordt ook een automatische kalibratie van het begeleidingssignaal uitgevoerd.

1. Open de klep van het bedieningspaneel door op de **STOP**-knop te drukken.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.

Wanneer de robotmaaier voor het eerst wordt gebruikt, wordt een opstartprocedure gestart. De volgende gegevens moeten worden ingevoerd:

- PIN-code van de fabriek. De code staat vermeld op een speciaal document dat bij aankoop wordt geleverd door de leverancier.
- Taal.
- Land.
- Datum.
- Tijd.
- Selectie en bevestiging van de persoonlijke pincode. Alle combinaties behalve 0000 zijn toegestaan.

Plaats de robotmaaier in het laadstation en druk op **START**.

De robotmaaier begint nu met het kalibreren van de begeleidingsdraad. Druk op **START** en sluit de klep. De robotmaaier zal hierbij achterwaarts het laadstation verlaten en vervolgens voor het laadstation een kalibratieprocedure uitvoeren. Wanneer deze procedure is voltooid, kan het maaien beginnen.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik Memo op pag. 2 om de pincode te noteren.

3.9 Het dokken in het laadstation testen

Controleer voordat u de robotmaaier gebruikt of deze de begeleidingsdraad helemaal kan volgen tot aan het laadstation en zonder problemen in het laadstation kan dokken.

De testfunctie is te vinden in het menu *Installatie > Vind laadstation > Volg > Meer > Test begeleiding*. Voor meer informatie, *Zie Test instellingen op pagina 54*.

Als er geen begeleidingsdraad wordt geïnstalleerd, dan moet de test worden uitgevoerd op de begrenzingsdraad, zowel rechtsom als linksom.

Het geleidingssysteem moet eerst zijn gekalibreerd om bovenstaande test met succes te kunnen uitvoeren. *Zie 3.8 Ingebruikname en kalibratie op pagina 32*.

Nederlands - 32

MORE

Test Guide
Reset

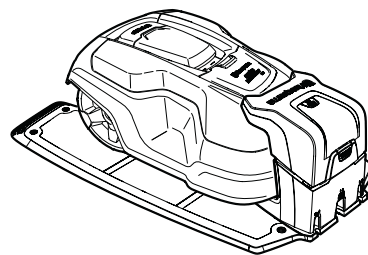
3012-1353

4 Gebruik

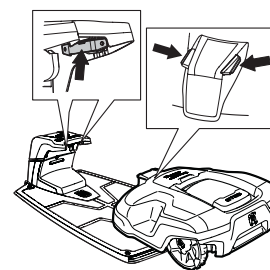
4.1 Een lege accu laden

Wanneer de Husqvarna-robotmaaier nieuw is of langere tijd is opgeslagen, zal de accu leeg zijn en moet deze voor gebruik worden geladen.

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.
2. Plaats de robotmaaier in het laadstation. Open de klep en schuif de robotmaaier zo ver mogelijk naar binnen om te zorgen voor een goed contact tussen de robotmaaier en het laadstation.
3. Op het display wordt aangegeven dat de accu wordt opgeladen.



3012-1313

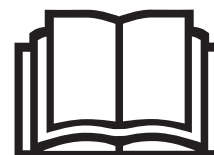


3012-1329



WAARSCHUWING

Lees de veiligheidsvoorschriften door voordat u de robotmaaier start.



1001-003



WAARSCHUWING

Houd uw handen en voeten uit de buurt van de roterende messen. Plaats uw handen of voeten niet in de buurt van of onder de kap wanneer de motor draait.



3012-663



WAARSCHUWING

Gebruik de robotmaaier nooit wanneer personen, met name kinderen of huisdieren, zich in het maaigebied bevinden.

GEBRUIK

4.2 De timer gebruiken

Voor het beste maieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Gebruik de timerfunctie (zie 6.3 *Timer op pagina 43*) om een platgetrapt gazon te voorkomen en de maximale levensduur van de robotmaaier te waarborgen. Ga er bij het instellen van de timer vanuit dat de robotmaaier circa 63 m² per uur en dag maait. Als het werkgebied bijvoorbeeld 800 m² bedraagt, moet de robotmaaier ongeveer 13 uur per dag werken. De tijd is bij benadering en hangt onder meer af van de kwaliteit van het gras, de scherpste van de messen en de leeftijd van de accu.

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik de timer om niet te laten maaien op tijdstippen dat er vaak kinderen, huisdieren of andere elementen op het gazon aanwezig zijn die door de draaiende messen beschadigd kunnen raken.

Op basis van de fabrieksinstelling zal de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken. Als de omvang van het werkgebied dit toelaat, kan de kwaliteit van het gras verder worden verbeterd door dit om de andere dag te maaien in plaats van dagelijks enkele uren. Bovendien heeft het gras baat bij een rustperiode van ten minste drie opeenvolgende dagen per maand.

De maximale capaciteit, 1500 m² voor Automower® 315 en 1000 m² voor Automower® 310, wordt alleen bereikt als de robotmaaier 24 uur per dag, 7 dagen per week, maait.

4.3 Stand-by

Alleen van toepassing voor de Automower® 310.

De robotmaaier heeft een voorgeprogrammeerde rusttijd van ongeveer 6 uur per dag. Die rusttijd biedt bijvoorbeeld een goede mogelijkheid om het gazon te besproeien of om erop te spelen.

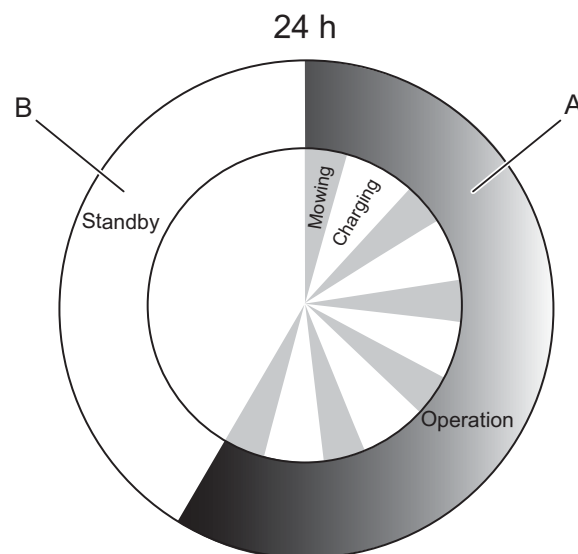
Voorbeeld 1

Werkuren 1: 05:00 - 23:59.

Werkdagen: Alle dagen.

In de fabrieksinstelling begint de robotmaaier om 05:00 uur met maaien. De maaier wordt om 23:00 uur in het laadstation geparkeerd en begint om 5:00 uur weer met maaien.

Als de timerinstelling wordt opgedeeld in twee werkperiodes, kan de rustperiode worden opgedeeld in een aantal periodes. De totale rusttijd moet echter tenminste 6 uur zijn.



310

| | |
|------------------|--------------|
| Operation | A = Max 18 h |
| Charging/Standby | B = Min 6 h |

GEBRUIK

Voorbeeld 2

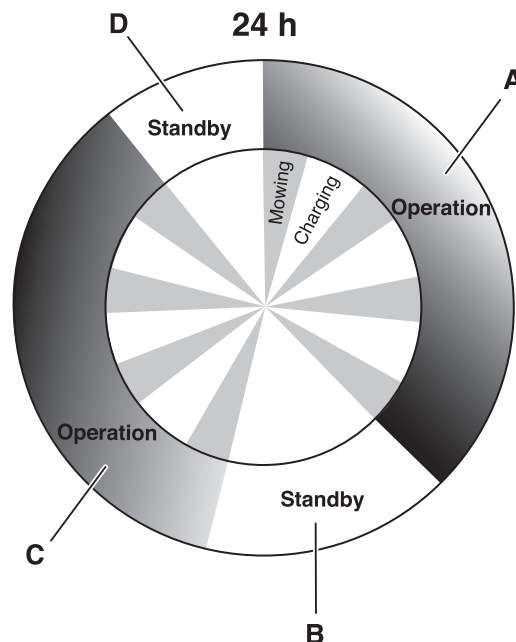
Werkuren 1: 08:00 - 16:00.

Werkuren 2: 20:00 - 23:00.

Werkdagen: Alle dagen.

De robotmaaier werkt op de tijden die in de werkuren zijn gespecificeerd, aangezien de totale rijtijd hierbij 11 uur bedraagt en het maximum van 18 uur dus niet wordt overschreden.

| | |
|----------------|-------------------|
| Automower® 310 | |
| Max. rijtijd | 18 u |
| Min. rusttijd | 6 u |
| Gebied/uur/dag | 45 m ² |



310

| | |
|------------------|------------------|
| Operation | A + C = Max 18 h |
| Charging/Standby | B + D = Min 6 h |

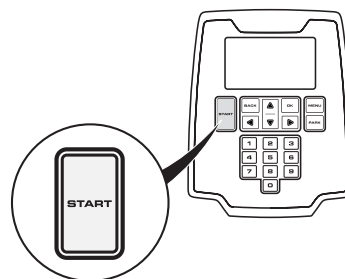
3012-1083

4.4 Starten

1. Druk op de **STOP**-knop om de klep van het bedieningspaneel te openen.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 1.
3. Voer de PIN-code in.
4. Druk op de **START**-knop.
5. Selecteer de gewenste bedieningsmodus.
Zie 5.1 Bedieningsselectie Start op pagina 38.
6. Sluit de klep binnen 10 seconden.

Als de robotmaaier in het laadstation is geparkeerd, verlaat hij het laadstation alleen wanneer de accu volledig is geladen en wanneer de timer zodanig is ingesteld dat de maaier kan werken.

Voordat de maaischijf start, klinken er 5 waarschuwingspiepjes gedurende 2 seconden.

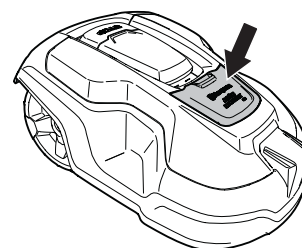


3012-1204

4.5 Stoppen

1. Druk op de **STOP**-knop.

De robotmaaier stopt, de maaimotor stopt en de klep van het bedieningspaneel gaat open.



3012-1381

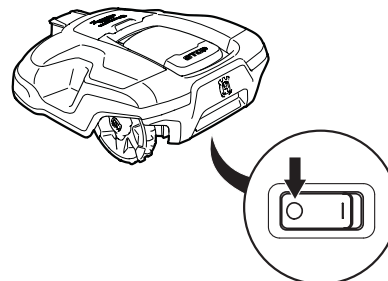
Nederlands - 35

GEBRUIK

4.6 Uitschakelen

1. Druk op de **STOP**-knop.
2. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.

Schakel de robotmaaier altijd uit met de hoofdschakelaar als de maaier moet worden onderhouden of buiten het werkgebied moet worden gebracht.



3012-1301

4.7 De maaihoogte aanpassen

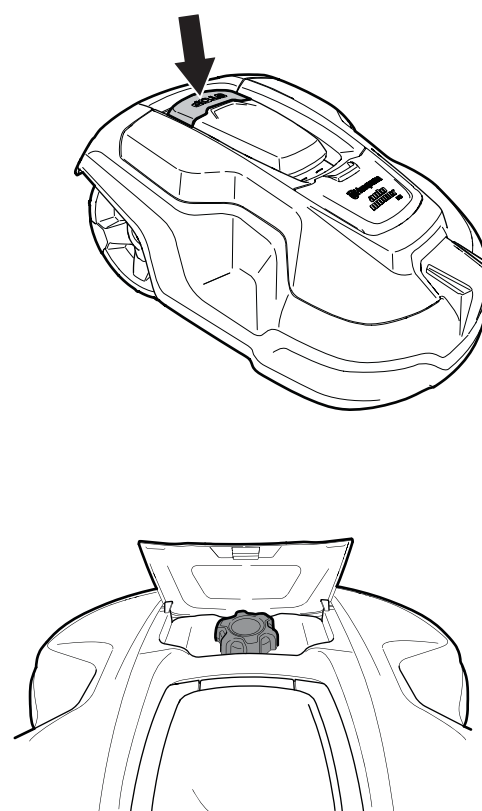
De maaihoogte kan worden ingesteld van MIN (2 cm) tot MAX (6 cm) in negen stappen.

In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

Als het gras lang is, kunt u de maaier het beste op de maximale maaihoogte laten beginnen. Zodra het gras korter is, kan de maaihoogte geleidelijk lager worden ingesteld.

De maaihoogte aanpassen:

1. Druk op de **STOP**-knop om de robotmaaier te stoppen en de afdekking te openen.
2. Open de klep van de maaihoogteafstelling.
3. Draai de knop in de vereiste positie. De geselecteerde stand is de markering op de maaier die bij de pijl op de knop staat. Draai rechtsonder als u de maaihoogte wilt verhogen. Draai linksom als u de maaihoogte wilt verlagen.
4. Sluit de klep.



3012-1381

3012-1348

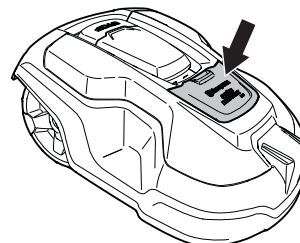
BELANGRIJKE INFORMATIE

In de eerste week na een nieuwe installatie moet de maaihoogte worden ingesteld op MAX om schade aan de lusdraad te voorkomen. Hierna kan de maaihoogte elke week een stap worden verlaagd totdat de gewenste maaihoogte is bereikt.

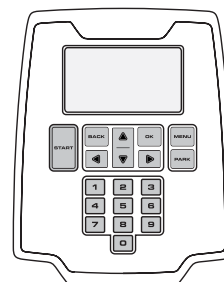
BEDIENINGSPANEEL

5 Bedieningspaneel

Alle commando's en instellingen voor de robotmaaier gebeuren via het bedieningspaneel. Alle functies zijn toegankelijk via een aantal menu's.

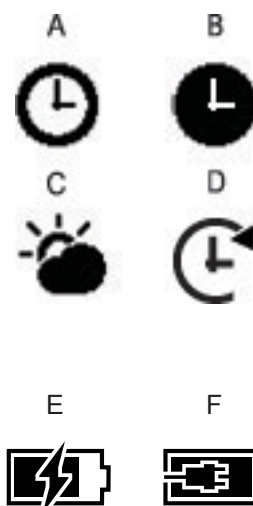


Het bedieningspaneel bestaat uit een display en een toetsenbord. Alle informatie wordt op het display weergegeven en alles wordt met de knoppen ingevoerd.



Wanneer de stopknop is ingedrukt en de klep is geopend, wordt de startpagina weergegeven met de volgende informatie:

- Bedieningsinformatie, bijv. *MAAIEN*, *GEPARKEERD of TIMER*. Als de STOP-knop wordt ingedrukt wanneer de robotmaaier is ingeschakeld, wordt de bediening weergegeven die was ingeschakeld voordat de robotmaaier is gestopt, bijv. *MAAIEN* of *ZOEKEN*. De tekst *GEREED* wordt weergegeven als de robotmaaier zich niet in een specifieke bedieningsmodus bevindt, bijv. als de hoofdschakelaar net is ingeschakeld.
- De datum en klok tonen de huidige tijd.
- ECO wordt weergegeven als de robotmaaier in de ECO-modus is gezet.
- Het kloksymbool geeft de geprogrammeerde timerinstellingen aan. Het klokpictogram is wit (A) wanneer de maaier mag maaien op basis van een timerinstelling en is zwart (B) wanneer de maaier niet mag maaien. Als de maaier niet mag maaien als gevolg van *Weertimer*, wordt symbool (C) weergegeven (niet van toepassing voor Automower® 310).. Als de modus *Negeer timer* wordt gekozen, verschijnt symbool (D).
- De accustatus geeft de resterende lading van de accu aan. Als de robotmaaier wordt geladen, verschijnt er ook een bliksemschicht boven het accusymbool (E). Als de robotmaaier in het laadstation wordt geplaatst zonder dat er wordt opgeladen, wordt symbool (F) weergegeven.
- Het aantal bedrijfsuren geeft aan hoeveel uur de robotmaaier in bedrijf is geweest sinds de productiedatum. De tijd die de robotmaaier heeft gemaaid of naar het laadstation heeft gezocht, wordt ook als rijtijd geteld.
- Als de functie Profielen wordt gebruikt (niet van toepassing voor Automower® 310), wordt de naam van het actieve profiel weergegeven. Een ster naast de naam geeft aan dat er nog niet opgeslagen wijzigingen voor het profiel zijn.





BEDIENINGSPANEEL

Het toetsenbord bestaat uit zes groepen knoppen:

- De **START**-knop wordt gebruikt om de robotmaaier te activeren. Dit is gewoonlijk de laatste knop die wordt ingedrukt voordat de klep van het display wordt gesloten.
- De **Terug** en **OK**-knoppen worden gebruikt voor navigatie in het menu. De **OK**-knop wordt ook gebruikt om instellingen in het menu te bevestigen.
- De pijltoetsen worden gebruikt om in het menu te navigeren, maar dienen ook om selecties te maken in bepaalde instelmogelijkheden.
- De **MENU**-knop wordt gebruikt om naar het hoofdmenu te gaan.
- De **PARK**-knop wordt gebruikt om de robotmaaier naar het laadstation te sturen.
- De cijfers worden gebruikt om instellingen in te voeren, bijvoorbeeld de PIN-code, de tijd of de uitrijrichting. Ze kunnen ook worden gebruikt voor het invoeren van een reeks cijfers voor snelkoppelingen naar de diverse menu's. *Zie 6.1 Hoofdmenu op pagina 41.*



3012-1094

5.1 Bedieningsselectie Start

Wanneer de **START**-knop is ingedrukt, kunnen de volgende bedieningsmodi worden geselecteerd.

Hoofdgebied

De standaard, automatische bedieningsmodus waarbij de robotmaaier steeds afwisselend maait en wordt opgeladen.

Bijgebied

De bedieningsmodus Bijgebied wordt gebruikt voor het maaien van bijgebieden van waaruit de robotmaaier niet automatisch terug kan rijden naar het laadstation. Voor informatie over bijgebieden, *zie 3.4 Installatie van de begrenzingsdraad op pagina 21.*

Na selecteren van *Bijgebied* maait de robotmaaier totdat de accu leeg is.

Als de robotmaaier wordt opgeladen in de *Bijgebied*-modus, wordt de maaier volledig geladen en rijdt hij vervolgens 50 cm uit het laadstation en stopt. Dit geeft aan dat hij volledig is opgeladen en gereed is om te maaien.

Als het hoofdgebied moet worden gemaaid na het laden, schakelt u de bedieningsmodus eerst naar *Hoofdgebied* alvorens de robotmaaier in het laadstation te plaatsen.



3012-1380



BEDIENINGSPANEEL

Negeer timer

Alle timerinstellingen kunnen tijdelijk worden genegeerd door *Negeer timer* te selecteren. Het is mogelijk om de timer gedurende 1, 3 of 5 dagen te onderdrukken.

Intens maaien

Niet van toepassing voor Automower® 310.

Intens maaien betekent dat de robotmaaier in een spiraalvormig patroon maait om het gras te maaien in het gebied waar hij is gestart. Wanneer dit is gebeurd, schakelt de maaier automatisch om naar *Hoofdgebied* of *Bijgebied*.

Deze functie is handig om snel een gebied te maaien waar het gras minder gemaaid is dan elders in de tuin.

De functie *Intens maaien* kan worden geactiveerd met de **START**-knop. U kunt selecteren hoe de robotmaaier moet blijven werken nadat het maaien is beëindigd door op de knop *Rechterpijl* te drukken en daarna *In hoofdgebied* of *In bijgebied* te kiezen.

5.2 Bedieningsselectie Parkeren

Wanneer de **PARK**-knop is ingedrukt, kunnen de volgende bedieningsmodi worden geselecteerd.

Parkeer tot nader order

De robotmaaier blijft in het laadstation totdat een andere bedieningsmodus wordt geselecteerd via de **START**-knop.

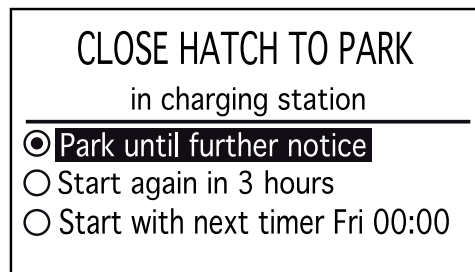
Start weer over 3 uur

De robotmaaier blijft in het laadstation gedurende drie uur en keert daarna automatisch terug naar de normale bedieningsmodus. Deze bedieningsmodus is geschikt als de bediening moet worden onderbroken, bijv. voor tijdelijke besproeiing of spelen op het gazon.

Start op volgende timer

De robotmaaier blijft in het laadstation tot de volgende timerinstelling de maaier toestaat om te maaien. Deze bedieningsmodus kan worden gebruikt om een reeds gestarte maaicyclus te annuleren en de robotmaaier tot de volgende dag in het laadstation te laten staan.

Deze optie wordt niet weergegeven als er geen timerinstellingen zijn.



3012-1223





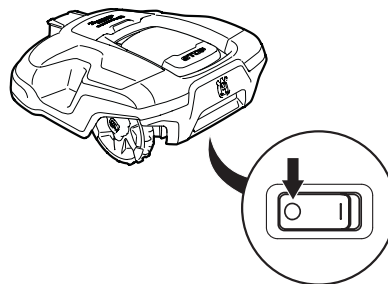
BEDIENINGSPANEEL

5.3 Hoofdschakelaar

Zet de hoofdschakelaar in stand *1* om de robotmaaier te starten.

Zet de hoofdschakelaar in stand *0* als de robotmaaier niet in gebruik is of als er werkzaamheden aan de maaischijf worden uitgevoerd.

Als de hoofdschakelaar in stand *0* staat, kunnen de motoren van de robotmaaier niet starten.



3012-1301



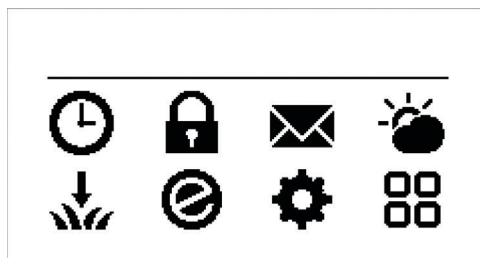
MENUFUNCTIES

6 Menufuncties

6.1 Hoofdmenu

Het hoofdmenu bestaat uit de volgende drie opties:

- *Timer*
- *Veiligheid*
- *Meldingen*
- *Weertimer (alleen voor Automower® 315)*
- *Installatie*
- *ECO-modus*
- *Instellingen*
- *Accessoires*



3012-1355

Elke optie heeft een aantal submenu's. Alle functies voor de instellingen van de robotmaaier zijn via deze submenu's toegankelijk.

Tussen menu's bladeren

Gebruik de pijltoetsen om door het hoofdmenu en de submenu's te bladeren. Voer waarden en tijden in via de numerieke toetsen en bevestig elke selectie met de meerkeuzeknop **OK**. Druk op **TERUG** om een stap terug te gaan in het menu of houd de **MENU**-knop 2 seconden ingedrukt om direct terug te gaan naar het hoofdmenu.

Submenu's

Sommige submenu's bevatten een vakje dat kan worden geselecteerd. Dit dient om te selecteren welke optie(s) wordt/worden geselecteerd of om aan te geven of een functie is ingeschakeld/uitgeschakeld. Plaats of verwijder het vinkje in het vakje door te drukken op **OK**.










3012-1094

MENUFUNCTIES

6.2 Menustructuur

De volgende tabel geeft een beknopt overzicht van de beschikbare menuopties in het hoofdmenu. Het volgende hoofdstuk bevat uitgebreidere informatie over de wijze waarop elke functie wordt gebruikt en welke instelmogelijkheden beschikbaar zijn.

Gebruik de pijltoetsen om door het menu te bladeren. Bevestig elke selectie met **OK**.

| | |
|---|--|
|  | <p><i>Timer</i></p> <p>Voor het beste maieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Daarom is het belangrijk om de rijtijd via de timerfunctie te beperken als het werkgebied kleiner is dan de werkcapaciteit van de robotmaaier. De timerfunctie is ook een ideaal hulpmiddel om te bepalen welke periode de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen.</p> |
|  | <p><i>Beveiliging</i></p> <p>Via dit menu kunt u instellingen met betrekking tot de beveiliging en de verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation wijzigen.</p> <p>Er zijn drie veiligheidsniveaus waaruit u kunt kiezen, maar het is ook mogelijk om een eigen combinatie van beveiligingsfuncties te definiëren.</p> |
|  | <p><i>Meldingen</i></p> <p>Via deze functie kunnen opgeslagen fout- en infomeldingen worden uitgelezen. Voor de meest voorkomende foutmeldingen zijn er tips en adviezen beschikbaar waarmee u de fout kunt verhelpen. <i>Zie 9.1 Foutmeldingen op pagina 73.</i></p> |
|  | <p><i>Weertimer</i></p> <p>Niet van toepassing voor Automower® 310.</p> <p>Via deze functie kan de robotmaaier zijn maaitijden automatisch aanpassen aan de snelheid waarmee het gras groeit. Wanneer het weer bevorderlijk is voor het groeien van het gras maait de robotmaaier vaker en wanneer het gras minder snel groeit, zal de robotmaaier automatisch minder tijd aan het gazon besteden.</p> |
|  | <p><i>Installatie</i></p> <p>Deze menufunctie dient om de robotmaaier naar afgelegen delen van een werkgebied te leiden en in te stellen hoe de robotmaaier het laadstation moet zoeken. Voor veel maaigebieden hoeven de fabrieksinstellingen niet te worden gewijzigd, d.w.z. dat de robotmaaier zelf de verschillende zoekmethoden en de bijbehorende instellingen kan combineren.</p> |
|  | <p><i>ECO-modus</i></p> <p>Deze functie schakelt het lussignaal van de begrenzingslus, de begeleidingsdraden en het laadstation automatisch uit wanneer de robotmaaier niet maait, d.w.z. wanneer de maaier wordt opgeladen of niet mag maaien op basis van timerinstellingen.</p> |
|  | <p><i>Instellingen</i></p> <p>Via deze functie kunt u wijzigingen aanbrengen in de algemene instellingen van de robotmaaier, zoals de datum en tijd.</p> |
|  | <p><i>Accessoires</i></p> <p>In dit menu kunt u de instellingen configureren voor accessoires die op de maaier zijn aangebracht. Neem contact op met uw dealer voor informatie over welke accessoires geschikt zijn voor uw robotmaaier.</p> |

MENUFUNCTIES

6.3 Timer



Voor het beste maieresultaat mag u het gazon niet te vaak laten maaien. Daarom is het belangrijk om de rijtijd via de timerfunctie te beperken als het werkgebied kleiner is dan de werkcapaciteit van de robotmaaier. Wanneer wordt toegestaan dat de robotmaaier te vaak maait, lijkt het gazon afgevlakt en wordt de robotmaaier blootgesteld aan onnodige slijtage.

De timerfunctie is ook een ideaal hulpmiddel om te bepalen welke periode de robotmaaier niet mag maaien, bijvoorbeeld als de kinderen in de tuin spelen.

Optimale prestaties worden verkregen wanneer de timer wordt uitgeschakeld en de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week mag maaien.

Op basis van de fabrieksinstelling is de timer uitgeschakeld en zal de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken. Dit is gewoonlijk een geschikte instelling voor een werkgebied die overeenkomt met de maximale prestaties, dat wil zeggen 1500 m² voor Automower® 315 en 1000 m² voor Automower® 310.

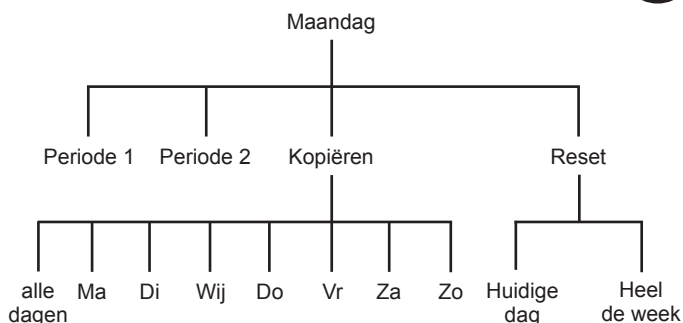
Als u de timer instelt, bereken dan dat de robotmaaier ongeveer 63 m² per uur per dag maait. Voorbeeld; Als het werkgebied 800 m² is, moet de robotmaaier ongeveer 13 uur per dag maaien.

De rechter tabel geeft suggesties voor verschillende instellingen voor de timer afhankelijk van de grootte van de tuin. De tabel kan worden gebruikt om de bedrijfstijd in te stellen. De tijden zijn indicatief, mogelijk moeten ze worden aangepast aan de tuin. Gebruik de tabel als volgt:

- Zoek een werkgebied op dat het beste past bij het gebied van de tuin.
- Selecteer een geschikt aantal werkdagen per week (voor sommige werkgebieden zijn mogelijk 7 dagen nodig).
- Werkuren per dag toont hoeveel uren per dag de robotmaaier mag werken voor het geselecteerde aantal werkdagen.
- Voorgesteld tijdsinterval geeft een tijdsinterval aan dat overeenkomt met de gewenste werkuren per dag.

Wanneer de timerinstellingen zijn ingesteld, wordt op de startpagina een kloksymbool weergegeven. Het kloksymbool is zwart wanneer de robotmaaier niet mag maaien op basis van een timerinstelling en wit wanneer de robotmaaier wel mag maaien.

Het is mogelijk om twee werkperiodes per dag te configureren. Elke dag kan unieke werkperiodes hebben, maar het is ook mogelijk om de werkperiode voor de huidige dag te kopiëren naar alle andere dagen.

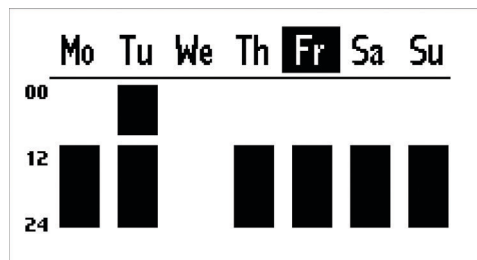


| Werkgebied | Werkdagen per week | Werkuren per dag | Suggestie van tijdsinterval |
|---|--------------------|------------------|-----------------------------|
| 250 m ² | 5 | 5,5 uur | 07:00 - 12:30 |
| | 7 | 6 uur | 07:00 - 11:00 |
| 500 m ² | 5 | 11 uur | 07:00 - 18:00 |
| | 7 | 8 uur | 07:00 - 15:00 |
| 750 m ² | 5 | 17 uur | 07:00 - 24:00 |
| | 7 | 12 uur | 07:00 - 19:00 |
| 1000 m ² | 5 | 22,5 uur | 01:00 - 23:30 |
| | 7 | 16 uur | 07:00 - 23:00 |
| 1250 m ² (alleen voor Automower® 315) | 6 | 23,5 uur | 00:00 - 23:30 |
| | 7 | 20 uur | 03:00 - 23:00 |
| 1500 m ² (alleen voor Automower® 315) | 7 | 24 uur | 00:00 - 24:00 |

MENUFUNCTIES

Overzicht

De functie geeft grafisch weer op welke uren en dagen de robotmaaier werkt. De tijd waarop de robotmaaier zal maaien, wordt aangegeven met een zwarte lijn. De rest van de tijd is de robotmaaier in het laadstation geparkeerd.



3012-1356

Dag wijzigen

Selecteer voor het wijzigen van de timerinstellingen eerst de te wijzigen dag op het scherm *Overzicht* met behulp van de pijl links en de pijl rechts gevolgd door **OK**.

Maximaal twee tijdsintervallen per dag kunnen worden ingevoerd. Zorg ervoor dat het selectievakje naast Periode 1 is afgevinkt om een interval voor Periode 1 in te voeren. Selecteer het selectievakje en druk op **OK** om het vinkje te plaatsen of te verwijderen. Voer de gewenste tijden in met behulp van het numerieke toetsenblok.

Als er twee intervallen zijn gewenst, vink dan eerst het selectievakje naast Periode 2 af en voer vervolgens de tijden in zoals hierboven. Twee intervallen kunnen nuttig zijn om het gazon te gebruiken voor andere activiteiten tijdens bepaalde uren, bijvoorbeeld door Periode 1 in te voeren: 00:00-15:00 uur en Periode 2: 21:00-24:00. De maaimachine wordt vervolgens geparkeerd in het laadstation tussen 15:00 en 21:00 uur.

Verwijder het vinkje van beide perioden om maaien gedurende de hele dag uit te schakelen.

MONDAY

Period 1 : 00:00 – 15:00

Period 2 : --:--:--:--:--

| | |
|------|-------|
| Copy | Reset |
|------|-------|

3012-1357

Kopiëren

Gebruik deze functie om de instellingen voor de huidige dag te kopiëren naar andere dagen.

Gebruik de pijltoetsen omhoog en omlaag om de cursor naar een andere dag te verplaatsen. De tijden zullen worden gekopieerd naar de dagen die met **OK** zijn gemarkeerd.

Reset

Deze functie reset de timer naar de fabrieksinstelling, waarbij de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week mag werken.

Huidige dag

Hiermee wordt de geselecteerde dag in het tabsysteem gereset.

Op basis van de fabrieksinstelling mag de robotmaaier 24 uur per dag werken.

COPY MONDAY TO

| | |
|--|-----------------------------------|
| <input type="checkbox"/> All days | <input type="checkbox"/> Thursday |
| <input checked="" type="checkbox"/> Monday | <input type="checkbox"/> Friday |
| <input type="checkbox"/> Tuesday | <input type="checkbox"/> Saturday |
| <input type="checkbox"/> Wednesday | <input type="checkbox"/> Sunday |

3012-1358

RESET TIMERS

Current day

All week

3012-1359

MENUFUNCTIES

Heel de week

Hiermee worden alle dagen van de week gereset.

Op basis van de fabrieksinstelling mag de robotmaaier 24 uur per dag en 7 dagen per week werken.



6.4 Veiligheid

Via deze selectie kunnen instellingen met betrekking tot de beveiliging en de verbinding tussen de maaier en het laadstation worden aangepast.

Veiligheidsniveau

U kunt kiezen uit drie veiligheidsniveaus. Gebruik de pijltoetsen omlaag en omhoog om een veiligheidsniveau te selecteren.

Bij de veiligheidsniveaus Laag en Midden is de toegang tot de robotmaaier geblokkeerd als de PIN-code onbekend is. Bij veiligheidsniveau Hoog klinkt er tevens een waarschuwingsspiepje als er niet binnen een ingestelde termijn de juiste PIN-code wordt ingevoerd.

Druk op de stopknop om de robotmaaier uit te schakelen en zet de hoofdschakelaar op 0.

| Werking | Laag | Midden | Hoog |
|-------------|------|--------|------|
| Tijdsslot | X | X | X |
| PIN-verzoek | | X | X |
| Alarm | | | X |

Tijdsslot

Deze functie houdt in dat de robotmaaier na 30 dagen niet meer kan worden gestart tenzij eerst de juiste PIN-code wordt ingevoerd. Na het verstrijken van deze 30 dagen blijft de robotmaaier gewoon maaien, maar als de klep wordt geopend, verschijnt de melding *Voer pincode in*. Voer uw code weer in en druk op **OK**.

Hierna moet de pincode telkens worden ingevoerd als de hoofdschakelaar op 1 wordt gezet.

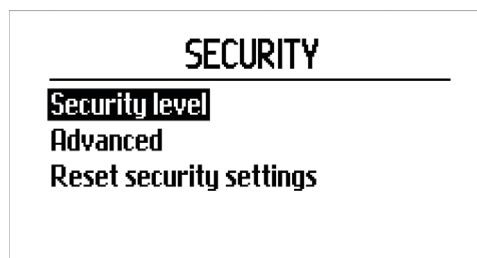
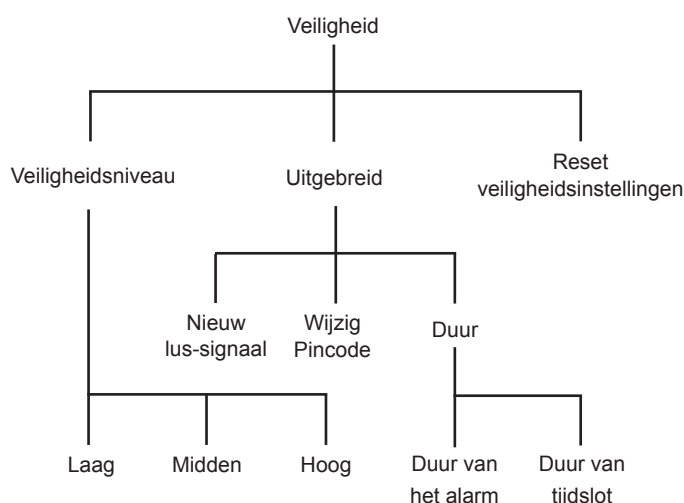
PIN-verzoek

Deze functie houdt in dat de maaier altijd om een PIN-code vraagt wanneer de klep wordt geopend. Om de robotmaaier te kunnen gebruiken, moet de juiste PIN-code worden ingevoerd.

Wanneer vijf keer achter elkaar een verkeerde PIN-code wordt ingevoerd, wordt de robotmaaier enige tijd geblokkeerd. De tijd voor de blokkering wordt bij elke volgende mislukte poging verlengd.

Alarm

Deze functie houdt in dat er een alarmsignaal klinkt wanneer de pincode niet binnen 10 seconden na het indrukken van de **STOP**-knop wordt ingevoerd of wanneer de robotmaaier om de een of andere reden is opgetild. Een tikkend geluid geeft aan dat de PIN-code moet worden ingevoerd om te voorkomen dat het alarm afgaat. Het alarm kan op elk moment weer worden uitgeschakeld door invoer van de juiste PIN-code.



3012-1360

MENUFUNCTIES

Uitgebreid

Nieuw lussignaal

Het lussignaal wordt willekeurig gekozen, zodat een unieke koppeling tussen de betreffende robotmaaier en het laadstation ontstaat. In zeldzame gevallen kan het nodig zijn om een nieuw signaal te genereren, bijvoorbeeld als twee aangrenzende installaties signalen gebruiken die erg op elkaar lijken.

1. Plaats de robotmaaier in het laadstation waaraan de robotmaaier moet worden gekoppeld.
2. Selecteer *Nieuw lussignaal* in het menu en druk op OK.

Druk op **OK** en wacht op de bevestiging dat het lussignaal is gegenereerd. Dit duurt gewoonlijk ongeveer 10 seconden.

Wijzig PIN-code

Voer de nieuwe pincode in en druk op **OK**. Bevestig door dezelfde code opnieuw in te voeren en op **OK** te drukken. Als de pincode is gewijzigd, wordt op het display heel kort de melding *Pincode veranderd* weergegeven.

Maak een notitie van de nieuwe pincode op de aangegeven regel in *Aantekeningen* op pag. 2.

Duur

Duur van het alarm

Wanneer *Alarm* is geactiveerd, is het tevens mogelijk om te selecteren hoe lang het alarmsignaal moet duren. U kunt een waarde van 1 tot 20 minuten selecteren.

Duur van tijdslot

Een tijdslot kan worden ingesteld om te bepalen na hoeveel dagen de pincode moet worden ingevoerd voor gebruik. 1-90 dagen kunnen worden geselecteerd.

Reset veiligheidsinstellingen

Aleen resetten van de beveiligingsinstellingen naar de fabrieksinstelling.



MENUFUNCTIES

6.5 Meldingen



Via deze functie kunnen opgeslagen fout- en infomeldingen worden uitgelezen. Voor de meest voorkomende foutmeldingen zijn er tips en adviezen beschikbaar waarmee u de fout kunt verhelpen.

Zie 9.1 *Foutmeldingen op pagina 73*.

Foutmeldingen

Als de werking van de robotmaaier op enige wijze wordt verstoord, bijvoorbeeld als hij vast komt te zitten onder een gevallen tak, wordt er op het display van de maaier een melding weergegeven met betrekking tot de storing en het tijdstip waarop deze zich voordeed.

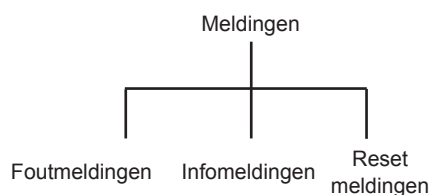
Als dezelfde foutmelding meerdere keren wordt herhaald, kan dit betekenen dat er een aanpassing aan de installatie of de robotmaaier moet worden gemaakt.

Zie 9.1 *Foutmeldingen op pagina 73* voor meer informatie over mogelijke redenen voor elke melding.

De lijst bevat de laatste 50 foutmeldingen, gesorteerd op datum, waarbij het meest recente incident boven aan de lijst staat.

Door een foutmelding te selecteren en op de **OK**-knop te drukken, kunt u de datum en de tijd zien waarop de foutmelding werd weergegeven.

Tips en advies om u te helpen het probleem zelf oplossen, worden ook weergegeven.



Infomeldingen

Op het display getoonde meldingen die niet het gevolg zijn van een fout, worden opgeslagen onder het kopje *Infomeldingen*. Een voorbeeld van dergelijke berichten: *Helling is te steil*. Zie 9.1 *Foutmeldingen op pagina 73* voor meer informatie over mogelijke redenen voor elke melding.

De lijst bevat de laatste 50 foutmeldingen, gesorteerd op datum, waarbij het meest recente incident boven aan de lijst staat.

Reset meldingen

Om alle opgeslagen meldingen te verwijderen, selecteert u Reset en drukt u op **OK**. Bevestig door nog een keer op **OK** te drukken.



MENUFUNCTIES

6.6 Weertimer



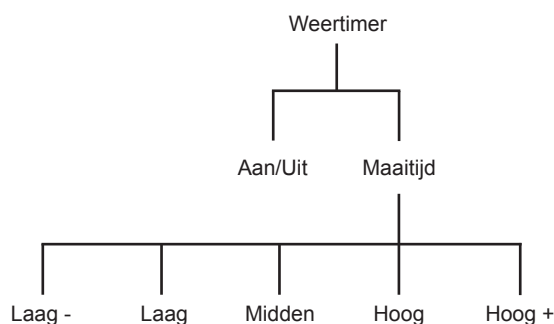
Niet van toepassing op Automower® 310.

Via deze functie kan de robotmaaier zijn maaitijden automatisch aanpassen aan de snelheid waarmee het gras groeit. Wanneer het weer bevorderlijk is voor het groeien van het gras maait de robotmaaier vaker en wanneer het gras minder snel groeit, zal de robotmaaier automatisch minder tijd aan het gazon besteden.

De robotmaaier zal echter niet langer werken dan de tijd die in de timerinstellingen kan worden geconfigureerd. Voor optimale weertimerprestaties raden we aan om bij het instellen van de timer alleen de tijden te deselecteren waarop de robotmaaier niet moet werken. Andere tijden moeten beschikbaar zijn voor de weertimer.

Wanneer de weertimer is geactiveerd, heeft de robotmaaier tijd nodig om te bepalen wat de optimale maaitijd voor het betreffende werkgebied is. Daarom kan het enkele dagen duren voordat de maieresultaten optimaal zijn.

Wanneer de weertimer is geactiveerd, is het erg belangrijk om regelmatig te controleren of de maaischijf schoon is en de messen in goede staat zijn. Gras dat rond de maaischijfas is gedraaid of botte messen kunnen de werking van de weertimer beïnvloeden.



Weertimer

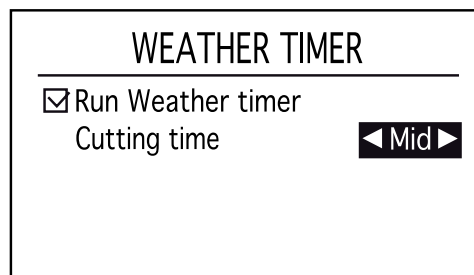
Activeren van de weertimer: plaats de cursor op *Aan* en druk op **OK**.

Maaitijd

Als de maieresultaten bij gebruik van de weertimer niet optimaal zijn, kan het nodig zijn om de maaitijdinstellingen aan te passen.

Maaitijd instellen: plaats de cursor op *Maaitijd* en verleng of verkort de maaitijd met de rechter- en linkerpijltoets in drie vooraf ingestelde stappen.

Hoe langer de geselecteerde maaitijd, des te langer de robotmaaier mag maaien.



3012-1259

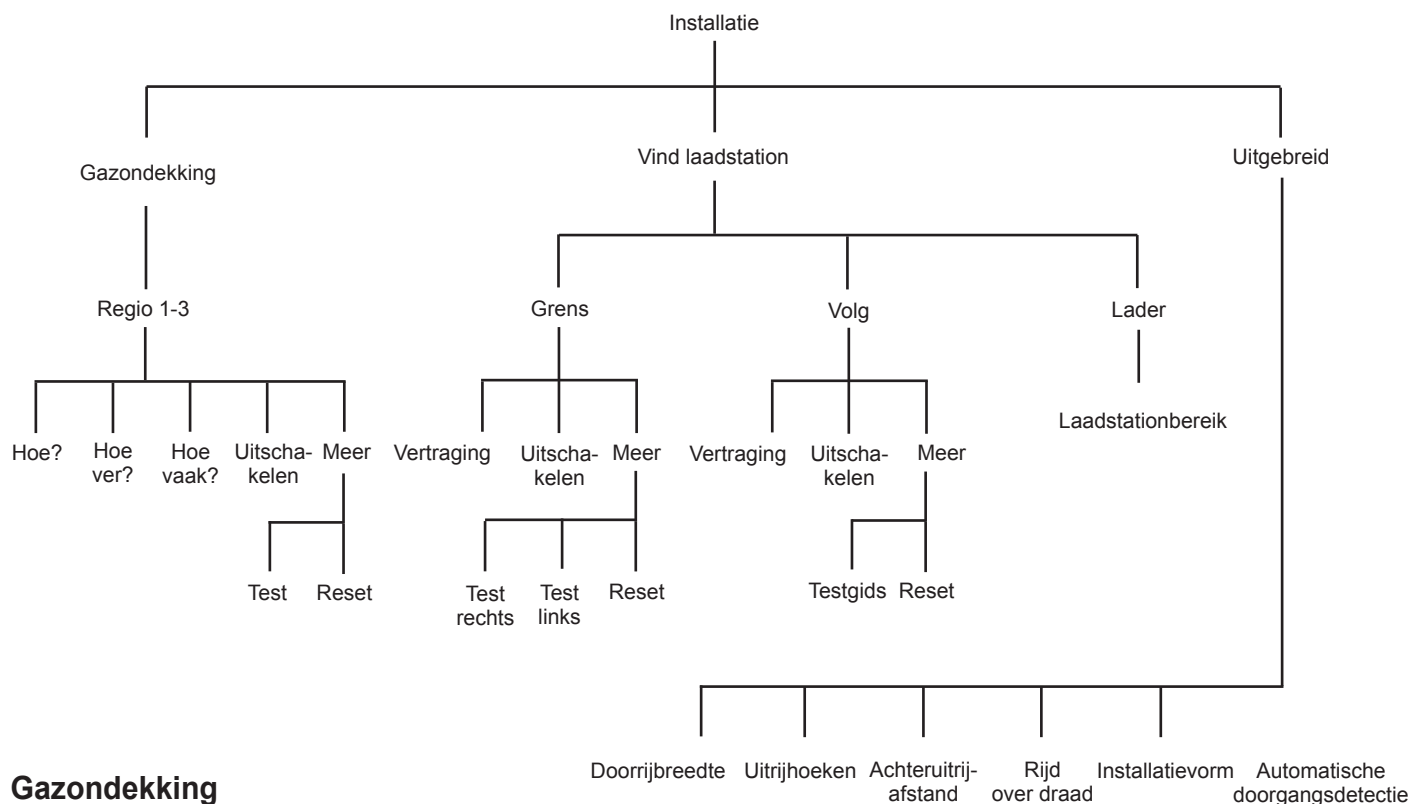


MENUFUNCTIES

6.7 Installatie



Deze menufunctie dient om de robotmaaier naar afgelegen delen van een werkgebied te leiden en in te stellen hoe de robotmaaier het laadstation moet zoeken. Voor veel werkgebieden is het niet nodig om de fabrieksinstellingen te wijzigen, waarbij de robotmaaier de diverse zoekmethoden en de onderliggende instellingen zelf combineert.



Gazondekking

Via dit menu kan de robotmaaier naar afgelegen delen van een werkgebied worden geleid. Deze belangrijke functie is bedoeld om een gelijkmatig maairesultaat in het gehele werkgebied te handhaven. In zeer complexe tuinen met bijvoorbeeld veel zones die met elkaar verbonden zijn via smalle doorgangen, kan het maairesultaat worden verbeterd door een aantal handmatige instellingen te maken, zoals hieronder beschreven.

Op basis van de fabrieksinstellingen kan de robotmaaier de begeleidingsdraad over een lengte van 300 meter volgen in 20% van de gevallen dat de robotmaaier het laadstation verlaat.

Overzicht

Er kunnen maximaal drie afgelegen gebieden worden ingesteld. Er zijn een aantal unieke selecties nodig om de robotmaaier toe te staan om de afgelegen zone te bereiken.

Selecteer een gebied met behulp van de pijltoetsen naar links en rechts gevolgd door **OK** om de instellingen te veranderen.

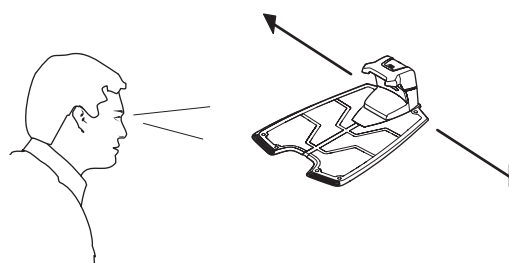
Regio X > Hoe?

Selecteer rechts, links of Volg op basis van de locatie van het gebied ten opzichte van het laadstation. De richting (rechts of links) wordt bepaald met het gezicht naar het laadstation gericht.

Gebruik de pijltoetsen rechts en links om tussen de verschillende opties te schakelen.

| Area 1 | Area 2 | Area 3 |
|-------------|-------------|-------------|
| | | |
| 300m 20% | 300m 40% | 100m 20% |

3012-1361



3012-1100

Nederlands - 49



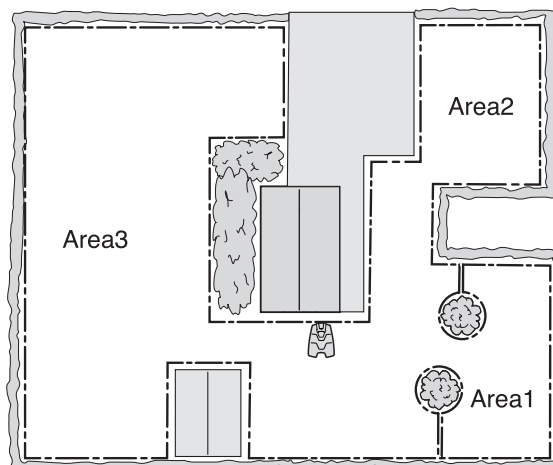
MENUFUNCTIES

Regio X > Hoe ver?

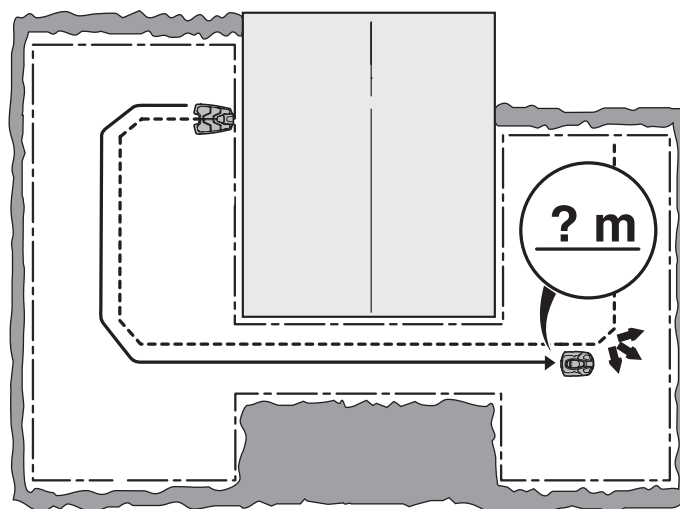
Voer de afstand in meters in langs de stroomdraad vanaf het laadstation naar het gebied waar de robotmaaier begint te maaien.

Gebruik de cijfertoetsen om de afstand in meter te specificeren.

Tip! Bepaal via de functie *Test* hoe groot de afstand tot het gebied is. De afstand in meters wordt weergegeven op het display van de maaier wanneer **STOP** is ingedrukt. Zie *Gebied X > Meer > Test* op pagina 51.



3012-1330



3012-1084

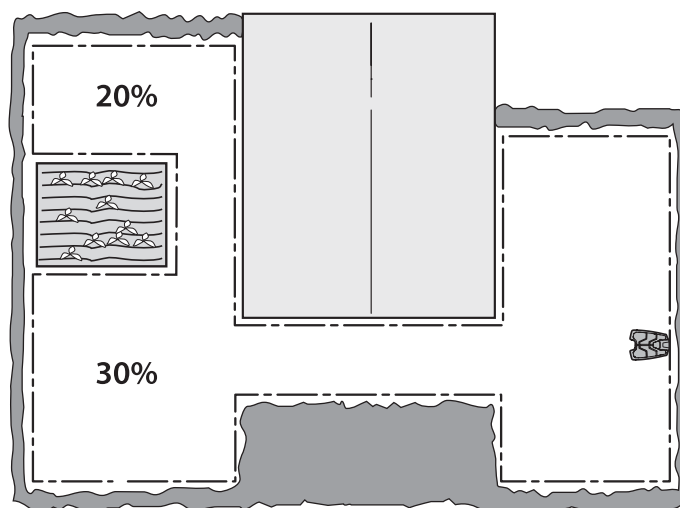
Regio X > Hoe vaak?

Het aantal keren dat de robotmaaier naar de afgelegen zone moet worden geleid, wordt ingesteld als een percentage van het totale aantal keren dat hij het laadstation verlaat. Alle andere keren begint de robotmaaier te maaien bij het laadstation.

Selecteer het percentage dat overeenkomt met de omvang van de afgelegen zone ten opzichte van het totale werkoppervlak. Wanneer de afgelegen zone bijvoorbeeld de helft van het totale werkoppervlak bestrijkt, selecteert u 50%. Als de afgelegen zone kleiner is, voert u een lager getal in. Wanneer er meerdere zones zijn, moet u erom denken dat het totaal nooit hoger kan zijn dan 100%.

Zie de voorbeelden in *7 Voorbeelden van tuinen* op pagina 63.

Gebruik de cijfertoetsen om het percentage in te voeren.



3012-1086

Gebied X > Uitschakelen/Inschakelen

Elk gebied kan worden uitgeschakeld en ingeschakeld zonder dat de instellingen opnieuw moeten worden ingevoerd. Selecteer Uitschakelen/Inschakelen en druk op **OK**.



MENUFUNCTIES

Gebied X > Meer > Test

Het testen van geselecteerde instellingen kan worden beschouwd als een normaal onderdeel van de installatie.

Als de functie *Test* wordt geactiveerd, rijdt de robotmaaier zo ver mogelijk weg van de lus als is toegestaan op basis van de geselecteerde doorrijbreedte.

Om de geselecteerde instellingen te testen:

1. Plaats de robotmaaier in het laadstation.
2. Gebruik de pijltjestoetsen omlaag en rechts/links om het te testen gebied te selecteren op het scherm Overzicht. Druk op **OK**.
3. Selecteer Meer en druk op **OK**.
4. Selecteer Test en druk op **OK**.
5. Druk op **START** en sluit de klep van het display.
6. De robotmaaier zal nu het laadstation verlaten en de geselecteerde lus in de richting van de afgelegen zone gaan volgen. Controleer of de robotmaaier de vereiste afstand langs de lus helemaal kan volgen.
7. De test is gelukt als de robotmaaier de geselecteerde lus zonder problemen kan volgen naar het vereiste startpunt.

Om de afstand tot een afgelegen zone te meten:

1. Parkeer de robotmaaier in het laadstation.
2. Voer in de menufunctie *Gebied X > Hoe ver?* een afstand in die boven iedere twijfel hoger is dan het werkelijke getal. De maximale afstand die kan worden ingevoerd is 500 meter.
3. Selecteer *Gebied X > Meer > Test* en druk op **OK**.
4. Druk op **START** en sluit de klep van het display.
5. Druk op **STOP** op de gewenste positie. De afstand wordt nu weergegeven in het display. Dit getal kan nu worden ingevoerd in *Regio X > Hoe ver?*.

Reset

Via deze functie kan een afzonderlijke regio-instelling worden teruggezet naar de fabrieksinstelling. Selecteer *Gebied X* met behulp van de pijltjestoetsen links/rechts gevolgd door **OK** om een gebiedsinstelling te resetten. Selecteer *Meer* en druk op **OK**. Selecteer *Reset* en druk op **OK**.



3012-1362

MENUFUNCTIES

Het laadstation vinden

De robotmaaier kan worden ingesteld om het laadstation te zoeken op een of meer van de volgende drie manieren: *Volg*, *Begrenzingslus* en *Laadstation*. Op basis van de fabrieksinstellingen worden deze zoekopties automatisch gecombineerd om het laadstation zo snel mogelijk te vinden, maar met een minimale kans op spoorvorming.

In zeer complexe tuinen, bijvoorbeeld met veel gebieden die met elkaar zijn verbonden door smalle doorgangen, wordt de benodigde tijd voor het vinden van het laadstation verkort door een aantal van de handmatige instellingen hieronder door te voeren.

De robotmaaier begint bij het zoeken naar het laadstation altijd met een onregelmatige zoekmethode.

Wanneer de robotmaaier het laadstation na een bepaalde periode van onregelmatig zoeken nog steeds niet kan vinden, gaat hij ook zoeken naar de begeleidingsdraden en na enige tijd eveneens naar de begrenzingsdraad om vervolgens een van deze te volgen naar het laadstation. Deze tijd wordt opgegeven in minuten en wordt de uitsteltijd genoemd.

Voorbeeld:

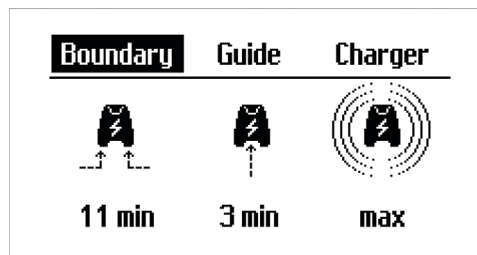
3 minuten uitstel voor *Volg* en 11 minuten voor de begrenzingslus. In dit geval zoekt de robotmaaier eerst 3 minuten onregelmatig en daarna zoekt hij gedurende 7 minuten naar de begeleidingsdraden. Als hij na deze tijd nog geen begeleidingsdraad heeft gevonden, gaat hij ook op zoek naar de begrenzingslus.

Het is natuurlijk ook mogelijk om voor zowel de begeleidingsdraden en de begrenzingslus dezelfde uitsteltijd op te geven, bijvoorbeeld 5 minuten. In dat geval zoekt de robotmaaier onregelmatig gedurende 5 minuten om daarna, als hij het laadstation nog niet heeft gevonden, verder te gaan met zoeken door de begeleidingsdraden of de begrenzingslus te volgen, afhankelijk van welke hij het eerst vindt.

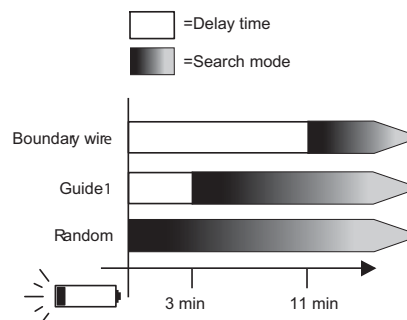
Over het algemeen maakt een langere uitsteltijd de kans op spoorvorming kleiner (de robotmaaier zal het laadstation vaker vinden via onregelmatig zoeken), maar het zorgt tevens voor langere zoektijden. Een korte uitsteltijd geeft het omgekeerde effect, d.w.z. kortere zoektijden met een grotere kans op spoorvorming langs de begeleidingsdraden en/of begrenzingsdraden.

Overzicht

Deze functie geeft een overzicht van de geselecteerde instellingen voor elke zoekmethode. Selecteer de methode voor het wijzigen van de instellingen voor een methode met behulp van de pijltjestoetsen links en rechts gevolgd door **OK**.



3012-1363



3012-1349

MENUFUNCTIES

Begrenzingslus

Gebruik de cijfertoetsen om de uitsteltijd in te voeren.

Deze tijd is meestal langer dan de tijd voor *Volg*, omdat het gewoonlijk beter is als de robotmaaier de begeleidingsdraad volgt om terug te keren naar het laadstation. De uitsteltijd wordt gewoonlijk opgegeven als een waarde tussen 10 en 20 minuten maar kan ook korter zijn als er geen begeleidingsdraad is geïnstalleerd en het onwaarschijnlijk is dat de robotmaaier het laadstation met behulp van onregelmatig zoeken kan vinden.

Als de robotmaaier een begeleidingsdraad passeert terwijl de begrenzingsdraad wordt gevolgd, zoekt hij niet langer langs de begrenzingsdraad, maar volgt hij de begeleidingsdraad tot in het laadstation.

Begrenzing > Uitschakelen/Inschakelen

Als het in de installatie echt onwenselijk is om de begrenzingslus te volgen, moet het selectievakje *Begrenzingsmethode* worden uitgeschakeld. Selecteer *Uitschakelen* en druk op **OK** om de begrenzingsmethode uit te schakelen.

Volg

Gebruik de cijfertoetsen om de uitsteltijd in te voeren.

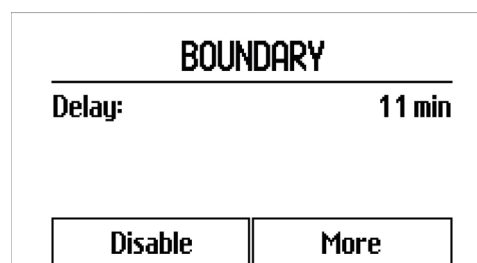
De uitsteltijd wordt gewoonlijk opgegeven als een waarde tussen 0 en 10 minuten.

Volg > Uitschakelen/Inschakelen

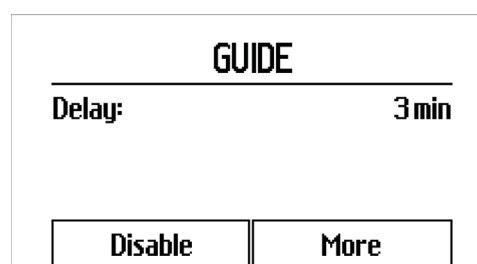
Normaal gesproken hoeft de Volg-methode niet te worden uitgeschakeld, ook al is er geen begeleidingsdraad geïnstalleerd. Selecteer *Uitschakelen* en druk op **OK** om de Volg-methode uit te schakelen.

Laadstationbereik

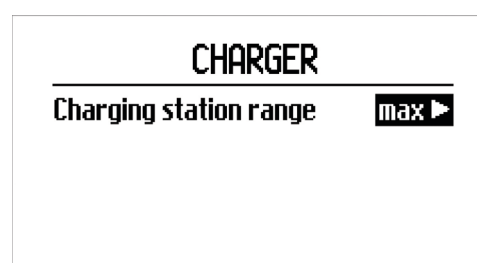
Er kunnen redenen zijn om het bereik van het laadstation in zeldzame gevallen te beperken. Dat kan bijvoorbeeld nodig zijn als het laadstation dicht bij een struik of muur staat, waardoor de robotmaaier niet in het laadstation kan dokken terwijl hij wel de signalen van het laadstation ontvangt. In dergelijke gevallen is het gewoonlijk beter om het laadstation te verplaatsen. Als dit echter niet mogelijk is, kan het bereik van het laadstation worden beperkt.



3012-1364



3012-1365



3012-1366

MENUFUNCTIES

BELANGRIJKE INFORMATIE

Het bereik van het laadstation hoeft enkel in uitzonderlijke gevallen te worden beperkt. Het is gewoonlijk beter om het laadstation naar een geschiktere locatie in het werkgebied te verplaatsen.

Test instellingen

Het testen van geselecteerde instellingen kan worden beschouwd als een normaal onderdeel van de installatie.

Om de geselecteerde instellingen te testen:

1. Plaats de robotmaaier op ongeveer 3 meter vanaf de te testen draad (begrenzingsdraad of de begeleidingsdraad), met de voorzijde naar de draad gericht.
2. Gebruik de pijltjestoets rechts/links om de te testen methode te selecteren in het scherm Overzicht.
3. Selecteer Meer en druk op **OK**.
4. Selecteer Testgids onder Volginstellingen of Test rechts of Test links onder Begrenzingsinstellingen en druk op **OK**.
5. Druk op **START** en sluit de klep van het display.

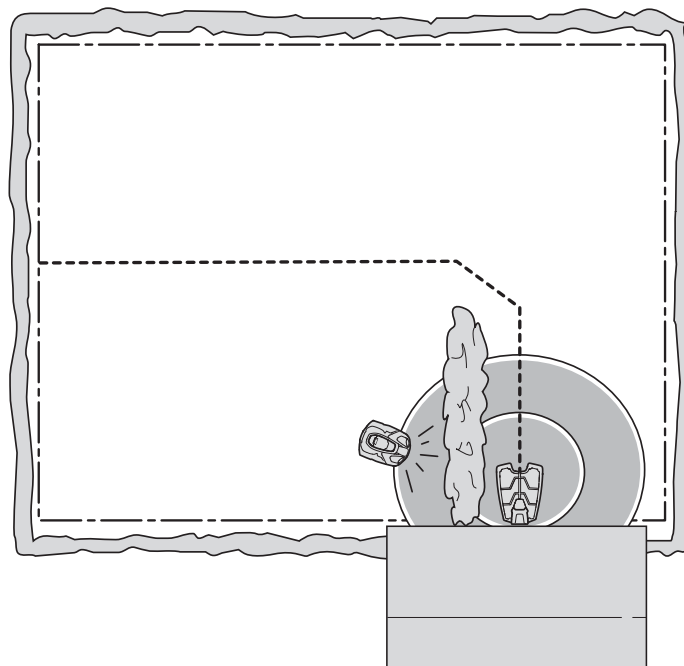
Controleer of de robotmaaier de begeleidingsdraad helemaal volgt tot aan het laadstation en in het laadstation dokt. De test is alleen gelukt als de robotmaaier de begeleidingsdraad over het gehele traject naar het laadstation kan volgen en meteen bij de eerste poging dokt. Als het de robotmaaier niet lukt om bij de eerste poging te dokken, probeert hij het automatisch opnieuw. De installatie is niet goedgekeurd als de robotmaaier twee of meer pogingen nodig heeft om in het laadstation te dokken.

Als de robotmaaier de draad niet kan volgen, komt dit in veel gevallen doordat obstakels dicht bij de draad niet zijn geïsoleerd of doordat de begeleidingsdraad op een steile helling niet onder een hoek is gelegd. Controleer of het laadstation, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies in hoofdstuk 3.2, 3.4 en 3.6.

Als de handmatige instellingen zijn ingevoerd, kan het zijn dat hierbij ook een verkeerde doorrijbreedte is geselecteerd.

6. De test is gelukt als de robotmaaier de geselecteerde draad naar het laadstation kan volgen en zonder problemen bij de eerste poging kan dokken.

Als de functie *Test* wordt geactiveerd, rijdt de robotmaaier zo ver mogelijk weg van de draad als is toegestaan op basis van de geselecteerde doorrijbreedte.



3012-1350



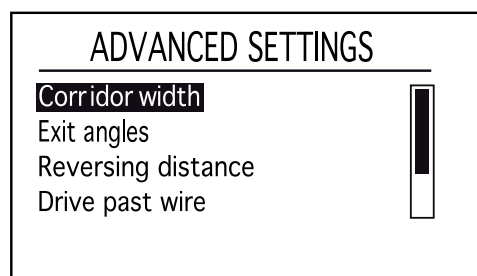
MENUFUNCTIES

Reset

De specifieke instellingen voor iedere methode kunnen worden teruggezet naar de fabrieksinstelling. Selecteer de methode met behulp van de pijltjestoetsen links en rechts gevolgd door **OK** om terug te zetten. Selecteer Meer, Reset en druk op **OK**.

Uitgebreid

Onder het kopje *Uitgebreid* vindt u nog meer instellingen die bepalen hoe de robotmaaier zich gedraagt. De instellingen in dit menu zijn enkel nodig als aanvullende besturing van de maaier absoluut noodzakelijk is, bv. bij zeer complexe tuinen. De fabrieksinstellingen zijn zo geselecteerd dat ze zouden moeten werken voor de meeste werkgebieden.



3012-1249

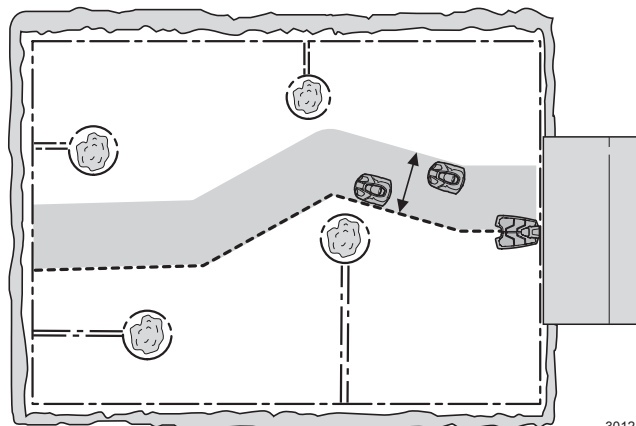
Doorrijbreedte

De doorrijbreedte bepaalt hoe ver de robotmaaier verwijderd mag blijven van de begeleidingsdraad/ begrenzingsdraad wanneer hij deze van en naar het laadstation volgt. Het gebied naast de draad dat de robotmaaier dan gebruikt, wordt de corridor genoemd.

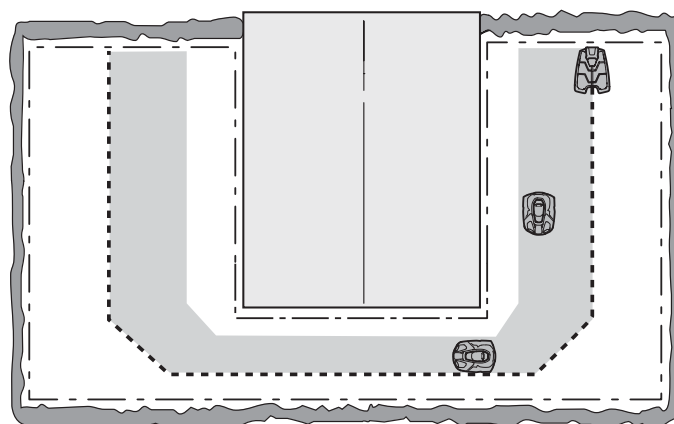
Door op diverse afstanden vanaf de draad te werken, wordt de kans op spoorvorming verkleind. Om de kans op spoorvorming te beperken, wordt aangeraden om de grootste doorrijbreedte te kiezen die mogelijk is op basis van de grootte van het werkgebied.

De robotmaaier stelt zelf de doorrijbreedte in afhankelijk van de grootte van het maaigebied wanneer hij zich langs een geleidingsdraad verplaatst. Dankzij het ingebouwde automatische mechanisme kan de robotmaaier de afstand vanaf de draad variëren op basis van waar in het werkgebied deze zich bevindt. De doorrijbreedte wordt bijvoorbeeld automatisch verkleind in smalle doorgangen.

De fabrieksinstellingen zijn geschikt voor veel werkgebieden, d.w.z. dat de robotmaaier zelf de ingebouwde functies kan gebruiken om de grootste mogelijke doorrijbreedte aan te houden. In complexere tuinen, bv. waar de begeleidingsdraad dicht bij obstakels is gelegd omdat deze obstakels niet met behulp van de begrenzingslus konden worden geïsoleerd, kan de bedrijfszekerheid worden verbeterd door een aantal van de hieronder vermelde handmatige instellingen door te voeren.



3012-1076



3012-1216

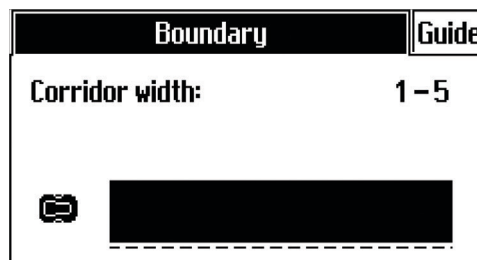
Doorrijbreedte > Begrenzing

De doorrijbreedte is in te voeren in intervallen van 1-9. Het eerste cijfer van het interval specificeert de kleinste afstand tot aan de begrenzingslus en het tweede cijfer specificeert de grootste afstand.

De afstand die de robotmaaier van de begrenzingslus verwijderd blijft, varieert op basis van de indeling van het werkgebied. Gebruik de functie *Test* in *Installatie > Tuindekking > Gebied X > Meer > Test* om de verschillende waarden te testen.

Gebruik de cijfertoetsen om het gewenste interval op te geven.

De fabrieksinstelling is 3-6.



3012-1367



MENUFUNCTIES

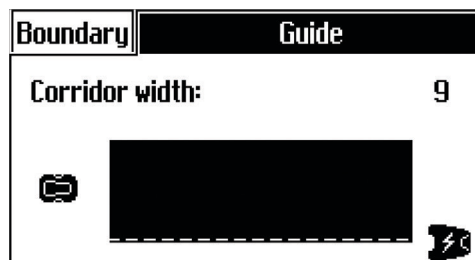
Doorrijbreedte > Begeleiding

De functie Automatische passagedetectie zal automatisch de doorrijbreedte van de begeleiding aanpassen. Als Automatische passagedetectie is uitgeschakeld, moeten handmatige instellingen worden ingevoerd. De doorrijbreedte kan worden ingesteld tussen 0 en 9.

Bij de waarde 0 zal de robotmaaier pal over het midden van de begeleidingsdraad rijden.

Gebruik de pijltoetsen om de gewenste waarde te selecteren.

De fabrieksinstelling is 9.



3012-1368

Uitrijhoeken

Gewoonlijk verlaat de robotmaaier het laadstation in een richting vanuit een uitrijsector van 90°-270°. Door de uitrijhoeken te wijzigen, wordt het voor de robotmaaier makkelijker om het grootste werkgebied te bereiken wanneer het laadstation in een doorgang is geplaatst.

Uitrijhoeken > Sectoren

De robotmaaier kan worden ingesteld voor een of twee uitrijsectoren. Als het laadstation in een doorgang is geplaatst, kunnen er twee uitrijhoeken, bijvoorbeeld 70°-110° en 250°-290° worden gebruikt.

Bij gebruik van twee uitrijhoeken is het nodig om tevens te specificeren hoe vaak de robotmaaier het laadstation via sector 1 moet verlaten. Dat wordt gedaan via de functie *Aandeel* door aanvankelijk een percentage op te geven.

Een percentage van 75% betekent bijvoorbeeld dat de robotmaaier het laadstation in 75% van de gevallen verlaat via *Sector 1* en in 25% van de gevallen via *Sector 2*.

Gebruik de cijfertoetsen om de voor de sectoren gewenste hoeken in graden en het aandeel in procenten in te voeren.

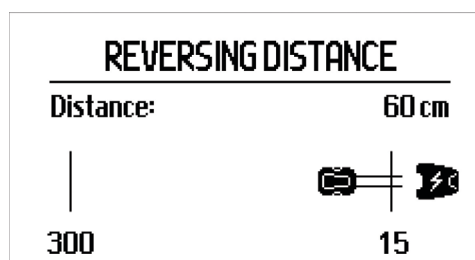


3012-1369

Achteruitrijafstand

Via deze functies bepaalt u hoe ver de robotmaaier uit het laadstation achteruit moet rijden voordat hij met maaien begint. Dit is een nuttige functie wanneer het laadstation bijvoorbeeld ver onder een veranda of een andere krappe ruimte is geplaatst.

Gebruik de cijfertoetsen om de gewenste achteruitrijafstand in centimeter in te voeren. De fabrieksinstelling is 60 cm.



3012-1370

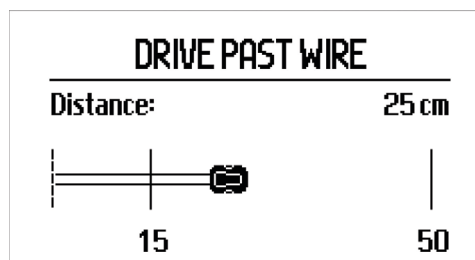
MENUFUNCTIES

Rijd over draad

De voorzijde van de robotmaaier rijdt altijd een bepaalde afstand voorbij de begrenzingsdraad voordat de maaier keert. Deze afstand is standaard ingesteld op 32 cm, maar kan zo nodig worden gewijzigd. U kunt een waarde van 15 tot 50 selecteren.

Houd er rekening mee dat de gegeven afstand slechts een geschatte waarde is en dat deze uitsluitend dient ter referentie. In werkelijkheid kan de afstand tussen de robotmaaier en de begrenzingsdraad variëren.

Specificeer het aantal centimeters dat de robotmaaier voorbij de begrenzingsdraad moet rijden en druk op **OK**.



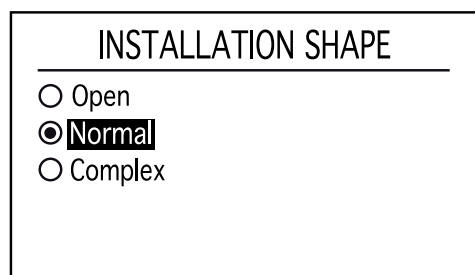
3012-1371

Installatievorm

De robotmaaier kan worden ingesteld voor een van de volgende vormen: *Open*, *Normaal* en *Complex*.

Deze instelling bepaalt hoe de robotmaaier een werkgebied tijdens het maaien bestrijkt.

- *Open*
Geschikt voor een werkgebied dat bestaat uit een groot, open gazongebied met weinig obstakels en zonder doorgangen, of voor een werkgebied waar het maairesultaat op steile hellingen ongelijkmatig is.
- *Normaal*
Geschikt voor de meeste werkgebieden. Bedoeld voor werkgebieden met een beperkt aantal obstakels en/of doorgangen.
- *Complex*
Geschikt voor werkgebieden met veel obstakels en/of doorgangen.



3012-1255

Automatische doorgangsdetectie

Automatische passagedetectie betekent dat de maaier zelf de afstand (doorrijbreedte) bepaalt vanaf waar hij de geleidingsdraden volgt. Als *Automatische passagedetectie* is uitgeschakeld, moet de corridorbreedte handmatig worden ingesteld, zodat de robotmaaier langs alle passages in de tuin gaat.

De fabrieksinstelling is dat *Automatische passagedetectie* is ingeschakeld.



3012-1372



MENUFUNCTIES

6.8 ECO

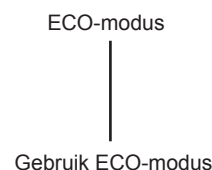


Deze functie schakelt het lussignaal van de begrenzingslus, de begeleidingsdraden en het laadstation automatisch uit wanneer de robotmaaier niet maait, d.w.z. wanneer de maaier wordt opgeladen of niet mag maaien op basis van timerinstellingen (alleen voor Automower® 315).

ECO is geschikt voor situaties waarbij andere draadloze apparatuur wordt gebruikt die niet compatibel is met de robotmaaier, zoals bepaalde ringleidingen of garagedeuren.

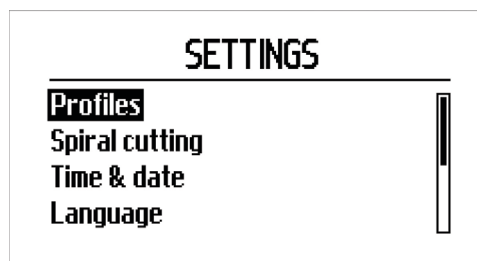
Wanneer het lussignaal vanwege de ECO-modus is uitgeschakeld, knippert het indicatielampje in het laadstation groen. Wanneer het indicatielampje groen knippert, kan de robotmaaier alleen in het laadstation worden gestart en niet in het werkgebied.

In de ECO-modus is het erg belangrijk om altijd de **STOP**-knop in te drukken voordat de robotmaaier uit het laadstation wordt gehaald. Het is niet mogelijk om de robotmaaier op een andere manier te starten wanneer hij in de ECO-modus staat. Als u de maaier per ongeluk uit het laadstation hebt gehaald zonder eerst de **STOP**-knop in te drukken, moet u de maaier weer in het laadstation plaatsen en de **STOP**-knop indrukken. Alleen dan kan de robotmaaier in het werkgebied worden gestart.



BELANGRIJKE INFORMATIE

Druk altijd op de STOP-knop alvorens de robotmaaier uit het laadstation te verwijderen. de robotmaaier in de ECO-modus staat; anders kan hij in het werkgebied niet worden gestart.



3012-1374

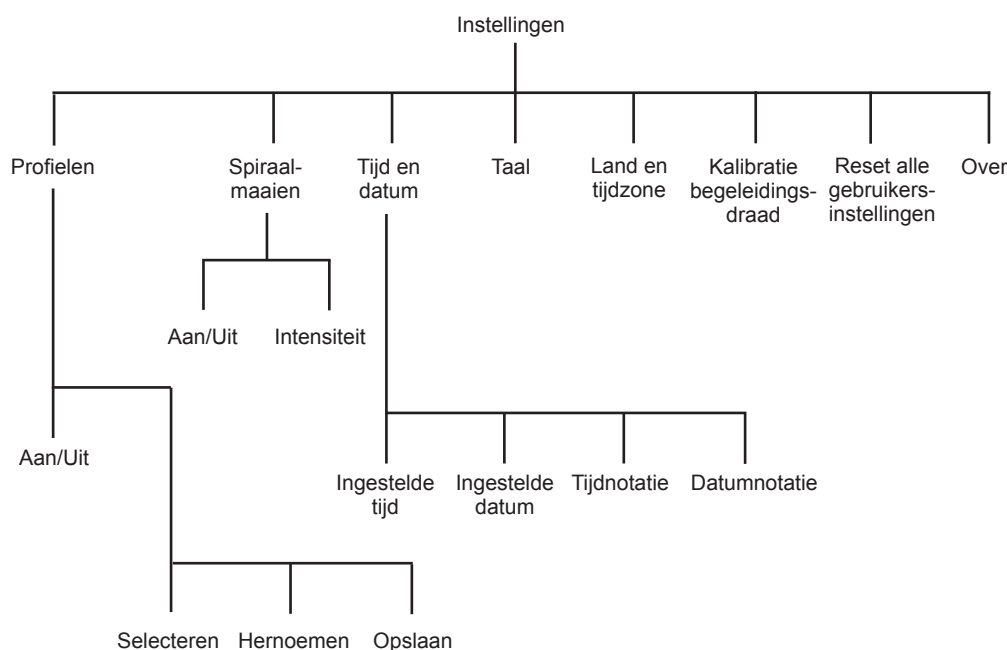
Selecteer Gebruik ECO-modus en druk op **OK** om de ECO-modus te activeren.



MENUFUNCTIES

6.9 Instellingen

Via deze functie kunt u wijzigingen aanbrengen in de algemene instellingen van de robotmaaier.



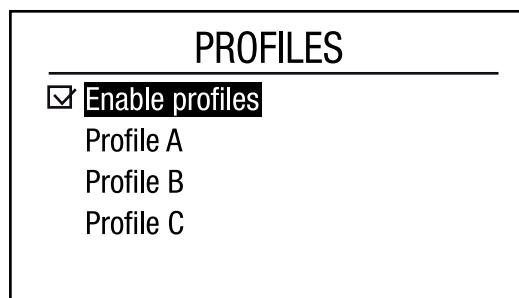
Profielen

Niet van toepassing voor Automower® 310.

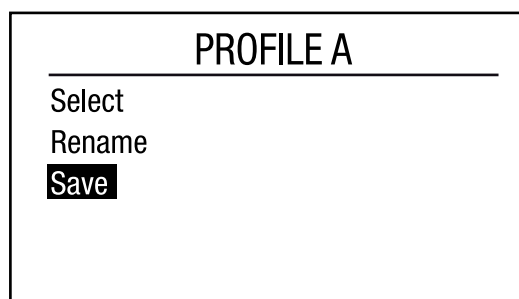
Met de functie *Profielen* kunt u verschillende gebruikersinstellingen opslaan. Dit betekent dat de instellingen gemakkelijk kunnen worden opgeslagen en opnieuw kunnen worden gebruikt als de robotmaaier bijvoorbeeld wordt gebruikt in andere tuinen. Er kunnen maximaal drie profielen worden opgeslagen.

Instellingen in een profiel opslaan

- Configureer eerst de instellingen in de maaier die in het profiel wordt opgeslagen.
- Vink *Gebruik Profielen* aan en druk op **OK**.
- Selecteer het profiel dat u wilt opslaan, verplaats de cursor met de pijltoetsen omhoog en omlaag.
- Druk op **OK**.
- Selecteer *Opslaan* en druk op **OK**, daarna op de linkerpijltoets en op **OK**. Alle gebruikersinstellingen zijn nu in het geselecteerde profiel opgeslagen.
- Als er instellingen worden geconfigureerd die niet in het profiel zijn opgeslagen, verschijnt het symbool * naast de profielnaam.



3012-572



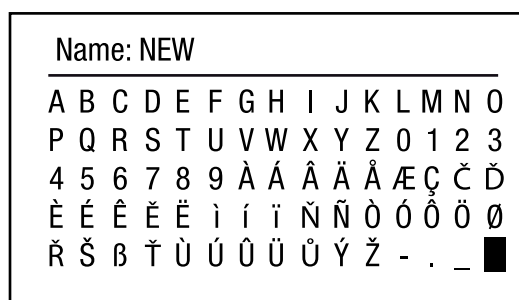
3012-574

MENUFUNCTIES

Profielnaam wijzigen

U kunt de profielnamen wijzigen, zodat u gemakkelijker kunt onthouden welke instellingen in het desbetreffende profiel zijn opgeslagen.

- Kies de profielnaam die u wilt wijzigen.
- Druk op **OK**.
- Selecteer *Hernoem* en druk op **OK**.
- Verplaats de cursor met de pijltoetsen. Druk op **OK** om een letter te selecteren. Druk op **TERUG** om de nieuwe naam op te slaan.
- De profielnamen worden weergegeven in het menu *Instellingen - Profielen*. De naam van het geselecteerde profiel is ook te zien op het startscherm.



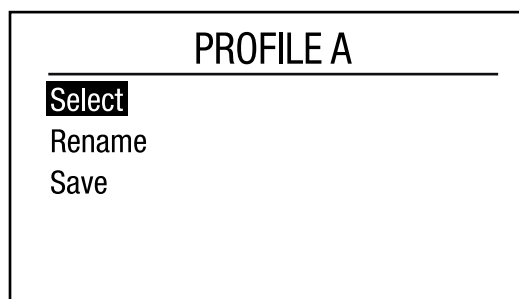
3012-575

Een profiel gebruiken

Hieronder wordt beschreven hoe u een profiel kunt activeren en gebruiken, en dus gebruik kunt maken van de opgeslagen instellingen.

- Selecteer het profiel dat u wilt activeren.
- Druk op **OK**.
- Selecteer *Gebruik* en druk op **OK**.

Het robotmaaier maakt nu gebruik van de instellingen die zijn opgeslagen in het profiel.



3012-576

Eén Automower® voor verschillende tuinen

De unieke verbinding tussen de maaier en het laadstation wordt opgeslagen in de profielen. Daardoor kunnen er maximaal drie laadstations worden aangesloten op dezelfde robotmaaier.

Nieuw laadstation op de robotmaaier aansluiten:

- Sla eerst een profiel op dat voor het oorspronkelijke laadstation moet worden gebruikt.
- Stel daarna de maaier in het nieuwe laadstation in dat op de maaier wordt aangesloten.
- Vink *Nieuw lussignaal aan*, Zie 6.4 *Veiligheid op pagina 45*.
- Sla een profiel op voor het nieuwe laadstation.

Om de robotmaaier in het oorspronkelijke laadstation te kunnen gebruiken, moet u nu het eerste profiel selecteren. Om de robotmaaier in het nieuwe laadstation te kunnen gebruiken, moet u dat profiel selecteren.



MENUFUNCTIES

Spiraalmaaien

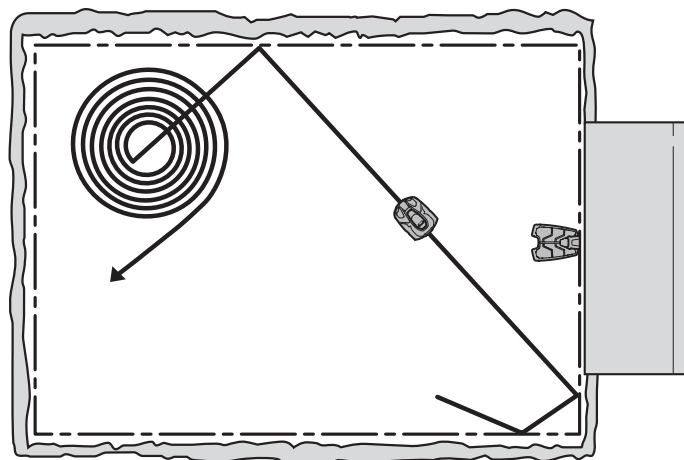
Als de robotmaaier in een gebied komt en detecteert dat het gras langer dan gemiddeld is, kan hij het bewegingspatroon aanpassen. Hij kan dan in een spiraalvormig patroon gaan maaien om het gebied met het langere gras sneller te maaien.

Spiraalmaaien

Spiraalvormig maaien kunt u activeren door *Aan* te selecteren met behulp van de pijltoets omhoog.

Intensiteit

U kunt het intensiteitsniveau aanpassen, dus hoeveel langer het gras boven het gemiddelde moet zijn om de functie voor spiraalvormig maaien te starten. Een lage intensiteit betekent dat spiraalvormig maaien minder vaak wordt toegepast. Een hoge intensiteit betekent dat spiraalvormig maaien vaker wordt toegepast.



3012-1384

Tijd & datum

Via deze functie kunt u de huidige tijd en de gewenste tijdnotatie instellen op de robotmaaier.

Tijd

Voer de juiste tijd in en druk op **OK** om af te sluiten.

Tijdnotatie

Verplaats de cursor naar de gewenste tijdnotatie: 12u/24u
Afsluiten door te drukken op **OK**.

Datum

Voer de juiste datum in en druk op **OK** om af te sluiten.

Datumnotatie

Plaats de cursor bij de gewenste datumnotatie:
JJJJ-MM-DD (jaar-maand-dag)
MM-DD-JJJJ (maand-dag-jaar)
DD-MM-JJJJ (dag-maand-jaar)
Druk op **OK** om af te sluiten.

Taal

Gebruik deze functie om de taal voor de menu's in te stellen.

Zet de cursor bij de gewenste taal en druk op **OK**.

Land en tijdzone

Met deze functie kunt u het land selecteren waarin de robotmaaier wordt gebruikt. Deze instelling heeft ook invloed op de instelling van de tijdzone.

Plaats de cursor op het gewenste land en druk op **OK**.



MENUFUNCTIES

Kalibratie begeleidingsdraad

In zeldzame gevallen kan het nodig zijn om de begeleidingsdraad te kalibreren. Doe dit uitsluitend wanneer de robotmaaier hier zelf om vraagt of wanneer uw dealer dit aanraadt.

1. Parkeer de robotmaaier in het laadstation.
2. Selecteer *Kalibratie begeleiding* en druk op **OK**.
3. De robotmaaier rijdt achterwaarts het laadstation uit en voert een kalibratieprocedure uit over de begeleidingsdraad. Daarna begint hij met maaien.

Over

In het menu Over is informatie beschikbaar over de verschillende maaiersoftwareversies, het model en het serienummer.

6.10 Accessoires

In dit menu kunt u de accessoires instellen die op de maaier zijn gemonteerd. Neem contact op met uw lokale dealer voor meer informatie over de beschikbare accessoires.

Maaierhuis

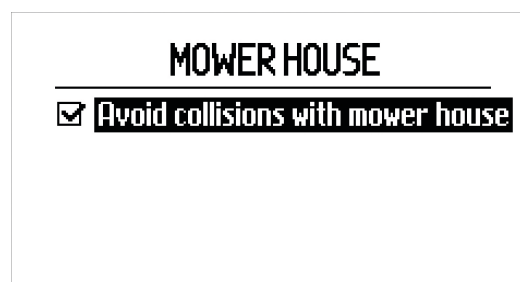
Met deze functie kan het maaierhuis worden ingesteld.

Voorkom botsen met maaierhuis

Als u deze optie selecteert, treedt er minder slijtage van de maaier en het huis op. Rondom het laadstation kan er dan echter sprake zijn van meer ongemaaid gras.

Accessoires

Maaierhuis



3012-1373





VOORBEELDEN VAN TUINEN

7 Voorbeelden van tuinen

- Suggesties en instellingen voor installatie

Door de tuinstellingen van de robotmaaier af te stemmen op de vorm van de tuin is het voor de robotmaaier makkelijker om alle delen van de tuin regelmatig te bereiken en een perfect maieresultaat te realiseren.

Voor verschillende tuinen kunnen verschillende instellingen nodig zijn. Op de volgende pagina's vindt u enkele voorbeelden van tuinen met suggesties en instellingen voor de installatie.

Voor meer informatie over de verschillende instellingen, zie *6 Menufuncties op pagina 41*

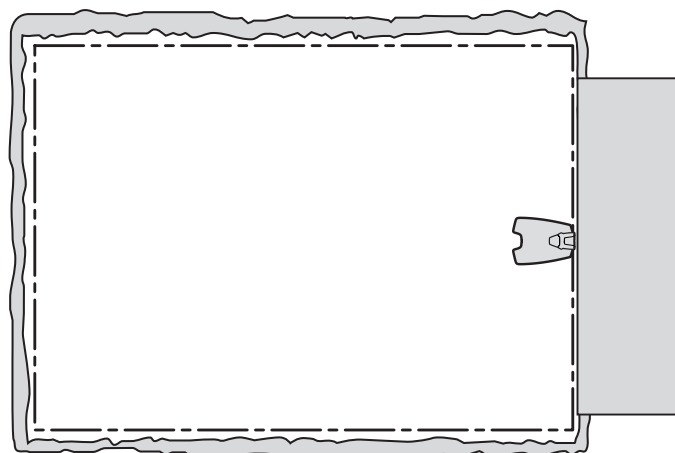
Op www.automower.com vindt u nog meer hulp bij de installatie.

BELANGRIJKE INFORMATIE

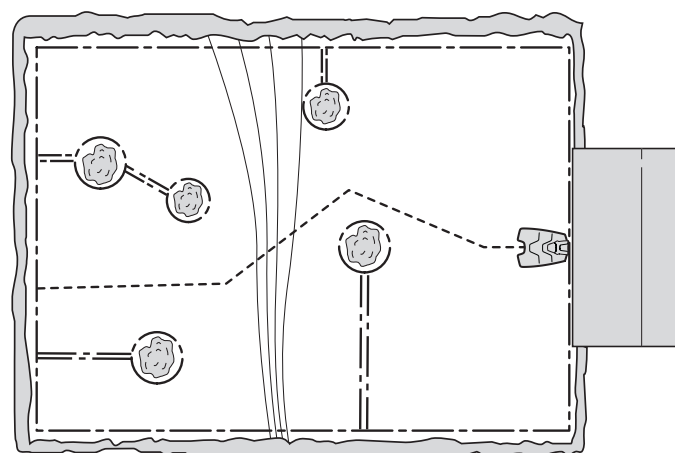
De standaardinstelling voor de robotmaaier is zodanig gekozen dat deze geschikt is voor zo veel mogelijk verschillende tuinen. De instellingen hoeven enkel te worden gewijzigd wanneer er sprake is van speciale installatiecondities.

VOORBEELDEN VAN TUINEN

| Suggesties en instellingen voor installatie | |
|---|---|
| Gebied | 150 m ² . Open en vlak gebied. |
| Timer | 08:00-14:00 Maandag, woensdag, vrijdag |
| Gazondekking | Fabrieksinstelling |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | De timer moet worden gebruikt om te voorkomen dat het gras er platgetrapt uitziet, omdat het gebied kleiner is dan de maximale capaciteit van de robotmaaier. Omdat het gebied open en niet complex is, is voor deze installatie geen begeleidingsdraad nodig. |
| Gebied | 500 m ² . Een aantal eilanden en een helling van 35%. |
| Timer | 08:00-18:00 Maandag, dinsdag, woensdag, donderdag, vrijdag, zaterdag |
| Gazondekking | Fabrieksinstelling |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | Leg de begeleidingsdraad onder een hoek over de steile helling. |



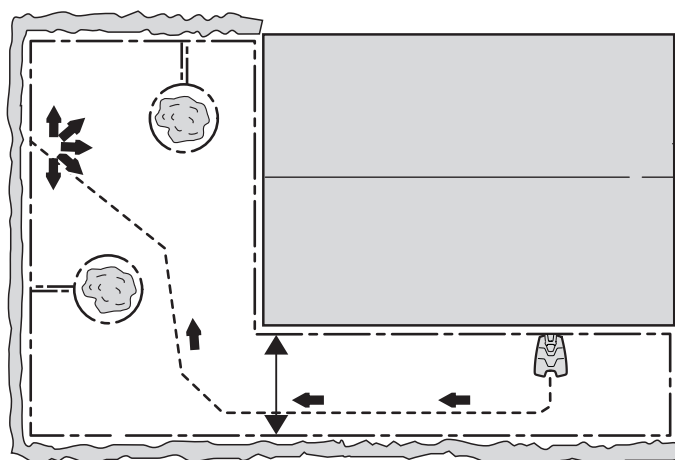
3012-1331



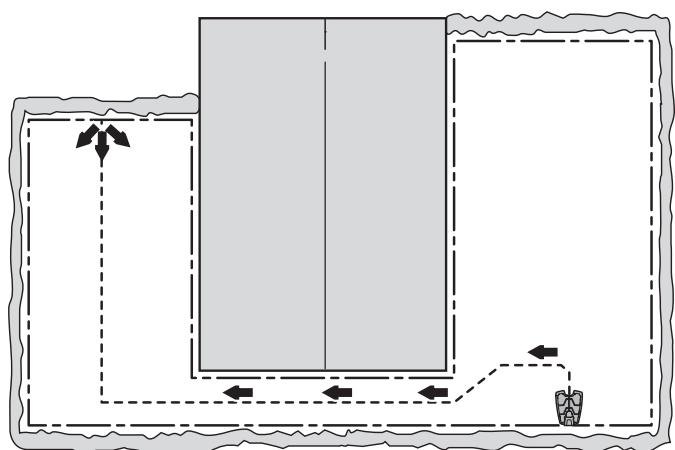
3012-1332

VOORBEELDEN VAN TUINEN

| | |
|------------------|--|
| Gebied | 800 m ² . L-vormige tuin met laadstation geïnstalleerd in het smalle gebied. Bevat enkele eilanden. |
| Timer | 08:00-23:00 Maandag, dinsdag, woensdag, donderdag, vrijdag, zaterdag |
| Gazondekking | Volg <i>Aandeel</i> 60% |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | Het <i>Aandeel</i> voor <i>Volg</i> moet worden opgegeven als een waarde die overeenkomt met het grootste deel van het werkgebied, omdat het grootste deel van het werkgebied door de robotmaaier makkelijk kan worden bereikt door de geleidingsdraad vanaf het laadstation te volgen. |
| Gebied | 1000 m ² . U-vormige tuin verbonden met een smalle doorgang. |
| Timer | 01:00 - 17:00 Maandag tot zaterdag |
| Gazondekking | Volg <i>Aandeel</i> 40% |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de linkerzijde van het werkgebied. <i>Aandeel</i> 40% is geselecteerd omdat het linkerdeel van het gebied bijna de helft van het totale oppervlak bestrijkt. |



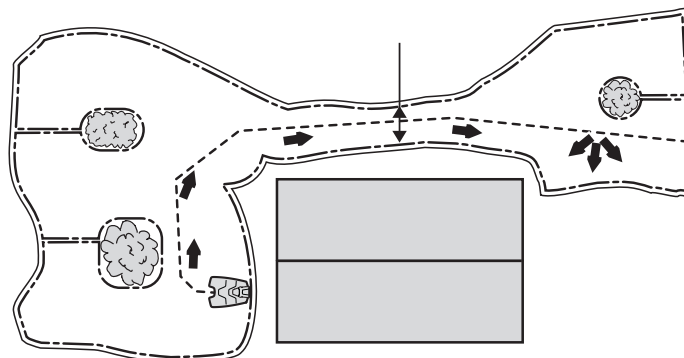
3012-1333



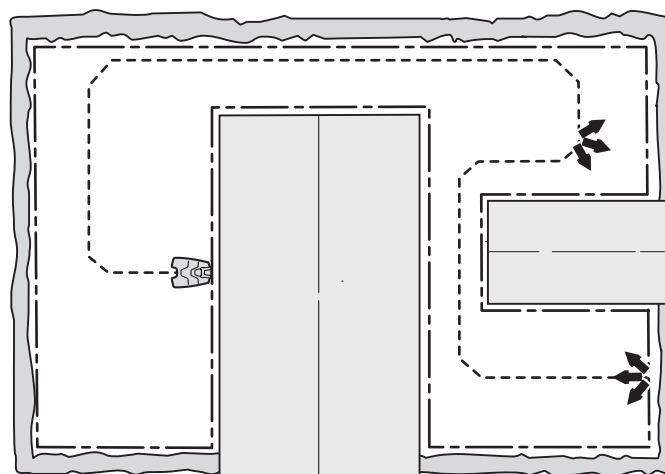
3012-1213

VOORBEELDEN VAN TUINEN

| | |
|------------------|--|
| Gebied | 800 m ² . Asymmetrisch werkgebied met een smalle doorgang en enkele eilanden. |
| Timer | 08:00-23:00 Maandag, dinsdag, woensdag, donderdag, vrijdag, zaterdag |
| Gazondekking | Volg aandeel 30% |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | De begeleidingsdraad moet langs de smalle doorgang worden gelegd om ervoor te zorgen dat de robotmaaier het laadstation zonder problemen kan vinden vanaf de rechterzijde van het werkgebied. Omdat het rechterdeel van het gebied maar een klein deel van het werkgebied bestrijkt, kan de fabrieksinstelling <i>Tuindekking</i> worden gebruikt. |
| Gebied | 800 m ² . Er zijn drie gebieden en twee nauwe doorgangen. |
| Timer | 08:00-23:00 Maandag, dinsdag, woensdag, donderdag, vrijdag, zaterdag |
| Gazondekking | <i>Gebied 1 Volg Aandeel 25%</i> <i>Gebied 2 Volg Aandeel 25%</i> |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | Omdat het werkgebied uit diverse zones bestaat die door nauwe doorgangen met elkaar verbonden zijn, moet <i>Tuindekking</i> worden gebruikt om diverse zones te creëren, voor een gelijkmatig maairesultaat in het hele werkgebied. |



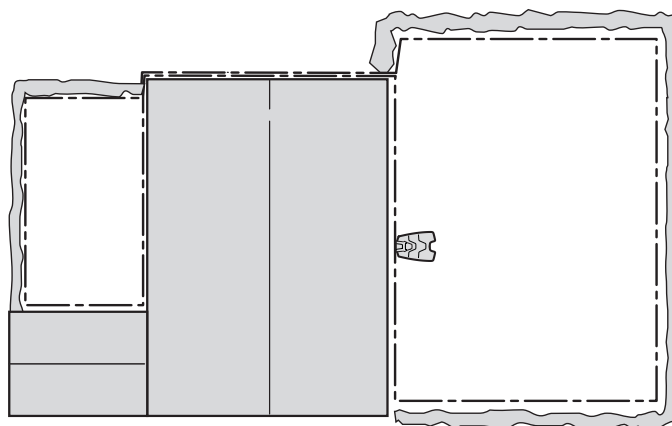
3012-1334



3012-1335

VOORBEELDEN VAN TUINEN

| | |
|------------------|--|
| Gebied | 500 m ² + 100 m ² in een bijgebied. |
| Timer | Hoofdgebied: 08:00-20:00 Maandag, dinsdag, donderdag, vrijdag, zaterdag |
| Gazondekking | Fabrieksinstelling |
| Vind laadstation | Fabrieksinstelling |
| Opmerkingen | Het bijgebied wordt op woensdag en zondag gemaaid met behulp van de modus <i>Bijgebied</i> . Omdat het gebied open en niet complex is, is voor deze installatie geen begeleidingsdraad nodig. |



3012-1336

8 Onderhoud

Voor een betere betrouwbaarheid en langere levensduur: controleer en reinig de robotmaaier regelmatig en vervang versleten onderdelen, indien nodig. *Zie 8.4 Reinigen op pagina 70* voor meer informatie over reinigen.

Na de ingebruikname van de robotmaaier moet u de maaischijf en de messen eens per week inspecteren. Als de mate van slijtage in deze periode laag is, kan het controle-interval worden vergroot.

Het is belangrijk dat de maaischijf soepel draait. De randen van de messen mogen niet beschadigd zijn. De levensduur van de messen kan sterk uiteenlopen en hangt bijvoorbeeld af van:

- de rijtijd en de grootte van het werkgebied;
- het type gras;
- het type grond;
- de aanwezigheid van voorwerpen zoals dennenappels, afgewaaide vruchten, speelgoed, gereedschap, stenen en wortels.

De normale levensduur is 2 tot 6 weken bij maximale gebiedscapaciteit en langer voor kleinere gebieden. *Zie 8.7 Messen op pagina 72* voor het vervangen van de messen.

BELANGRIJKE INFORMATIE

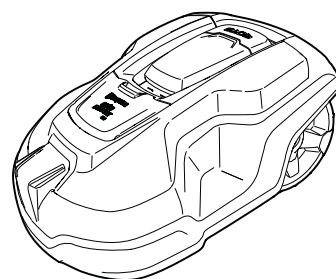
Werken met botte messen geeft een slechter maairesultaat. Het gras wordt niet goed gemaaid en er is meer energie nodig, waardoor de robotmaaier een kleiner oppervlak dan normaal kan maaien.

8.1 Winteropslag

De robotmaaier

Reinig de robotmaaier zorgvuldig voor u hem in de winterstalling zet. *Zie 8.4 Reinigen op pagina 70*.

Om de werking en levensduur van de accu te garanderen, is het zeer belangrijk dat de robotmaaier volledig is opgeladen voordat deze gedurende de winter wordt opgeslagen. Plaats de robotmaaier in het laadstation met de klep open totdat het accusymbool op het display aangeeft dat de accu volledig is opgeladen. Zet vervolgens de hoofdschakelaar op 0.



3012-1305

ONDERHOUD

BELANGRIJKE INFORMATIE

De accu moet volledig worden geladen vóór winteropslag. Als de accu niet volledig is opgeladen, kan hij beschadigd raken en in sommige gevallen onbruikbaar worden.

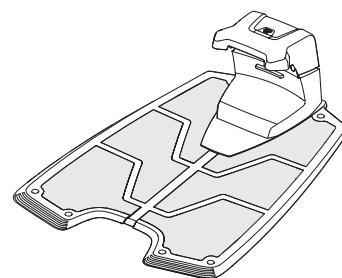
Controleer de conditie van slijtagegevoelige onderdelen zoals messen en lagers in de voorwielen. Corrigeer indien nodig om ervoor te zorgen dat de robotmaaier zich bij de start van het volgende seizoen in een goede conditie bevindt.

Berg de robotmaaier droog en vorstvrij op. Er is een wandsteun verkrijgbaar voor Automower® robotmaaiers en laadstations. De wandsteun is uitstekend geschikt voor winteropslag. Neem contact op met uw leverancier voor meer informatie.

Het laadstation

Berg het laadstation en de transformator binnen op. De begrenzingslus en de begeleidingsdraad kunnen in de grond blijven zitten. De uiteinden van de draden moeten worden beschermd tegen vocht, bijvoorbeeld door ze op een originele koppeling aan te sluiten of door ze in een potje met vet te steken.

Als het niet mogelijk is om het laadstation binnen op te bergen, dan moet het laadstation gedurende de hele winter aangesloten blijven op het lichtnet, de begrenzingsdraad en de begeleidingsdraden.



3012-1041

8.2 Winterbeurt

Breng uw robotmaaier voor een servicebeurt naar een dealer voordat u hem stalt voor de winter. Een regelmatige winterbeurt is een goede manier om de robotmaaier lagere tijd in een goede conditie te houden en schept de beste voorwaarden voor een nieuw seizoen zonder onderbrekingen.

Een servicebeurt omvat gewoonlijk het volgende:

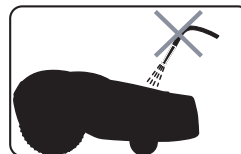
- Grondige reiniging van de kap, het chassis, de maaischijf en alle andere bewegende delen.
- Testen van de functies en componenten van de maaier.
- Controle en eventuele vervanging van aan slijtage onderhevige artikelen, zoals messen en lagers.
- Testen van de accucapaciteit van de maaier en een aanbeveling voor vervanging van de accu waar nodig.

Indien nodig kan de dealer de robotmaaier bijwerken met nieuwe software, inclusief eventuele nieuwe functies.

ONDERHOUD

8.3 Na de winteropslag

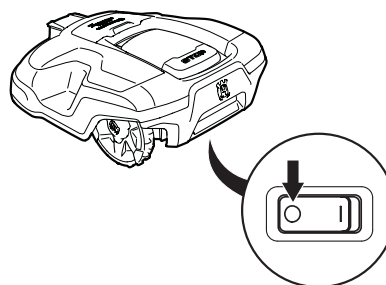
Controleer of de robotmaaier, de contactstrips of laadstrips voor gebruik moeten worden gereinigd. Reinig de laad- of contactstrips met fijn schuurlinnen als ze verbrand of met een laagje bedekt lijken te zijn. Controleer of de tijd en datum op de maaier correct zijn.



3012-271

8.4 Reinigen

Het is belangrijk om de robotmaaier schoon te houden. Een robotmaaier waar veel gras aan blijft zitten, kan moeilijker een helling oprijden, zal mindere prestaties leveren en zal sneller slijten. We adviseren om bij het reinigen een zachte borstel te gebruiken.



3012-1301

BELANGRIJKE INFORMATIE

Gebruik nooit een hogedrukreiniger en zelfs geen stromend water om de robotmaaier schoon te maken. Gebruik nooit oplosmiddelen om schoon te maken.



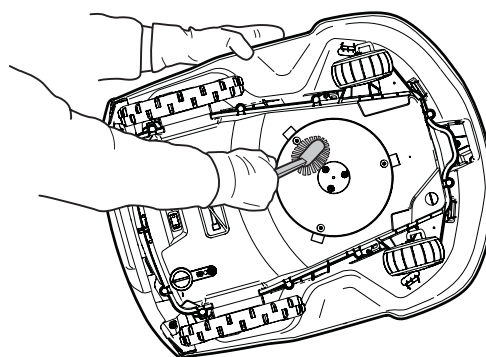
3012-272

Chassis en maaischijf

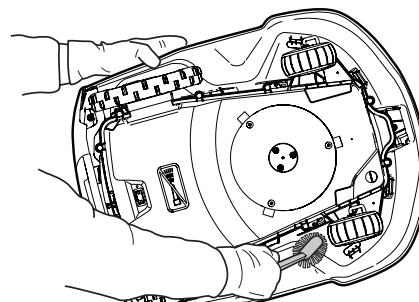
1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Draag beschermende handschoenen.
3. Til de robotmaaier op z'n kant.
4. Reinig de maaischijf en het chassis met bijvoorbeeld een afwasborstel.

Controleer ook of de glijplaat vrij kan draaien ten opzichte van de maaischijf.

Als lange grassprietten of andere objecten hierin binnendringen, kan de beweging van de maaischijf worden belemmerd. Zelfs een licht remeffect leidt al tot een hoger energieverbruik en lagere maaitijden, en in het ergste geval zal de robotmaaier hierdoor niet in staat zijn om een groot gazon te maaien. De maaischijf moet worden verwijderd als u een grondiger reiniging wilt uitvoeren. Neem zo nodig contact op met uw dealer.



3012-1337



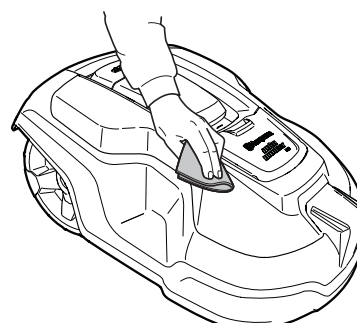
3012-1338

Chassis

Reinig de onderkant van het chassis. Gebruik een borstel of licht vochtige doek.

Wielen

Reinig rondom het voorwiel en de achterwielen en ook rond de voorwielsteun.



3012-1339

ONDERHOUD

Behuizing

Gebruik een vochtige, zachte spons of doek om de kap te reinigen. Als de kap erg vuil is, kunt u ook een zeepoplossing of afwasmiddel gebruiken.

Laadstation

Ontdoe het laadstation regelmatig van gras, bladeren, twijgen en andere objecten die het dokken kunnen belemmeren.

8.5 Transport en verplaatsing

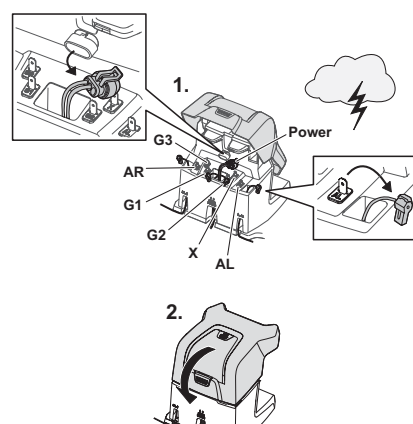
Zet de machine vast tijdens transport. Het is belangrijk dat de robotmaaier niet kan bewegen tijdens vervoer, bijvoorbeeld van het ene gazon naar het andere.

De verpakte lithium-ion-accu's zijn onderworpen aan de wettelijke vereisten voor gevaarlijke goederen.

Voor commercieel transport door derden of expediteurs moeten de bijzondere voorschriften voor de verpakking en etiketten worden opgevolgd.

Voor de voorbereiding van het te verzenden item moet een expert op het gebied van gevaarlijke stoffen worden geraadpleegd. Neem tevens de mogelijk meer gedetailleerde nationale regelgeving in acht.

Bescherm of plak open contactoppervlakken af en verpak de accu zodanig dat deze niet kan bewegen in de verpakking.



3012-1340

8.6 Bij onweer

Om het risico op schade aan de componenten in de robotmaaier en het bijbehorende laadstation te beperken, adviseren we om alle aansluitingen op het laadstation (voeding, begrenzingsdraad en begeleidingsdraden) los te koppelen als er kans op onweer is.

1. Controleer of de kabels zijn voorzien van de bijgeleverde kabelmarkering, om het opnieuw aansluiten te vergemakkelijken. De aansluitingen op het laadstation zijn gemarkeerd met AR, AL, G1.
2. Koppel alle draden los.
3. Sluit de klep van het laadstation om de aansluitingen tegen regen te beschermen.
4. Sluit alle draden weer als er geen onweer meer dreigt. Het is belangrijk dat elke draad op de juiste plaats wordt aangesloten.

ONDERHOUD

8.7 Messen



WAARSCHUWING

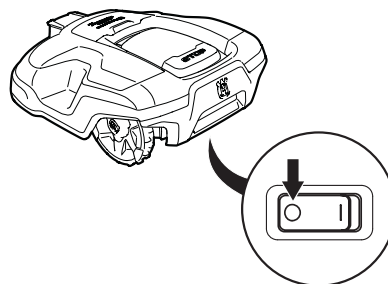
Gebruik altijd originele messen en schroeven bij het vervangen. Als u alleen de messen vervangt en de schroef opnieuw gebruikt, kan er slijtage aan de schroef optreden tijdens het maaien en knippen. De messen kunnen vervolgens uit de behuizing losraken en ernstig letsel veroorzaken.

De robotmaaier is voorzien van drie messen die in de maaischijf zijn geschroefd. De drie messen en schroeven moeten allemaal op hetzelfde moment worden vervangen zodat het maaisysteem uitgebalanceerd blijft.

Er zijn diverse typen maaimessen met verschillende functies verkrijgbaar als accessoires. Gebruik uitsluitend door Husqvarna AB goedgekeurde messen. Neem contact op met de dealer voor meer informatie.

De messen vervangen:

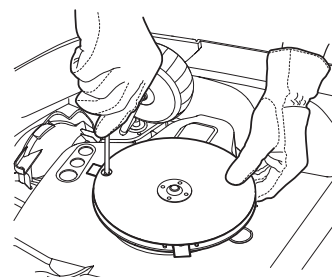
1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Draag beschermende handschoenen.
3. Draai de robotmaaier op zijn kop.
4. Draai de glijplaat zodat de openingen ervan recht voor de schroef van het mes staan.
5. Verwijder de schroef. Gebruik een platte of kruiskopschroevendraaier.
6. Verwijder het mes en de schroef.
7. Bevestig het nieuwe mes en de nieuwe schroef.



3012-1301



3012-272



3012-1207

8.8 Accu

De accu is onderhoudsvrij, maar heeft een beperkte levensduur van 2 tot 4 jaar.

De levensduur van de accu hangt af van de lengte van het seizoen en het aantal uren per dag dat de robotmaaier wordt gebruikt. Een lang seizoen of veel bedrijfsuren per dag betekenen dat de accu vaker moet worden vervangen.

Neem contact op met uw leverancier om de accu te laten vervangen.

9 Problemen oplossen

In dit hoofdstuk vindt u een aantal meldingen die bij een storing op het display kunnen worden weergegeven. Bij elke melding staan de mogelijke oorzaak en de te uit te voeren stappen vermeld.

Dit hoofdstuk bespreekt ook een aantal symptomen die u op weg kunnen helpen als de robotmaaier niet werkt zoals verwacht.

Meer suggesties voor uit te voeren stappen bij storingen of symptomen zijn te vinden op www.automower.com.

9.1 Foutmeldingen

Hieronder vindt u een aantal foutmeldingen die op het display van de robotmaaier kunnen worden weergegeven. Indien dezelfde melding vaak verschijnt: neem contact op met uw dealer.

| Melding | Oorzaak | Actie |
|--------------------------------------|--|---|
| <i>Wielmotor geblokkeerd, links</i> | Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel. | Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal. |
| <i>Wielmotor geblokkeerd, rechts</i> | Er zit gras of iets anders rond het aandrijf wiel. | Controleer het aandrijf wiel en verwijder het gras of ander materiaal. |
| <i>Maaimotor geblokkeerd</i> | Er zit gras of ander materiaal rond de maaischijf gewikkeld. | Controleer de maaischijf en verwijder het gras of ander materiaal. |
| | De maaischijf ligt in een plas water. | Verplaats de robotmaaier en neem maatregelen, indien mogelijk, om het ophopen van water in het werkgebied te voorkomen. |

PROBLEMEN OPLOSSEN

| | | |
|--------------------------|--|---|
| <i>Geen lussignaal</i> | De transformator is niet aangesloten. | Controleer de aansluiting op het stopcontact en controleer tevens of er een aardlekschakelaar is geactiveerd. |
| | De laagspanningskabel is beschadigd of niet aangesloten. | Controleer of de laagspanningskabel niet is beschadigd. Controleer tevens of hij correct is aangesloten op het laadstation en de transformator. |
| | De begrenzingsdraad is niet aangesloten op het laadstation | Controleer of de aansluitklemmen van de begrenzingsdraad correct zijn aangesloten op het laadstation. <i>Zie 3.5 De begrenzingsdraad aansluiten op pagina 27.</i> |
| | Begrenzingsdraad gebroken. | Lokaliseer de plaats van de breuk. <i>Zie 9.5 Breuken in de lusdraad opsporen op pagina 79.</i> Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling. |
| | De ECO-modus is geactiveerd en de robotmaaier heeft geprobeerd om buiten het laadstation te starten. | Plaats de robotmaaier in het laadstation, druk op de START -knop en sluit de klep. <i>Zie 6.9 Instellingen op pagina 59.</i> |
| | De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd. | Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies. <i>Zie 3 Installatie op pagina 15.</i> |
| | De verbinding tussen de robotmaaier en het laadstation is verbroken. | Plaats de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal. <i>Zie 6.4 Veiligheid op pagina 45.</i> |
| | Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid. | Probeer de begrenzingsdraad te verleggen. |
| <i>Vastgereden</i> | De robotmaaier is ergens in vastgelopen. | Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het vastlopen weg. |
| | De robotmaaier is blijven steken achter een aantal obstakels. | Ga na of er obstakels zijn die het voor de robotmaaier moeilijk maken om weg te rijden van deze plek. |
| <i>Buiten maaigebied</i> | De aansluitingen van de begrenzingsdraad op het laadstation zijn gekruist. | Controleer of de begrenzingsdraad correct is aangesloten. |
| | De begrenzingsdraad ligt te dicht bij de rand van het werkgebied. | Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies. <i>Zie 3 Installatie op pagina 15.</i> |
| | Het werkgebied is te steil voor de begrenzingslus. | Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies. <i>Zie 3 Installatie op pagina 15.</i> |
| | De begrenzingsdraad is in de verkeerde richting om een eiland heen gelegd. | Controleer of de begrenzingsdraad is gelegd volgens de instructies. <i>Zie 3 Installatie op pagina 15.</i> |
| | Storingen door metalen voorwerpen (hekwerk, wapeningsstaal) of ondergrondse kabels in de nabijheid. | Probeer de begrenzingsdraad te verleggen. |
| | De robotmaaier kan moeilijk onderscheid maken tussen het eigen signaal en dat van een installatie in de buurt. | Plaats de robotmaaier in het laadstation en genereer een nieuw lussignaal. <i>Zie 6.4 Veiligheid op pagina 45.</i> |

PROBLEMEN OPLOSSEN

| | | |
|-------------------------------------|--|--|
| <i>Verkeerde PIN-code</i> | Er is een verkeerde PIN-code ingevoerd. Na vijf mislukte pogingen wordt het toetsenbord gedurende vijf minuten vergrendeld. | Voer de juiste PIN-code in. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt als u de PIN-code niet meer weet. |
| <i>Geen aandrijving</i> | De robotmaaier is ergens in vastgelopen. | Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt. |
| | Het werkgebied bevat een steile helling. | De maximaal gegarandeerde helling is 40%. Steilere hellingen moeten worden geïsoleerd. <i>Zie 3.4 Installatie van de begrenzingsdraad op pagina 21.</i> |
| | De begeleidingsdraad is niet onder een hoek op een helling gelegd. | Wanneer de begeleidingsdraad op een helling wordt geïnstalleerd, moet deze onder een hoek op de helling worden gelegd. <i>Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28.</i> |
| <i>Wielmotor overbelast, rechts</i> | De robotmaaier is ergens in vastgelopen. | Maak de robotmaaier los en neem de oorzaak voor het ontbreken van aandrijving weg. Als dit probleem wordt veroorzaakt door nat gras, wacht dan tot het gazon weer droog is voor u de robotmaaier opnieuw gebruikt. |
| <i>Wielmotor overbelast, links</i> | | |
| <i>Laadstation geblokkeerd</i> | Het contact tussen de laadstrips en de contactstrips is mogelijk slecht en de robotmaaier heeft diverse pogingen gedaan om te laden. | Plaats de robotmaaier in het laadstation en controleer of de laadstrips en de contactstrips goed contact maken. |
| | Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp. | Verwijder het voorwerp. |
| <i>Vast in laadstation</i> | Het pad van de robotmaaier wordt geblokkeerd door een voorwerp, waardoor de maaier het laadstation niet kan verlaten. | Verwijder het voorwerp. |
| <i>Op zijn kop</i> | De robotmaaier helt te ver over of is omgevallen. | Zet de robotmaaier met de juist zijde omhoog. |
| <i>Moet handmatig laden</i> | De robotmaaier staat in de bedieningsmodus <i>Bijgebied</i> . | Plaats de robotmaaier in het laadstation. Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen. |
| <i>Volgende start hh:mm</i> | De timerinstelling belet de robotmaaier om te werken. | Wijzig de timerinstellingen. <i>Zie 6.3 Timer op pagina 43.</i> |
| | Niet van toepassing voor Automower® 315. De robotmaaier staat op dit moment in de ruststand. | De robotmaaier moet minstens 6 uur per dag in het laadstation blijven. Dit is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen. |
| | De klok op de robotmaaier geeft niet de juiste tijd aan. | Stel de tijd in. <i>Zie Tijd en datum op pagina 61.</i> |

PROBLEMEN OPLOSSEN

9.2 Infomeldingen

Hieronder vindt u een aantal infomeldingen die op het display van de robotmaaier kunnen worden weergegeven. We raden u aan om contact op te nemen met uw dealer als dezelfde melding vaak verschijnt. Controleer of de installatie is uitgevoerd volgens de instructies in de gebruikershandleiding. Neem vervolgens contact op met een dealer bij u in de buurt.

| Melding | Oorzaak | Actie |
|---|--|--|
| <i>Lage accuspanning</i> | De robotmaaier kan het laadstation niet vinden. | Controleer of het laadstation en de begeleidingsdraad zijn geïnstalleerd volgens de instructies. <i>Zie 3 Installatie op pagina 15.</i> |
| | De begeleidingsdraad is gebroken of niet aangesloten. | Lokaliseer de plaats van de breuk en hef de fout op. |
| | De accu is versleten. | Neem contact op met uw dealer om de accu te laten vervangen. |
| | De antenne van het laadstation is defect. | Controleer of het indicatielampje in het laadstation rood knippert. <i>Zie 9.3 Indicielampje in het laadstation op pagina 77.</i> |
| <i>Instellingen hersteld</i> | Bevestiging dat de functie <i>Reset alle gebruikersinstellingen</i> is uitgevoerd. | Dat is normaal. Geen actie nodig. |
| <i>Begeleiding niet gevonden</i> | De begeleidingsdraad is niet aangesloten op het laadstation. | Controleer of de connector van de begeleidingsdraad correct is aangesloten op het laadstation. <i>Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28.</i> |
| | Breuk in de begeleidingsdraad. | Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de begeleidingsdraad met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling. |
| | De begeleidingsdraad is niet aangesloten op de begrenzingslus. | Controleer of de begeleidingsdraad correct is aangesloten op de begrenzingslus. <i>Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28.</i> Maak een las met behulp van een originele koppeling. |
| <i>Kalibratie begeleiding mislukt</i> | De robotmaaier heeft de begeleidingsdraad niet kunnen kalibreren. | Controleer of de geleidingsdraden volgens de instructies zijn aangebracht, <i>Zie 3.6 De begeleidingsdraad installeren op pagina 28</i> |
| <i>Kalibratie begeleiding voltooid</i> | De robotmaaier heeft de begeleidingsdraad met succes gekalibreerd. | Geen actie nodig. |
| <i>Lastig terugkeren naar laadstation</i> | De robotmaaier heeft de begrenzingsdraad meerdere banen gevolgd, maar heeft het laadstation niet gevonden. | De installatie is niet correct uitgevoerd. <i>Zie De begrenzingsdraad leggen op pagina 25.</i> |
| | | Verkeerde instelling van de doorrijbreedte op de begrenzingsdraad. <i>Zie Het laadstation vinden op pagina 13.</i> |
| | | De maaier werd gestart op een bijgebied met de instelling van het hoofdgebied. |

PROBLEMEN OPLOSSEN

9.3 Indicatielampje in het laadstation

Voor een volledig werkende installatie moet het indicatielampje in het laadstation constant groen branden. Volg de foutopsporingsgids hieronder als er iets anders wordt weergegeven.

Op www.automower.com vindt u nog meer informatie over het opsporen van fouten. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt als u het probleem nog steeds niet kunt verhelpen.

| Licht | Oorzaak | Actie |
|-------------------------------|---|--|
| <i>Constant groen licht</i> | Goede signalen | Geen actie nodig |
| <i>Groen knipperend licht</i> | De signalen zijn goed en de ECO-modus is geactiveerd. | Geen actie nodig. Voor meer informatie over de ECO-modus, zie 6.9 <i>Instellingen op pagina 59</i> . |
| <i>Blauw knipperend licht</i> | De begrenziingslus is niet aangesloten op het laadstation | Controleer of de aansluitklemmen van de begrenziingsdraad correct zijn aangesloten op het laadstation. Zie 3.5 <i>De begrenziingsdraad aansluiten op pagina 27</i> . |
| | Breuk in de begrenziingslus | Lokaliseer de plaats van de breuk. Vervang het beschadigde deel van de lus met een nieuwe lusdraad en maak een las met behulp van een originele koppeling. |
| <i>Rood knipperend licht</i> | Onderbreking in de antenne van het laadstation | Neem contact op met een dealer bij u in de buurt. |
| <i>Constant blauw licht</i> | Zwak signaal vanwege een te lange begrenziingsdraad. De maximale lengte is 800 meter. | Als de robotmaaier werkt zoals verwacht, hoeft u niets te doen. |
| | | Kort de begrenziingsdraad in door het werkgebied te verkleinen of door eilanden te vervangen door barrières waar de robotmaaier tegenaan kan rijden. |
| <i>Constant rood licht</i> | Defecte printplaat in het laadstation | Neem contact op met een dealer bij u in de buurt. |

PROBLEMEN OPLOSSEN

9.4 Symptomen

Als uw robotmaaier niet naar verwachting werkt, volg dan de onderstaande foutopsporingsgids.

Kijk op www.automower.com voor een FAQ (veelgestelde vragen) voor meer gedetailleerde antwoorden op een aantal standaardvragen. Neem contact op met een dealer bij u in de buurt als u de oorzaak van de fout nog steeds niet kunt vinden.

| Symptomen | Oorzaak | Actie |
|---|--|---|
| <i>De robotmaaier heeft moeite om te dokken in het laadstation.</i> | Het laadstation bevindt zich op een helling | Plaats het laadstation op een volledig vlakke ondergrond. <i>Zie 3.2 Het laadstation installeren op pagina 16.</i> |
| | De begrenzingsdraad is niet correct gelegd bij het laadstation. | Controleer of het laadstation is geïnstalleerd volgens de instructies. <i>Zie 3.2 Het laadstation installeren op pagina 16.</i> |
| <i>Ongelijkmatige maairesultaten</i> | De robotmaaier werkt te weinig uren per dag. | Verhoog het aantal maaiuren. <i>Zie 6.3 Timer op pagina 43.</i> |
| | | Niet van toepassing voor Automower® 310. De Weertimer detecteert dat het gazon vaker is gemaaid dan in werkelijkheid het geval is. Verhoog het gevoeligheidsniveau van de Weertimer. Schakel de Weertimer uit als dit niet helpt. |
| | Vanwege de vorm van het werkgebied zijn handmatige instellingen nodig om ervoor te zorgen dat de robotmaaier de weg naar alle afgelegen gebieden kan vinden. | Gebruik ook <i>Tuindekking</i> om de robotmaaier naar een of meer afgelegen gebieden te sturen. <i>Zie 6.7 Installatie op pagina 49.</i> |
| | Werkgebied te groot. | Probeer het werkgebied te verkleinen of de maaitijd te verlengen. <i>Zie 6.3 Timer op pagina 43.</i> |
| | Botte messen. | Vervang alle messen en schroeven zodat de draaiende onderdelen zijn uitgebalanceerd. <i>Zie 8.7 Messen op pagina 72.</i> |
| | Gras verzameld door de maaischijf of rond de motoras. | Controleer of de glijplaat van de maaischijf vrij en soepel draait. Als dat niet het geval is, schroeft u de maaischijf los en verwijdert u alle gras en vreemde voorwerpen. <i>Zie 8.5 Transport en verplaatsing op pagina 71.</i> |
| <i>De robotmaaier werkt op het verkeerde tijdstip</i> | De klok van de robotmaaier moet worden ingesteld. | Stel de klok in. <i>Zie 6.9 Instellingen op pagina 59.</i> |
| | De start- en stoptijden voor het maaien zijn verkeerd. | Reset de start- en stoptijdingstelling voor maaien. <i>Zie 6.3 Timer op pagina 43.</i> |
| <i>De robotmaaier trilt</i> | Beschadigde messen leiden tot onbalans in het maaisysteem. | Controleer de messen en schroeven en vervang ze indien nodig. <i>Zie 8.7 Messen op pagina 72.</i> |
| | Veel messen in dezelfde positie leiden tot onbalans in het maaisysteem. | Controleer of er bij elke schroef slechts één mes is gemonteerd. |
| <i>De robotmaaier rijdt, maar de maaischijf draait niet</i> | De robotmaaier volgt een begeleidingsdraad of een begrenzingsdraad van en naar het laadstation. | Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen. |

PROBLEMEN OPLOSSEN

| | | |
|---|---|--|
| | De robotmaaier zoekt naar een begeleidingsdraad of een begrenzingsdraad en de accu is bijna leeg. | Dit gedrag is normaal en er hoeft geen actie te worden ondernomen. |
| <i>De robotmaaier maait minder lang dan gewoonlijk tussen twee laadbeurten in</i> | Maaischijf geblokkeerd door gras of ander vreemd voorwerp. | Verwijder en reinig de maaischijf. Zie 8.4 Reinigen op pagina 70. |
| | De accu is versleten. | Neem contact op met een dealer bij u in de buurt. |
| <i>Zowel de maaitijd als de laadtijd is korter dan normaal</i> | De accu is versleten. | Neem contact op met een dealer bij u in de buurt. |
| <i>De robotmaaier beweegt vaak in cirkels of spiralen</i> | Spiraalvormig maaien is een natuurlijke vorm van de beweging van de robotmaaier. | Stel in hoe vaak spiraalvormig maaien moet worden uitgevoerd. De functie kan indien nodig worden uitgeschakeld. Zie 6.9 Instellingen op pagina 59. |

9.5 Breuken in de lusdraad opsporen

Breuken in de lusdraad zijn meestal te wijten aan onbedoelde fysieke beschadigingen aan de draad, bijvoorbeeld bij het gebruik van een schop bij het tuinieren. In landen met nachtvorst kan de draad ook beschadigd raken door scherpe stenen die in de grond bewegen. Breuken in de draad kunnen ook worden veroorzaakt door overmatig strekken tijdens het installeren.

De kabelisolatie kan worden beschadigd wanneer het gras meteen na de installatie te kort wordt gemaaid. Bepaalde beschadigingen aan de isolatie zorgen soms pas weken of maanden later voor problemen.

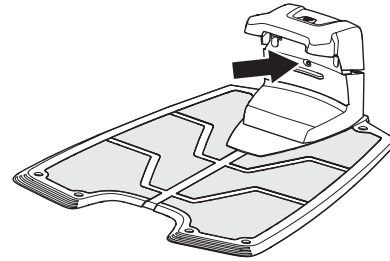
Een foutieve las in de lusdraad kan soms weken nadat de las werd gemaakt voor problemen zorgen. Een foutieve las kan onder meer worden veroorzaakt doordat de originele koppeling niet stevig genoeg werd samengedrukt met behulp van een tang of doordat een koppeling van een mindere kwaliteit dan de originele koppeling werd gebruikt. Controleer eerst alle bij u bekende lassen voordat u verdergaat met de foutopsporing.

Een draadbreek kan worden opgespoord door de afstand van de lus waar de breek kan zijn opgetreden steeds te halveren, totdat er nog maar een kort stuk draad over is.

De volgende methode werkt niet wanneer de ECO-modus actief is. Zorg dat de ECO-modus eerst wordt uitgeschakeld. Zie 6.9 Instellingen op pagina 59.

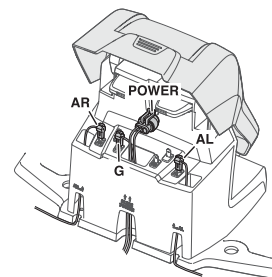
PROBLEMEN OPLOSSEN

1. Controleer of het indicatielampje in het laadstation blauw knippert, wat een breuk in de begrenzingslus aangeeft. Zie 9.3 *Indicatielampje in het laadstation op pagina 77*.



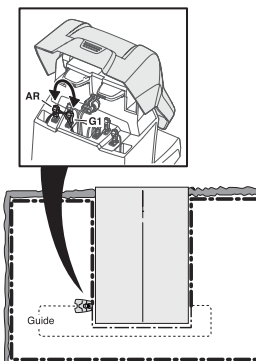
3012-1066

2. Controleer of de aansluitingen van de begeleidingsdraad naar het laadstation correct zijn aangesloten en niet zijn beschadigd. Controleer of het indicatielampje in het laadstation nog steeds blauw knippert.



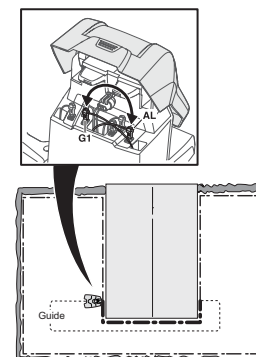
3012-1341

3. Verwissel de aansluitingen van de begeleidingsdraad en de begrenzingsdraad in het laadstation.
 - a) Verwissel de aansluitingen AL en G1. Als het indicatielampje constant groen brandt, bevindt de breuk zich ergens in de begrenzingsdraad tussen AL en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn op de afbeelding).



3012-1342

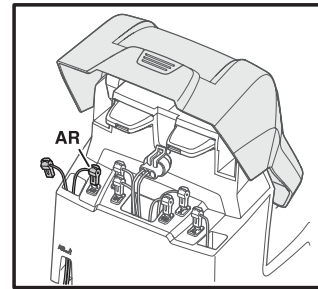
- b) Zet AL en G1 terug in hun oorspronkelijke posities. Verwissel vervolgens AR en G1. Als het indicatielampje constant groen brandt, bevindt de breuk zich ergens in de begrenzingsdraad tussen AR en het punt waar de begeleidingsdraad is aangesloten op de begrenzingsdraad (dikke zwarte lijn op de afbeelding).



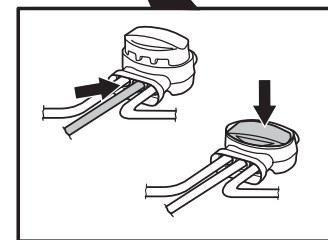
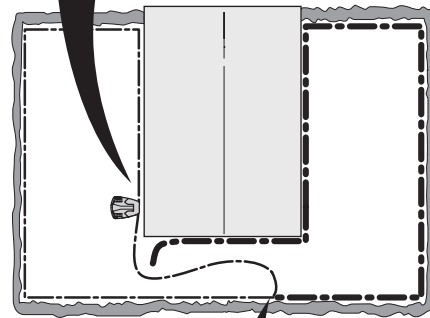
3012-1343

PROBLEEMEN OPLOSSEN

4. a) Stel dat het indicatielampje constant groen brandde tijdens test 3a) hierboven. Herstel de oorspronkelijke posities van alle aansluitingen. Koppel vervolgens AR los. Sluit een nieuwe lusdraad aan op AR. Sluit het andere uiteinde van de nieuwe lusdraad aan op een punt in het midden van de installatie.

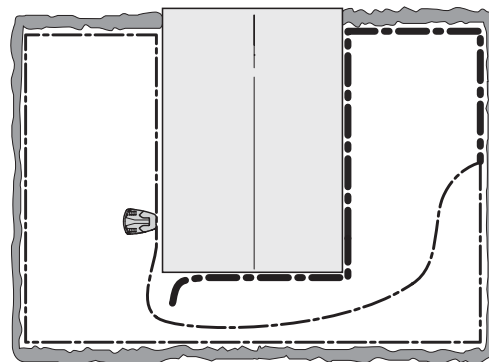


Als het indicatielampje groen is, bevindt de breuk zich ergens in de draad tussen het losgekoppelde uiteinde en het punt waar de nieuwe draad is aangesloten (dikke zwarte lijn op afbeelding).



3012-1210

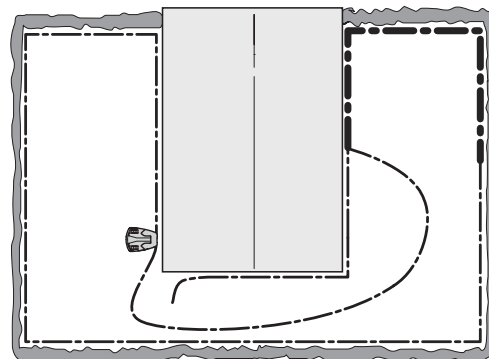
Verplaats de aansluiting voor de nieuwe draad in dat geval dicht bij het losgekoppelde uiteinde (grotweg in het midden van het verdachte draaddeel) en controleer opnieuw of het indicatielampje groen is.



3018-053

Ga zo verder totdat er nog een heel kort stuk draad over is, wat het verschil betekent tussen een knipperend blauw licht en een constant groen licht.

b) Als het indicatielampje tijdens test 3b) hierboven constant groen brandde, moet u een nieuwe test uitvoeren, maar nu met de nieuwe lusdraad aangesloten op AL.



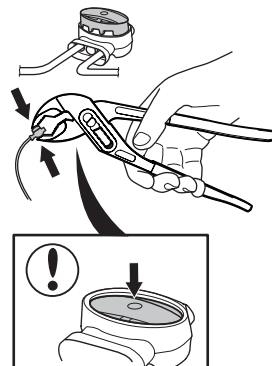
3018-054

Nederlands - 81



PROBLEMEN OPLOSSEN

5. Wanneer de breuk is gevonden, moet het beschadigde deel worden vervangen door een nieuw stuk draad. Het beschadigde deel kan worden weggeknipt als het mogelijk is om de begrenzingsdraad in te korten. Gebruik altijd originele koppelingen.



3012-1323



TECHNISCHE GEGEVENS

10 Technische gegevens

| Gegevens | Automower® 310 | Automower® 315 |
|--|---|---|
| Afmetingen | | |
| Lengte | 63 cm | 63 cm |
| Breedte | 51 cm | 51 cm |
| Hoogte | 25 cm | 25 cm |
| Gewicht | 9 kg | 9 kg |
| Elektrisch systeem | | |
| Accu | Speciale Lithium-ion-accu, 18 V/2,1 Ah | Speciale Lithium-ion-accu, 18 V/2,1 Ah |
| Transformator | 100-240 V/28 V | 100-240 V/28 V |
| Lengte laagspanningskabel | 10 m | 10 m |
| Gemiddeld energieverbruik bij maximaal gebruik | 15 kWh/maand voor een werkgebied van 1.000 m ² | 20 kWh/maand voor een werkgebied van 1.500 m ² |
| Laadstroom | 1,3A DC | 1,3A DC |
| Gemiddelde laadtijd | 60-70 minuten | 60-70 minuten |
| Gemiddelde maaitijd | 60-80 minuten | 60-80 minuten |
| Geluidsemissies | | |
| Gemeten geluidsniveau | 58 dB (A) | 58 dB (A) |
| Gegarandeerd geluidsniveau | 60 dB (A) | 60 dB (A) |
| Maaien | | |
| Maaisysteem | Drie scharnierende mesbladen | Drie scharnierende mesbladen |
| Toerental maaimotor | 2.450 rpm | 2.450 rpm |
| Energieverbruik tijdens maaien | 25 W +/- 20% | 25 W +/- 20% |
| Maaihoogte | 2-6 cm | 2-6 cm |
| Maai breedte | 22 cm | 22 cm |
| Smalst mogelijke doorgang | 60 cm | 60 cm |
| Maximale hoek voor maaigebied | 40% | 40% |
| Maximale hoek voor begrenzingsdraad | 15% | 15% |
| Maximale lengte begrenzingsdraad | 800 m | 800 m |
| Maximale lengte geleidingsdraad | 400 m | 400 m |
| Werkcapaciteit | 1.000 m ² +/- 20% | 1.500 m ² +/- 20% |



TECHNISCHE GEGEVENS

| | | |
|------------------|------|------|
| IP-classificatie | | |
| Robotmaaier | IPX4 | IPX4 |
| Laadstation | IPX1 | IPX1 |
| Transformator | IPX4 | IPX4 |

Husqvarna Group AB kan niet garanderen dat de robotmaaier volledig compatibel is met andere typen draadloze systemen, zoals afstandsbedieningen, radiozenders, ringleidingen, verzonken elektrische afrasteringen en dergelijke.





GARANTIEVOORWAARDEN

11 Garantievoorwaarden

Husqvarna AB garandeert de werking van dit product gedurende een periode van twee jaar (vanaf de aankoopdatum). De garantie dekt ernstige materiaal- of productiefouten. Binnen de garantieperiode zullen wij kosteloos het product vervangen of repareren, indien aan de volgende voorwaarden is voldaan:

- De robotmaaier en het laadstation mogen uitsluitend worden gebruikt overeenkomstig de instructies in deze gebruikershandleiding.
- Gebruikers of onbevoegde derden mogen geen pogingen doen om het product te repareren.

Voorbeelden van defecten die niet onder de garantie vallen:

- Schade veroorzaakt door water dat van onderaf de robotmaaier binnendringt. Deze schade wordt gewoonlijk veroorzaakt door reinigings- of besproeiingssystemen of één of meer gaten/kuilen in het werkgebied waar waterplassen worden gevormd wanneer het regent.
- Schade veroorzaakt door blikseminslag.
- Schade veroorzaakt door onjuiste accu-opslag of onjuist gebruik van de accu.
- Schade veroorzaakt door het gebruik van een niet-originele accu van Husqvarna AB.
- Schade aan de lusdraad.

De messen worden beschouwd als verbruiksartikelen en vallen niet onder de garantie.

Indien er een fout optreedt bij uw robotmaaier, neemt u contact op met de dealer (zie Aantekeningen op pag. 2 voor meer informatie). Zorg dat u het betalingsbewijs en het serienummer van de maaier bij de hand hebt.



INFORMATIE OVER HET MILIEU

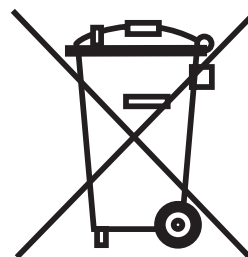
12 Informatie over het milieu

De symbolen op de robotmaaier van Husqvarna of de bijbehorende verpakking geven aan dat het product niet mag worden verwerkt als huishoudelijk afval. In plaats daarvan moet de robotmaaier worden achtergelaten bij een geschikt recyclingcentrum om de elektronische componenten en accu's te recyclen.

Op de robotmaaier bevinden de accu's zich in het chassis. Voor toegang tot de accu's moet het chassis worden gedemonteerd. Raadpleeg uw dealer of volg de onderstaande instructies voor verwijdering.

Als u ervoor zorgt dat dit product goed wordt verwerkt, helpt u mogelijk negatieve gevolgen voor het milieu en mensen door verkeerd afvalbeheer van dit product tegen te gaan.

Neem voor meer informatie over het recyclen van dit product contact op met de gemeente, het afvalverwerkingsbedrijf of de winkel waar u het product hebt gekocht.



3012-689

12.1 Accu verwijderen om te recyclen

Volg deze stappen om de accu te verwijderen uit de robotmaaier.

De kap demonteren

De kap is op het chassis gemonteerd met vier kliksluitingen. De laadkabel die op de laadstrip van de kap is bevestigd, moet worden losgekoppeld om de kap volledig van het chassis te verwijderen.

1. Zet de hoofdschakelaar in stand 0.
2. Reinig het gebied rond de doorvoer voor de laadkabel helemaal aan de voorkant onder de maaier.
3. Trek de rubberen doorvoer op de laadkabel los en haal de stekker voorzichtig los.
4. Haal de kap los van het chassis door de kap hoek voor hoek op te tillen terwijl u het chassis op zijn plek houdt.

Het chassis demonteren

1. Haal alle 14 schroeven los (Torx 20).
2. Verwijder het garantiezegel op het scheidingspunt tussen de helften van het chassis aan de rechterkant.
3. Til voorzichtig de achterste rand van het bovenste deel van het chassis op.
4. Koppel de MMI-kabel los uit de hoofdprint en verwijder het bovenste deel van het chassis.



INFORMATIE OVER HET MILIEU

De accu verwijderen

1. Demonteer de kap.
2. Demonteer het chassis.
3. Draai de schroeven (Torx 20) los waarmee het accudeksel op zijn plaats wordt gehouden.
4. Koppel de accu-aansluiting los van de hoofdprint.
5. Open het accudeksel en verwijder de accu.



EG-CONFORMITEITSVERKLARING

13 EG-conformiteitsverklaring

EU-verklaring van overeenstemming (alleen van toepassing op Europese versies)

Husqvarna AB, SE-561 82 Huskvarna, Zweden, tel.: + 46 36 14 65 00, verklaart hierbij dat de robotmaaiers **Husqvarna Automower® 310 en Automower® 315** met serienummers van jaartal 2014 week 40 en later (het jaartal en de week staan duidelijk vermeld op het productplaatje, gevolgd door het serienummer), in overeenstemming zijn met de voorschriften in de RICHTLIJN VAN DE RAAD:

- Richtlijn "betreffende machines" **2006/42/EG**.
- Bijzondere eisen voor elektrisch aangedreven robotmaaiers met accu **IEC 60335-2-107:2012**.
- Richtlijn "beperking van het gebruik van bepaalde gevaarlijke stoffen" **2011/65/EU**.
- Richtlijn "betreffende de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis" **2000/14/EG**.
Zie ook de Technische gegevens voor informatie over de geluidsemissie en maaibreedte. Aangemelde instantie 0404, SMP Svensk Maskinprovning AB, Box 7035, SE 750 07 Uppsala, Zweden, heeft een rapport opgesteld inzake een beoordeling van de overeenstemming met bijlage VI van Richtlijn 2000/14/EG van de Raad van 8 mei 2000 betreffende "de geluidsemissie door materieel voor gebruik buitenshuis". Het certificaat heeft nummer: 01/901/225.
- Richtlijn "inzake elektromagnetische compatibiliteit" **2004/108/EG** en toepasselijke aanvullingen.
De volgende normen zijn van toepassing:
 - **EN 61000-6-3:2007/A1:2011** (emissie).
 - **EN 61000-6-1:2007** (immuniteit).
 - **EN 62233:2008** (elektromagnetische velden).

Huskvarna, 28 september 2014

Tom Söberg, Director R&D Electric, Husqvarna robotic lawnmowers

(Geautoriseerde vertegenwoordiger voor Husqvarna AB en verantwoordelijk voor de technische documentatie)





ORIGINELE INSTRUCTIES

AUTOMOWER is een handelsmerk van Husqvarna AB. Copyright © 2014 HUSQVARNA.

www.automower.com

115 70 64-36

